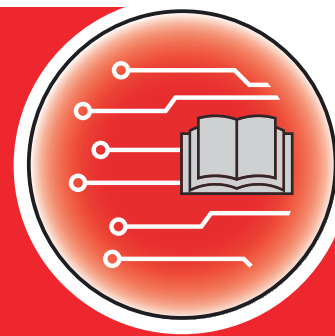




Instrukcje uzupełniające



**Przeczytać dokładnie
przed uruchomieniem!**

**Zachować do przyszłego
użytku.**

Niniejsza instrukcja obsługi i montażu stanowi część maszyny. Dostawcy nowych i używanych maszyn są zobowiązani do pisemnego potwierdzenia faktu, że instrukcja obsługi i montażu została przekazana klientowi wraz z maszyną.

QUANTRON-A *AXIS/MDS*

Wersja 3.53.00

5902665-j-pl-0825

Instrukcją oryginalną

Szanowni Klienci!

Nabywając sterownik QUANTRON-A do rozsiewacza nawozów AXIS oraz MDS okazali Państwo zaufanie dla naszego produktu. Dziękujemy! Udowodnimy, że warto nam zaufać. Nabyli Państwo wydajny i niezawodny sterownik maszyny.

W przypadku, gdyby wystąpiły niezgodne z oczekiwaniami problemy: nasz serwis jest zawsze do Państwa dyspozycji.



Przed uruchomieniem prosimy o dokładne przeczytanie niniejszej instrukcji obsługi i instrukcji obsługi maszyny oraz o przestrzeganie zawartych w nich wskazówek.

W niniejszej instrukcji mogą być również opisane elementy wyposażenia, które nie są częścią zakupionego przez Państwa sterownika.



Zwrócić uwagę na numer seryjny sterownika i maszyny

Sterownik QUANTRON-A jest skalibrowany fabrycznie do współpracy z rozsiewaczem nawozów, razem z którym go dostarczono. Bez uprzedniej nowej kalibracji nie można go podłączać do innej maszyny.

Proszę wpisać w tym miejscu numer seryjny sterownika i maszyny. Podczas podłączania sterownika do maszyny należy sprawdzić te numery.

- Numer seryjny sterownika:
- Numer seryjny i rok produkcji maszyny:

Ulepszenia techniczne

Naszym celem jest stałe ulepszanie naszych produktów. Dlatego też zastrzegamy sobie prawo do wprowadzania bez uprzedzenia ulepszeń i zmian w naszych urządzeniach, które uznamy za konieczne. Jednocześnie nie zobowiązujemy się do wprowadzania zmian i ulepszeń w maszynach już sprzedanych.

Z przyjemnością odpowiemy na dalsze Państwa pytania.

Z poważaniem

RAUCH Landmaschinenfabrik GmbH

Spis treści

1	Wskazówki dla użytkownika	7
1.1	O niniejszej instrukcji obsługi	7
1.2	Znaczenie wskazówek ostrzegawczych	7
1.3	Wskazówki dotyczące prezentacji tekstu	8
1.3.1	Instrukcje i polecenia	8
1.3.2	Wyliczenia	8
1.3.3	Układ menu, przyciski i nawigacja	9
2	Budowa i działanie	10
2.1	Przegląd obsługiwanych maszyn	10
2.2	Budowa sterownika	12
2.3	Elementy obsługowe	13
2.4	Wyświetlacz	15
2.4.1	Opis ekranu roboczego	15
2.4.2	Wyświetlanie stanu zasuw dozujących	18
2.4.3	Wskazanie szerokości częściowych	19
2.5	Wykaz stosowanych symboli	20
2.5.1	Symbole ekranu roboczego	20
2.6	Przegląd struktury menu	21
2.7	Moduł WLAN	25
3	Montaż i instalacja	26
3.1	Wymagania dotyczące ciągnika	26
3.2	Przyłącza, gniazda	26
3.2.1	Zasilanie elektryczne	26
3.2.2	Sygnał prędkości jazdy	27
3.3	Podłączanie sterownika	27
3.3.1	Przyłącza na ciągniku	28
3.3.2	Przyłącza na maszynie	30
3.4	Przygotowanie zasuw dozujących	35
4	Obsługa	36
4.1	Włączanie sterownika maszyny	36
4.2	Nawigacja w obrębie menu	37
4.3	Waga-licznik Trip	39
4.3.1	Licznik Trip	39
4.3.2	Wskazanie pozostałej ilości	40
4.3.3	Tarowanie wagi	41
4.3.4	Ważenie ilości	42
4.4	Menu główne	44
4.5	Ustawienia nawozu w trybie Easy	44
4.6	Ustawienia nawozu w trybie Ekspert	46

4.6.1	Dawka wysiewu	49
4.6.2	Ustawianie szerokości roboczej	50
4.6.3	Współczynnik przepływu	50
4.6.4	Punkt podawania	52
4.6.5	Próba kręcona	53
4.6.6	Prędkość obrotowa wału odbioru mocy	56
4.6.7	Typ tarczy rozrzucającej	57
4.6.8	Ilość rozrzucona w trybie wysiewu granicznego	57
4.6.9	Obliczanie OptiPoint	58
4.6.10	GPS Control info	59
4.6.11	Tabele wysiewu	59
4.6.12	Obliczanie VariSpread	61
4.7	Ustawienia maszyny	62
4.7.1	Kalibracja prędkości	63
4.7.2	Tryb AUTO/MAN	67
4.7.3	Ilość +/-	72
4.7.4	Sygnał pomiaru biegu jałowego	73
4.7.5	Easy Toggle	73
4.8	Szybkie opróżnianie	74
4.9	Plik pola	76
4.9.1	Wybór pliku pola	76
4.9.2	Start zapisu	78
4.9.3	Zatrzymanie zapisu	79
4.9.4	Usuwanie pliku pola	80
4.10	System/test	80
4.10.1	Ustawianie języka	81
4.10.2	Wybór wskazania	82
4.10.3	Ustawienie trybu	83
4.10.4	Test/Diagnostyka	83
4.10.5	Transmisja danych	86
4.10.6	Licznik całkowity	87
4.10.7	Serwis	87
4.10.8	Zmiana układu jednostek	87
4.11	Info	88
4.12	Reflektory robocze (SpreadLight)	88
4.13	Plandeka	89
4.14	Funkcje specjalne	91
4.14.1	Wprowadzanie tekstu	91
4.14.2	Wprowadzanie wartości	93
4.14.3	Wykonywanie zrzutów ekranów	93
5	Praca rozsiewacza	95
5.1	Urządzenie do wysiewu granicznego TELIMAT	95
5.2	Czujnik GSE	96
5.3	Praca z użyciem szerokości częściowych	96
5.3.1	Wysiew ze zmniejszonymi szerokościami częściowymi	96
5.3.2	Praca rozsiewacza przy jednej szerokości częściowej i w trybie wysiewu granicznego	97

5.4	Wysiew w automatycznym trybie pracy (AUTO km/h + AUTO kg)	99
5.5	Wysiew w trybie AUTO km/h + stat. kg.....	101
5.6	Wysiew w trybie pracy AUTO km/h.....	103
5.7	Wysiew w trybie pracy MAN km/h.....	104
5.8	Wysiew w trybie pracy MAN Skala.....	104
5.9	GPS-Control	105
6	Komunikaty alarmowe i ich możliwe przyczyny.....	109
6.1	Znaczenie komunikatów alarmowych	109
6.2	Usterka/alarm	112
7	Wyposażenie specjalne	114
8	Gwarancja i rękojmia.....	116

1 Wskazówki dla użytkownika

1.1 O niniejszej instrukcji obsługi

Niniejsza instrukcja obsługi stanowi **integralną część** sterownika.

Zawiera ona ważne wskazówki dotyczące **bezpiecznego, fachowego** i ekonomicznego **użytkowania** oraz **konserwacji** sterownika. Dzięki ich przestrzeganiu można **uniknąć zagrożeń**, ograniczyć koszty napraw i przestoje oraz zwiększyć niezawodność i trwałość maszyny sterowanej tym sterownikiem.

Instrukcję obsługi należy przechowywać w zasięgu ręki w miejscu użytkowania sterownika (np. w traktorze).

Instrukcja obsługi sterownika nie zwalnia jego użytkownika ani pracowników obsługi z **odpowiedzialności osobistej**.

1.2 Znaczenie wskazówek ostrzegawczych

W niniejszej instrukcji wskazówki ostrzegawcze podzielone są ze względu na stopień zagrożenia i prawdopodobieństwo jego wystąpienia.

Wskazówki ostrzegawcze zwracają uwagę na ryzyko szczątkowe występujące w trakcie obsługi maszyny. Zastosowane wskazówki ostrzegawcze mają następującą strukturę:

Symbol + **Hasło**

Objaśnienie

Stopnie zagrożenia we wskazówkach ostrzegawczych

Stopień zagrożenia sygnalizowany jest przez odpowiednie hasło. Stopnie zagrożenia są klasyfikowane w następujący sposób:

NIEBEZPIECZEŃSTWO!

Rodzaj i źródło zagrożenia

Ta wskazówka ostrzega przed bezpośrednio grożącym niebezpieczeństwem dla zdrowia i życia człowieka.

Zlekceważenie tych ostrzeżeń prowadzi do najcięższych obrażeń ciała, również ze skutkiem śmiertelnym.

- Aby uniknąć tego zagrożenia, należy bezwzględnie przestrzegać opisanych procedur.

OSTRZEŻENIE!

Rodzaj i źródło zagrożenia

Ta wskazówka ostrzega przed potencjalnie niebezpieczną sytuacją dla zdrowia osób.

Nieprzestrzeganie tych wskazówek ostrzegawczych prowadzi do ciężkich obrażeń.

- ▶ Aby uniknąć tego zagrożenia, należy bezwzględnie przestrzegać opisanych procedur.

PRZESTROGA!

Rodzaj i źródło zagrożenia

Ta wskazówka ostrzega przed potencjalnie niebezpieczną sytuacją dla zdrowia osób.

Nieprzestrzeganie tych wskazówek ostrzegawczych prowadzi do odniesienia obrażeń.

- ▶ Aby uniknąć tego zagrożenia, należy bezwzględnie przestrzegać opisanych procedur.

NOTYFIKACJA!

Rodzaj i źródło zagrożenia

Ta wskazówka ostrzegawcza przestrzega przed powstaniem szkód materialnych i zanieczyszczeniem środowiska.

Zlekceważenie takiej wskazówki ostrzegawczej może doprowadzić do uszkodzenia maszyny i powstania szkód w jej otoczeniu.

- ▶ Aby uniknąć tego zagrożenia, należy bezwzględnie przestrzegać opisanych procedur.



Wskazówka:

Ogólne wskazówki zawierają porady praktyczne oraz szczególnie użyteczne informacje, jednak nie stanowią ostrzeżeń przed zagrożeniami.

1.3 Wskazówki dotyczące prezentacji tekstu

1.3.1 Instrukcje i polecenia

Czynności, które powinien wykonać personel obsługi, przedstawiono w następujący sposób.

- ▶ Instrukcja działania – krok 1
- ▶ Instrukcja działania – krok 2

1.3.2 Wyliczenia

Wyliczenia bez ustalonej kolejności są przedstawione w formie listy rozpoczynającej się od punktów:

- Właściwość A
- Właściwość B

1.3.3 Układ menu, przyciski i nawigacja

Menu zawierają hasła, które są wyświetlane w oknie **Menu główne**.

Menu obejmują **podmenu lub hasła**, w ramach których można wprowadzać ustawienia (listy wyboru, wprowadzanie informacji tekstowych lub danych liczbowych, uruchamianie funkcji).

Układ i ścieżka do wybranej pozycji menu są oznaczone za pomocą znaku > (strzałki) pomiędzy menu, pozycją lub pozycjami menu:

- System/test > Test/diagnostyka > Napięcie oznacza, że do pozycji menu Napięcie można przejść przez menu System/test i pozycję menu Test/diagnostyka.
 - Strzałka > odpowiada zatwierdzeniu za pomocą **przycisku Enter**.

2 Budowa i działanie

2.1 Przegląd obsługiwanych maszyn



Niektóre modele nie są dostępne we wszystkich krajach.

■ MDS

Obsługiwana funkcja

- Rozsiewanie zależne od prędkości jazdy

MDS 8.2 Q/W	MDS 10.1 Q
MDS 14.2 Q/W	MDS 11.1 Q
MDS 18.2 Q/W	MDS 12.1 Q
MDS 20.2 Q/W	MDS 17.1 Q
	MDS 19.1 Q

■ AXIS-M V8

8 stopni szerokości częściowej

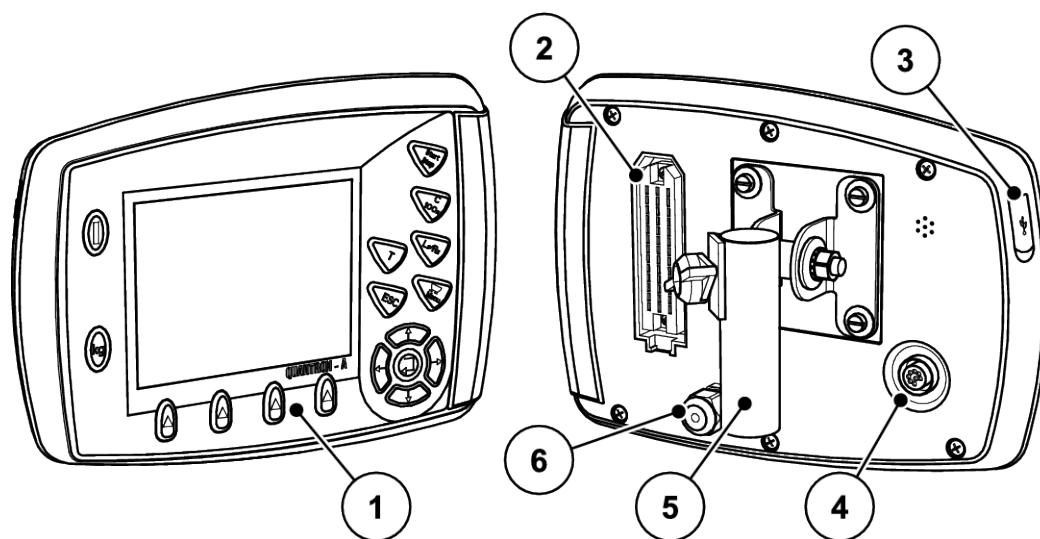
Funkcja	AXIS-M 20 Q V8	AXIS-M 30 Q V8	AXIS-M 40 Q V8	AXIS-M 20 EMC V8	AXIS-M 30 EMC V8	AXIS-M 40 EMC V8	AXIS-M 30 EMC + W V8	AXIS-M 40 EMC + W V8
Sterowanie zależne od prędkości jazdy	•	•	•	•	•	•	•	•
Regulacja przepływu masy przez pomiar momentu obrotowego tarcz rozrzucających					•	•	•	•
Sensory wagi							•	•

■ **AXIS-M VS pro**

Płynna regulacja szerokości częściowej (VariSpread pro)

Funkcja	AXIS-M 30 EMC VS pro	AXIS-M 40 EMC VS pro	AXIS-M 30 EMC + W VS pro	AXIS-M 40 EMC +W VS pro
Rozsiewanie zależne od prędkości jazdy	•	•	•	•
Regulacja przepływu masy przez pomiar momentu obrotowego tarcz rozrzucających	•	•	•	•
Sensory wagi			•	•

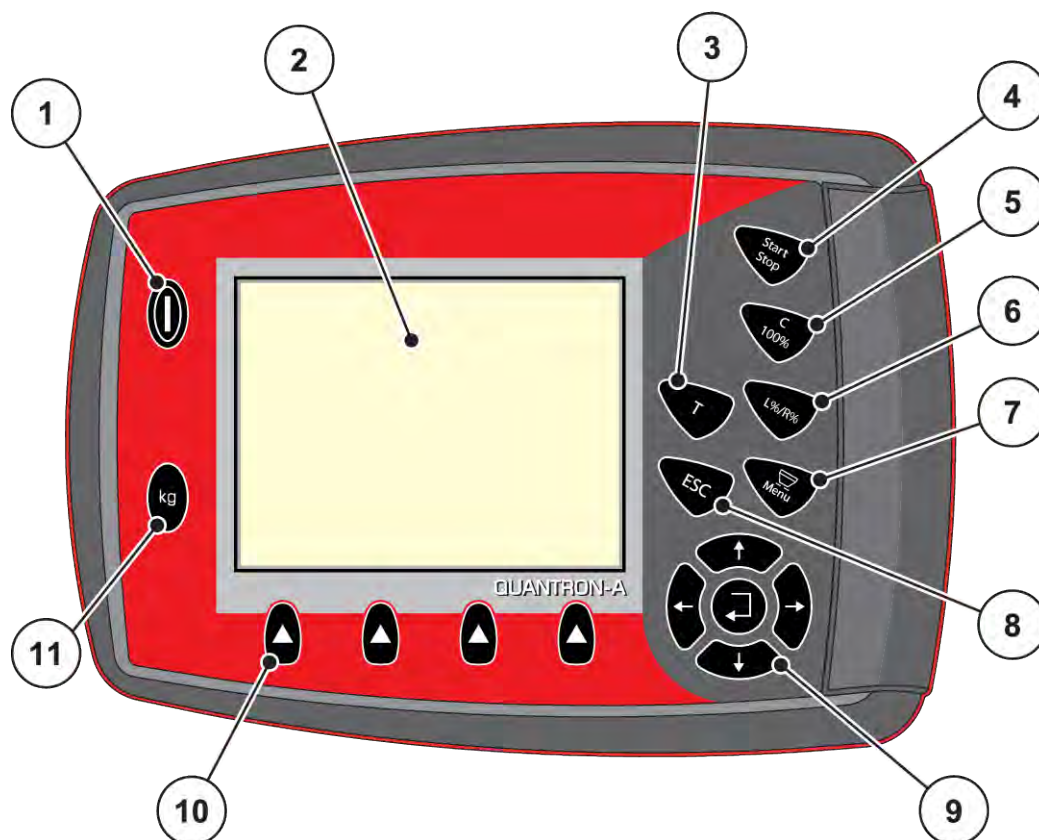
2.2 Budowa sterownika



Rys. 1: Sterownik QUANTRON-A

Nr	Nazwa	Funkcja
1	Panel obsługowy	Składa się z przycisków foliowych służących do obsługi urządzenia i wyświetlacza do wyświetlania ekranów stanu pracy.
2	Złącze wtykowe przewodu maszyny	39-stykowe złącze wtykowe do podłączenia przewodu maszyny
3	Port USB z osłoną	Do aktualizacji komputera. Pokrywa chroni przed zanieczyszczeniem
4	Złącze danych V24	Złącze szeregowe (RS232) z LH 5000 i protokołem ASD, odpowiednie do podłączenia kabla rozgałęźnego Y-RS232 w celu podłączenia do terminala zewnętrznego. Złącze wtykowe (DIN 9684-1/ISO 11786) do przyłączenia 7-stykowego złącza z 8-żyłowym kablem czujnika prędkości.
5	Uchwyt urządzenia	Mocowanie sterownika na ciągniku
6	Zasilanie elektryczne	3-stykowe złącze wtykowe zgodne z DIN 9680/ISO 12369 do podłączania zasilania elektrycznego.

2.3 Elementy obsługowe



Rys. 2: Panel obsługowy z przodu urządzenia

Nr	Nazwa	Funkcja
1	WŁ./WYŁ.	Włączanie i wyłączanie urządzenia
2	Wyświetlacz	Wyświetlanie ekranów stanu pracy
3	Przycisk T (TELIMAT)	Przycisk do wyświetlania ustawień TELIMAT
4	Start/Stop	Uruchamianie lub zatrzymywanie rozsiewania
5	Kasowanie/przywracanie ustawień	- Kasowanie wprowadzonych danych w polu wprowadzania - Zresetowanie ilości z powrotem na 100% - Zatwierdzanie komunikatów alarmowych

Nr	Nazwa	Funkcja
6	Preselekcja nastawy szerokości częściowych	Przycisk przełączający między 4 stanami • Preselekcja szerokości częściowych w celu zmiany dawki wysiewu, patrz 4.7.3 <i>Ilość +/-</i> ○ L: Po lewej ○ R: Po prawej ○ L+R: Po lewej + prawej • Zarządzanie szerokościami częściowymi (funkcja VariSpread), patrz 2.4.3 <i>Wskazanie szerokości częściowych</i>
7	Menu	Przełączanie między ekranem roboczym a menu głównym
8	ESC	Anulowanie wprowadzania danych i/lub jednoczesny powrót do poprzedniego menu
9	Pole nawigacyjne	4 przyciski ze strzałkami i przycisk Enter do nawigacji w menu i polach wprowadzania • Przyciski ze strzałkami do poruszania kursora na ekranie lub do zaznaczania pola wprowadzania • Przycisk Enter do zatwierdzania wprowadzonych danych
10	Przyciski funkcyjne F1 do F4	Wybór funkcji wyświetlanych na ekranie nad poszczególnymi przyciskami funkcyjnymi
11	Waga-licz.Trip	• Wyświetlanie ilości resztkowej pozostałej w zbiorniku • Licznik Trip • Pozost. kg • Licznik metrów

2.4 Wyświetlacz

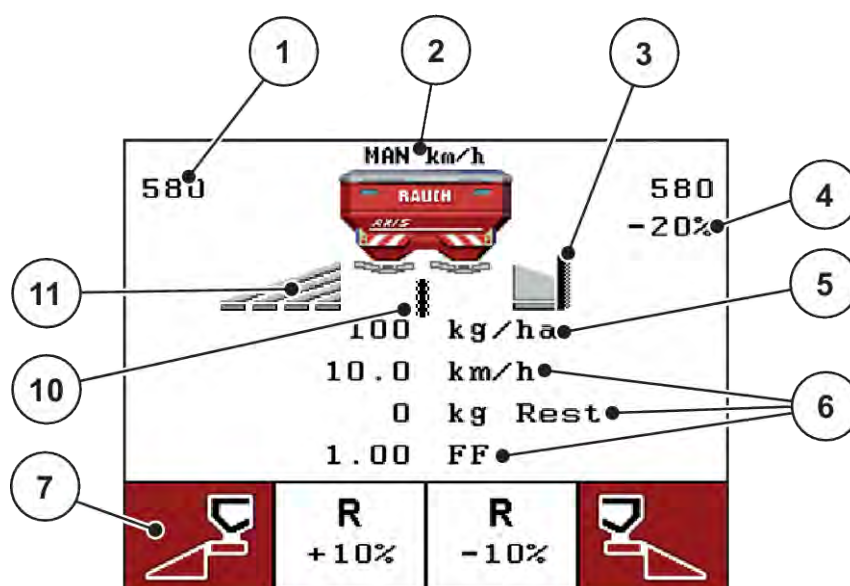
Wyświetlacz przedstawia aktualne informacje o stanie, możliwości wyboru i wprowadzania danych elektronicznego sterownika maszyny.

Istotne informacje dotyczące obsługi maszyny będą wyświetlane na **ekranie roboczym**.

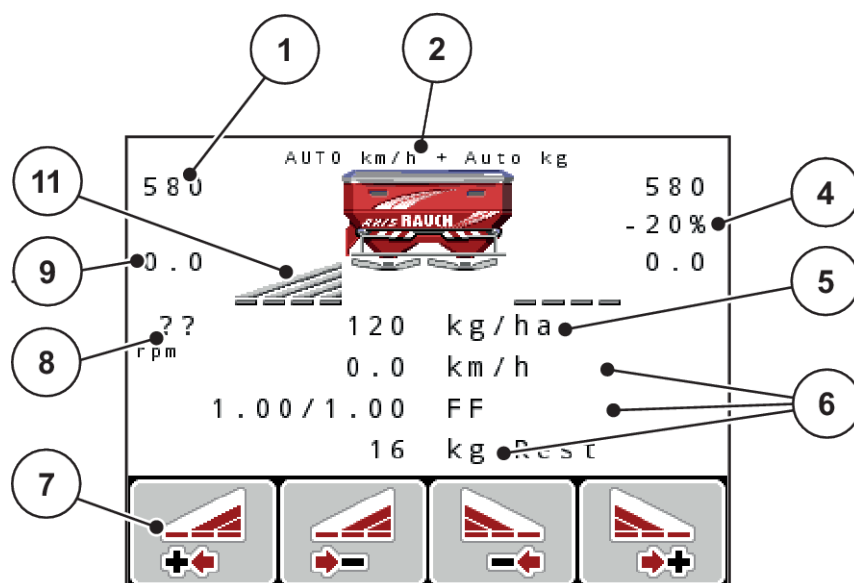
2.4.1 Opis ekranu roboczego



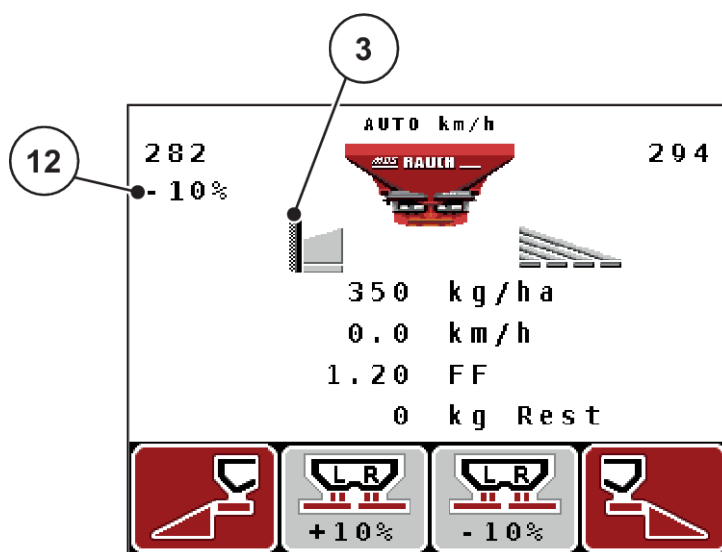
Dokładny wygląd ekranu roboczego zależy od aktualnie wybranych ustawień i typu maszyny.
*Rozdział 2.1 - Przegląd obsługiwanych maszyn - Strona 10 i Rozdział 4.10.2 - Wybór wskaza-
 nia - Strona 82*



Rys. 3: Wyświetlacz sterownika - przykładowy ekran roboczy AXIS-M



Rys. 4: Wyświetlacz sterownika - przykładowy ekran roboczy AXIS-M EMC

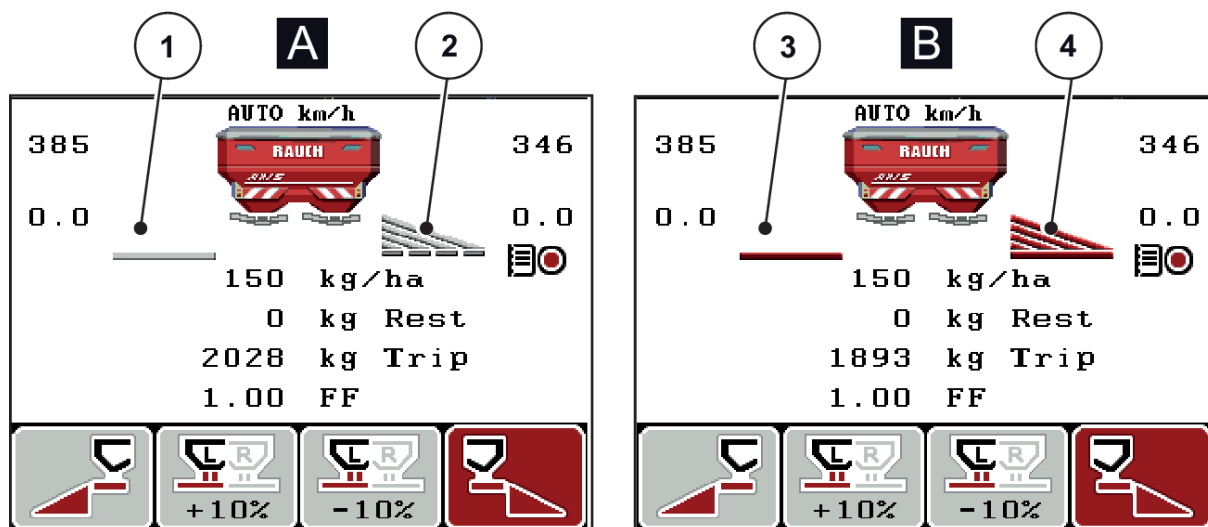


Rys. 5: Wyświetlacz sterownika - przykładowy ekran roboczy MDS

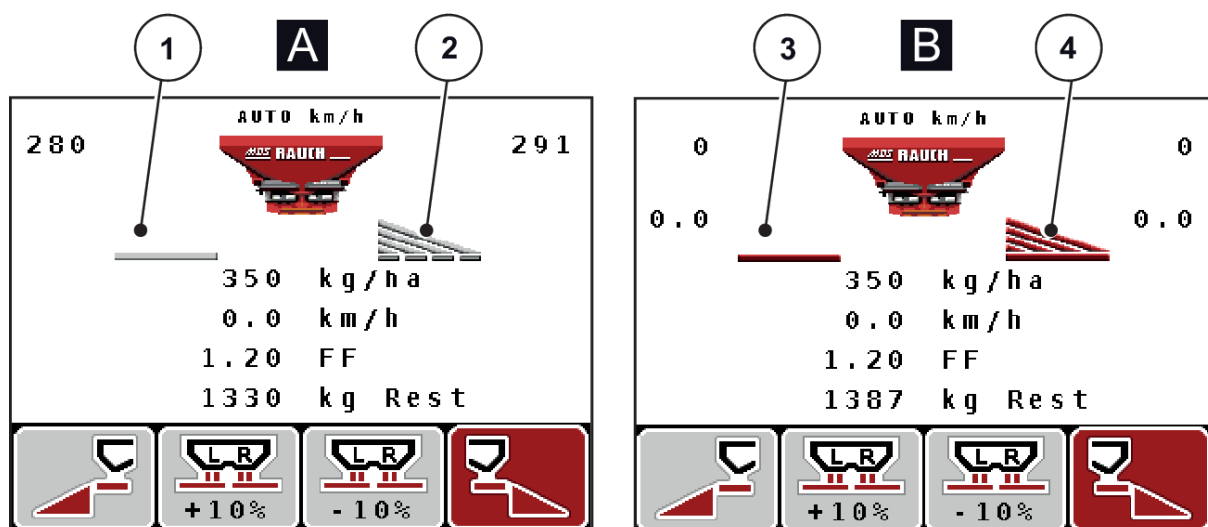
Nr	Symbol/wskazanie	Znaczenie (w przedstawionym przykładzie)
1	Otwarcie zasuw dozownika z lewej strony w oparciu o skalę	Aktualna pozycja otwarcia suwaka dozującego po lewej stronie
2	Tryb pracy	Przedstawia aktualny tryb pracy

Nr	Symbol/wskazanie	Znaczenie (w przedstawionym przykładzie)
3	Symbol TELIMAT	Ten symbol pojawia się w AXIS po prawej stronie, w MDS po stronie lewej, kiedy czujniki TELIMAT są zamontowane, a funkcja TELIMAT jest aktywowana (ustawienia fabryczne) lub przycisk T jest aktywowany.
4	Zmiana ilości po prawej stronie	Zmiana ilości (+/-) w procentach - Wskazanie zmian ilości - Możliwy zakres wartości +/- 1 - 99%
5	Ilość wysiewu	Ustawiona wstępnie dawka wysiewu
6	Pola wskazań	Pola wskazań do indywidualnego definiowania Możliwe przyporządkowanie: patrz 4.10.2 <i>Wybór wskazań</i>
7	Pola symboli	Pola z przypisanymi symbolami zależnie od menu Wybór funkcji za pomocą znajdujących się pod nimi przycisków funkcyjnych
8	Prędkość obrotowa wału odbioru mocy	Tylko funkcja EMC: Aktualna prędkość obrotowa wału odbioru mocy Patrz 4.6.6 <i>Prędkość obrotowa wału odbioru mocy</i>
9	Pkt. podawania	Aktualna pozycja punktu podawania
10	Czujnik GSE	Tylko AXIS: Ten symbol pojawia się, gdy urządzenie do wysiewu granicznego znajduje się w pozycji roboczej i funkcja jest aktywna (ustawienie fabryczne)
11	Szerokość częściowa lewa	Wskazanie stanu szerokości częściowej z lewej Patrz 2.4.2 <i>Wyświetlanie stanu zasuw dozujących</i>
12	Zmiana ilości po lewej stronie	Zmiana ilości (+/-) w procentach - Wskazanie zmian ilości - Możliwy zakres wartości +/- 1 - 99%

2.4.2 Wyświetlanie stanu zasuw dozujących



Rys. 6: Wyświetlanie stanów zasuw dozujących AXIS

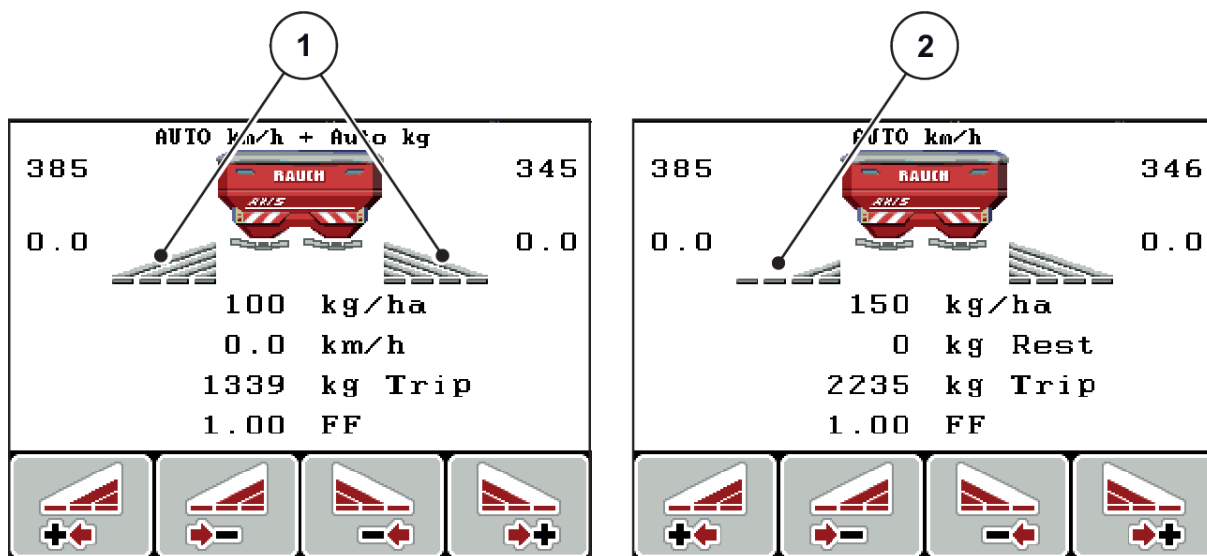


Rys. 7: Wyświetlanie stanów zasuw dozujących MDS

- [A] Tryb rozsiewania nieaktywny
- [1] Szerokość częściowa dezaktywowana
- [2] Szerokość częściowa aktywowana

- [B] Maszyna w trybie rozsiewania
- [3] Szerokość częściowa dezaktywowana
- [4] Szerokość częściowa aktywowana

2.4.3 Wskazanie szerokości częściowych



Rys. 8: Wskazanie stanów częściowej szerokości (przykład z AXIS VariSpread 8)

- [1] Szerokość częściowa aktywowana przy 4 możliwych stopniach zmiany szerokości wysiewu
- [2] Lewa szerokość częściowa została zredukowana o 2 stopnie szerokości częściowej.

Dalsze możliwości wskazań i ustawień opisano w rozdziale 5.3 Praca z użyciem szerokości częściowych.

2.5 Wykaz stosowanych symboli

Sterownik QUANTRON-A pokazuje symbole menu i funkcje na ekranie.

2.5.1 Symbole ekranu roboczego

Symbol	Znaczenie
	Zmiana ilości + (plus)
	Zmiana ilości - (minus)
	Zmiana ilości po lewej stronie + (plus)
	Zmiana ilości po lewej stronie - (minus)
	Zmiana ilości po prawej stronie + (plus)
	Zmiana ilości po prawej stronie - (minus)
	Ręczna zmiana ilości + (plus)
	Ręczna zmiana ilości - (minus)
	Strona wysiewu po lewej nieaktywna
	Strona wysiewu po lewej aktywna
	Strona wysiewu po prawej nieaktywna

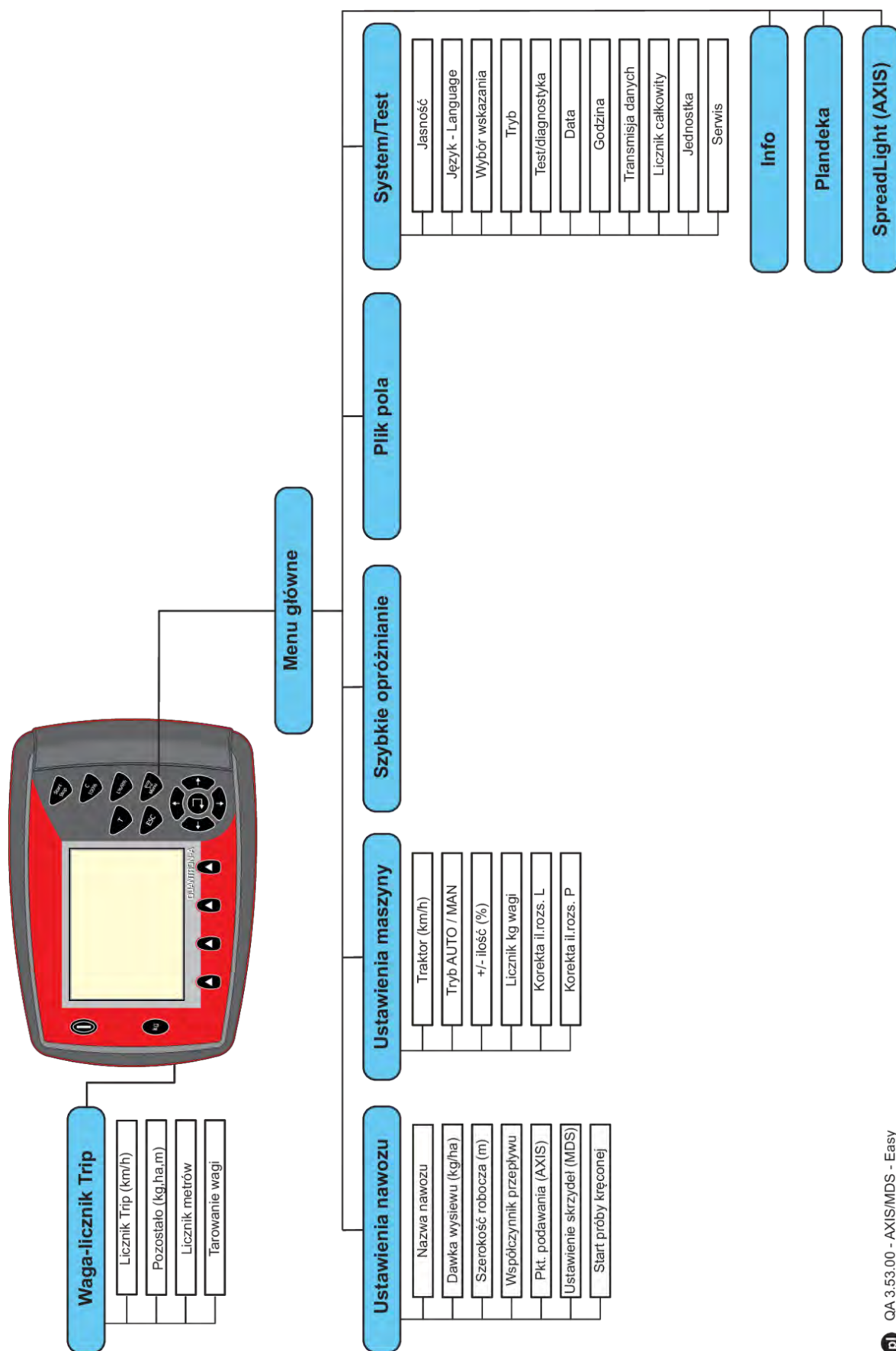
Symbol	Znaczenie
	Strona wysiewu po prawej aktywna
	Zmniejszenie szerokości częściowej po prawej (minus) W trybie wysiewu granicznego: Dłuższe naciśnięcie (>500 ms) powoduje natychmiastową dezaktywację całej strony wysiewu.
	Zwiększenie szerokości częściowej po prawej (plus)
	Minimalny przepływ masowy nie został osiągnięty

2.6 Przegląd struktury menu

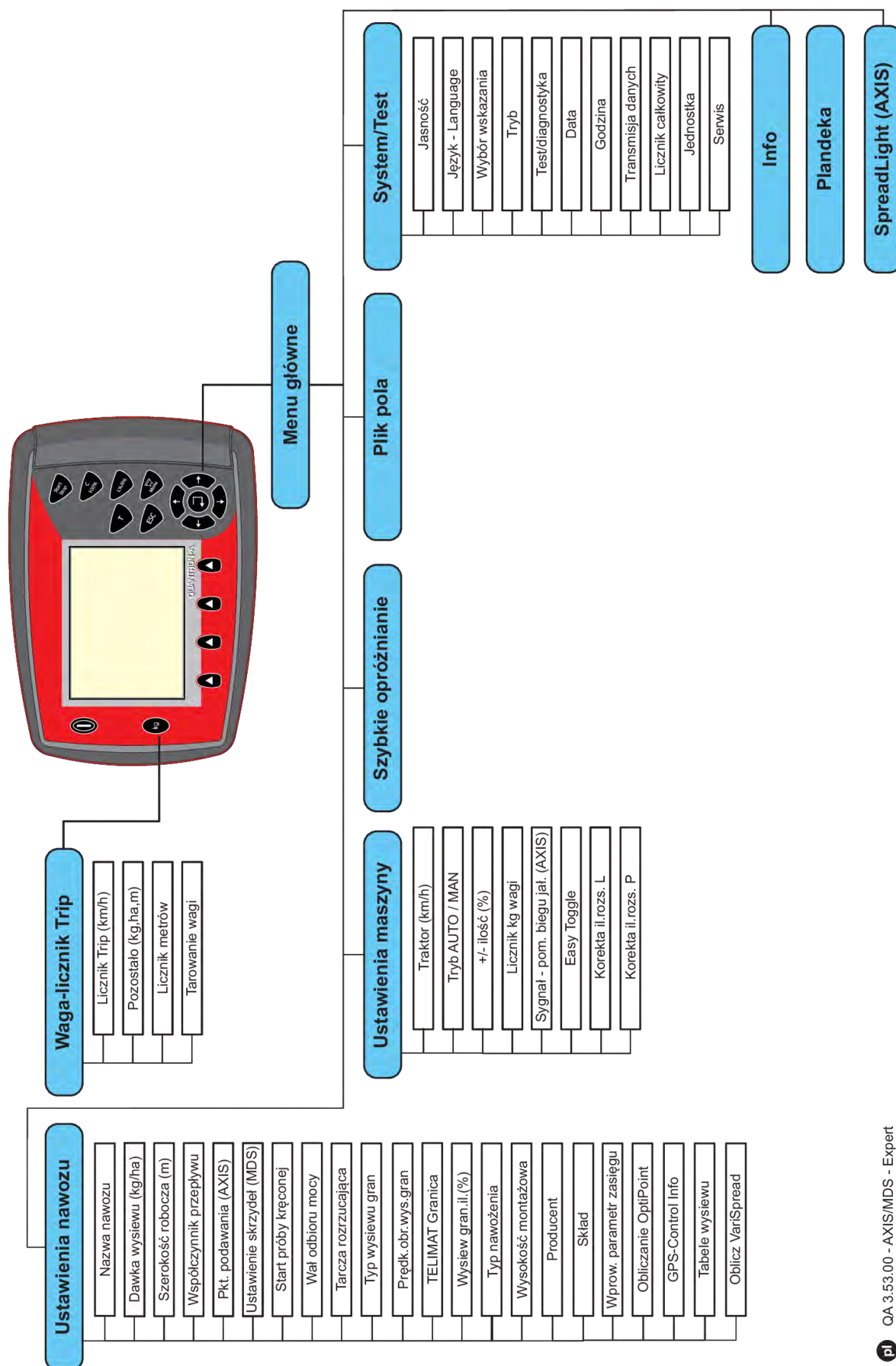


Tryb Easy/Expert jest ustawiany w menu System/test.

■ Tryb Easy



■ ***Tryb Expert***



2.7 Moduł WLAN

Za pomocą modułu WLAN (wyposażenie specjalne) i RAUCH-App zainstalowanej na smartfonie można bezprzewodowo przysyłać tabele wysiewu do sterownika lub wyświetlać wagę (tylko wariant W).

Uwzględnić przy tym instrukcję montażu modułu WLAN. Naklejka z kodem QR znajduje się na maszynie.

Hasło WLAN brzmi **quantron**.

3 Montaż i instalacja

3.1 Wymagania dotyczące ciągnika

Przed zamontowaniem sterownika maszyny upewnić się, że ciągnik spełnia następujące wymagania:

- Minimalne napięcie **11 V** musi być **stałe** zapewnione, także w przypadku równoczesnego podłączenia większej liczby zasilanych urządzeń (np. klimatyzacji, oświetlenia)
- Prędkość obrotową wału odbioru mocy musi wynosić **540 obr./min** i musi być ona utrzymywana (podstawowy warunek prawidłowej szerokości roboczej).



W przypadku ciągników nieposiadających przekładni przełączalnych pod obciążeniem należy za pomocą odpowiedniego przełożenia przekładni dobrać taką prędkość jazdy, by odpowiadała ona prędkości obrotowej wału odbioru mocy wynoszącej **540 obr./min**.

- 7-stykowe gniazdo wtykowe (DIN 9684-1/ISO 11786). Poprzez to gniazdo sterownik otrzymuje impuls informujący o aktualnej prędkości jazdy.

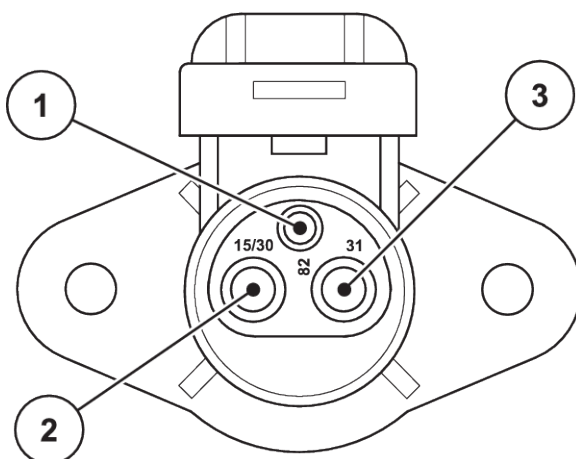


7-stykowe gniazdo wtykowe do ciągnika oraz czujnik prędkości jazdy są dostępne jako wyposażenie dodatkowe (opcja), patrz rozdział 7 *Wyposażenie specjalne*

3.2 Przyłącza, gniazda

3.2.1 Zasilanie elektryczne

Zasilanie elektryczne sterownika maszyny odbywa się poprzez 3-biegunowe gniazdo (DIN 9680/ISO 12369) z ciągnika.



Rys. 9: Układ styków gniazda wtykowego zasilania

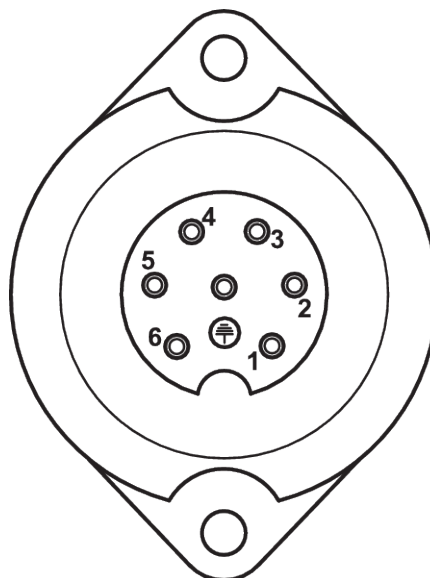
[1] STYK 1: niewykorzystany

[3] STYK 3: (31): Masa

[2] STYK 2: (15/30): +12 V

3.2.2 Sygnał prędkości jazdy

Poprzez 7-biegunowe złącze wtykowe (DIN 9684-1/ISO 11786) sterownik otrzymuje impulsy informujące o bieżącej prędkości jazdy. W tym celu do złącza wtykowego 7-stykowego podłączany jest przewód 8-żyłowy (wyposażenie dodatkowe) czujnika prędkości jazdy.



Rys. 10: Układ styków 7-stykowego złącza wtykowego

- [1] STYK 1: rzeczywista prędkość jazdy (radar) [2] STYK 2: teoretyczna prędkość jazdy (np. przekładnia, czujnik na kole)

3.3 Podłączanie sterownika



Po włączeniu sterownika QUANTRON-A ekran przez krótki czas wyświetla aktualną wersję oprogramowania.



Uwzględnić numer maszyny

Sterownik QUANTRON-A jest skalibrowany fabrycznie do współpracy z rozsiewaczem nawozów, razem z którym został dostarczony.

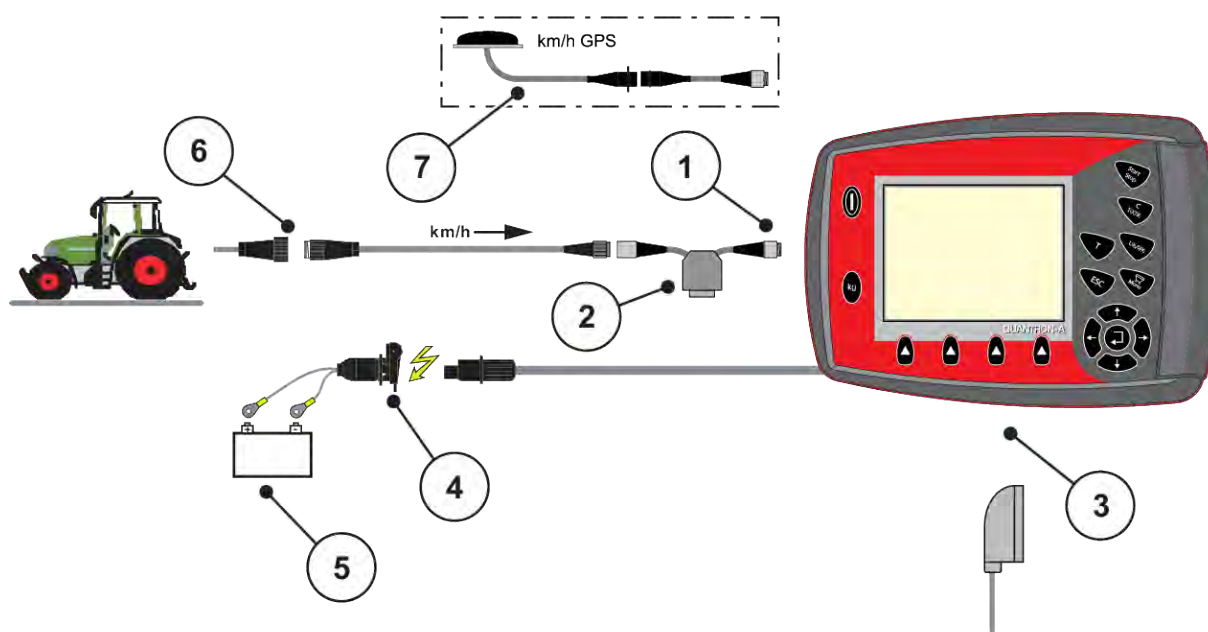
Sterownik należy podłączać wyłącznie do przeznaczonego do niego rozsiewacza nawozów.

Kroki robó wykonywać w następujące kolejności:

- ▶ W kabinie ciągnika wybrać odpowiednie miejsce (w zasięgu wzroku kierowcy) do zamocowania sterownika.
- ▶ Zamocować sterownik w kabinie ciągnika za pomocą odpowiedniego uchwyty.
- ▶ Sterownik podłączyć do 7-stykowego gniazda lub do czujnika prędkości jazdy (w zależności od wyposażenia).
- ▶ Sterownik z 39-stykowym kablem maszynowym podłączyć do siłowników maszyny.
- ▶ Podłączyć sterownik do 3-stykowego złącza wtykowego zasilania elektrycznego ciągnika.

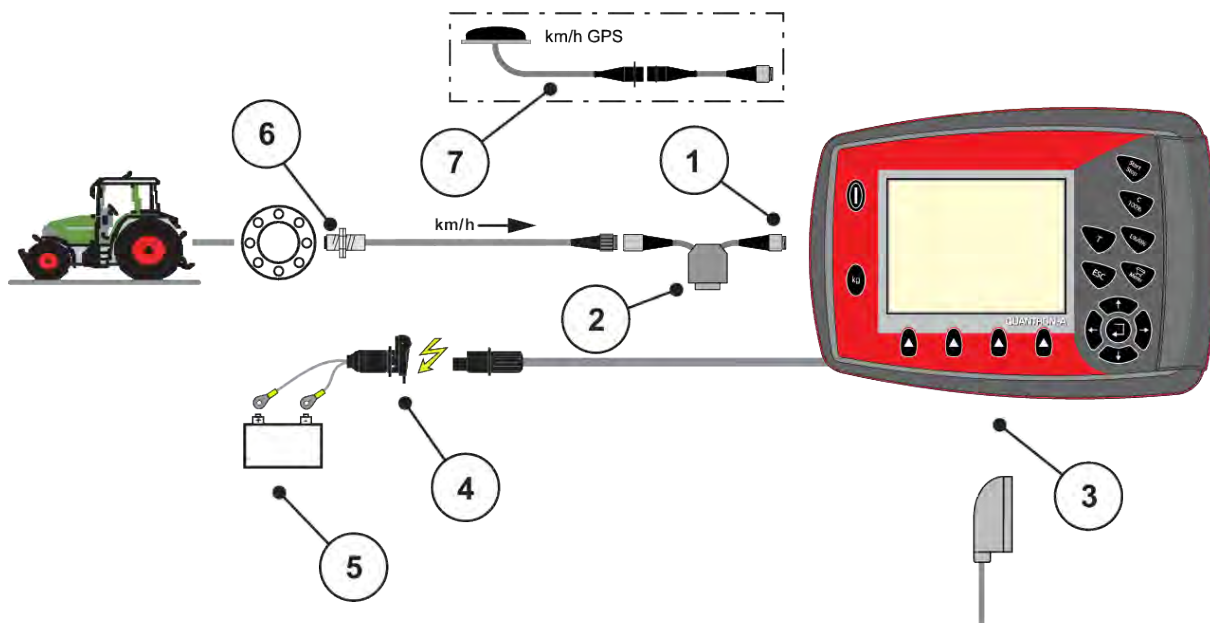
3.3.1 Przyłącza na ciągniku

■ Standard



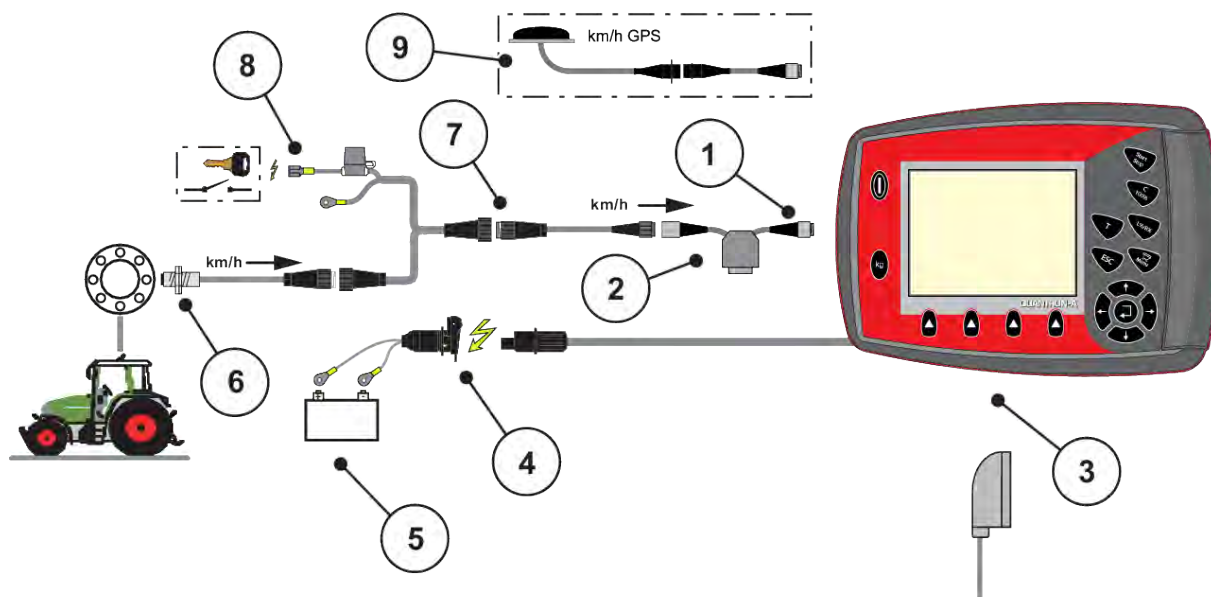
- | | |
|---|--|
| [1] Złącze szeregowe RS232, 8-stykowe złącze wtykowe | [4] 7-stykowe złącze wtykowe wg DIN 9684/ISO 11786 |
| [2] Opcja: Kabel rozgałęźny (V24, złącze RS232 nośnika pamięci) | [5] Akumulator |
| [3] Przyłącze do 39-stykowej wtyczki maszynowej (tył) | [6] 3-stykowe złącze wtykowe wg DIN 9680/ISO 12369 |
| | [7] Opcja: Kabel i odbiornik GPS |

■ Czujnik koła



- | | |
|---|--|
| [1] Złącze szeregowo RS232, 8-stykowe złącze wtykowe | [4] 3-stykowe złącze wtykowe wg DIN 9680/ISO 12369 |
| [2] Opcja: Kabel rozgałęźny (V24, złącze RS232 nośnika pamięci) | [5] Akumulator |
| [3] Przyłącze do 39-stykowej wtyczki maszynowej (tył) | [6] Czujnik prędkości jazdy |
| | [7] Opcja: Kabel i odbiornik GPS |

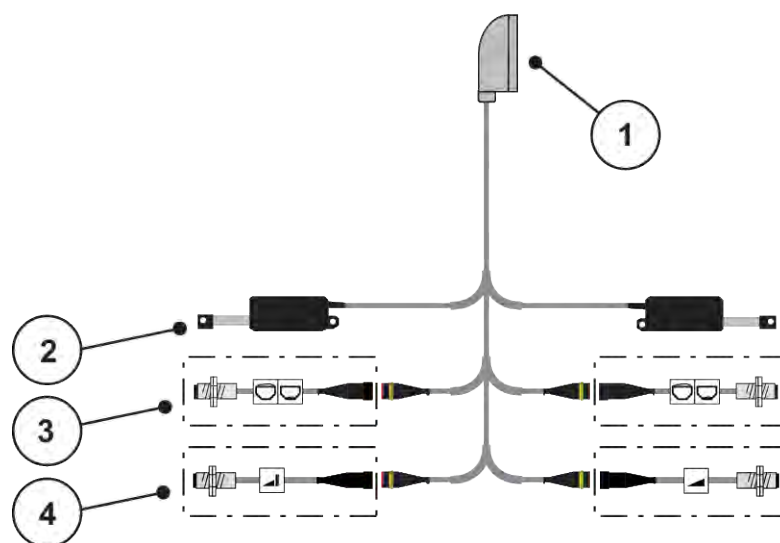
■ Zasilanie prądem przez stacyjkę



- | | |
|---|--|
| [1] Złącze szeregowe RS232, 8-stykowe złącze wtykowe | [5] Akumulator |
| [2] Opcja: Kabel rozgałęźny (V24, złącze RS232 nośnika pamięci) | [6] Czujnik prędkości jazdy |
| [3] Przyłącze do 39-stykowej wtyczki maszynowej (tył) | [7] 7-stykowe złącze wtykowe wg DIN 9684/ISO 11786 |
| [4] 3-stykowe złącze wtykowe wg DIN 9680/ISO 12369 | [8] Opcja: Zasilanie elektryczne QUANTRON-A przez stacyjkę |
| | [9] Opcja: Kabel i odbiornik GPS |

3.3.2 Przyłącza na maszynie

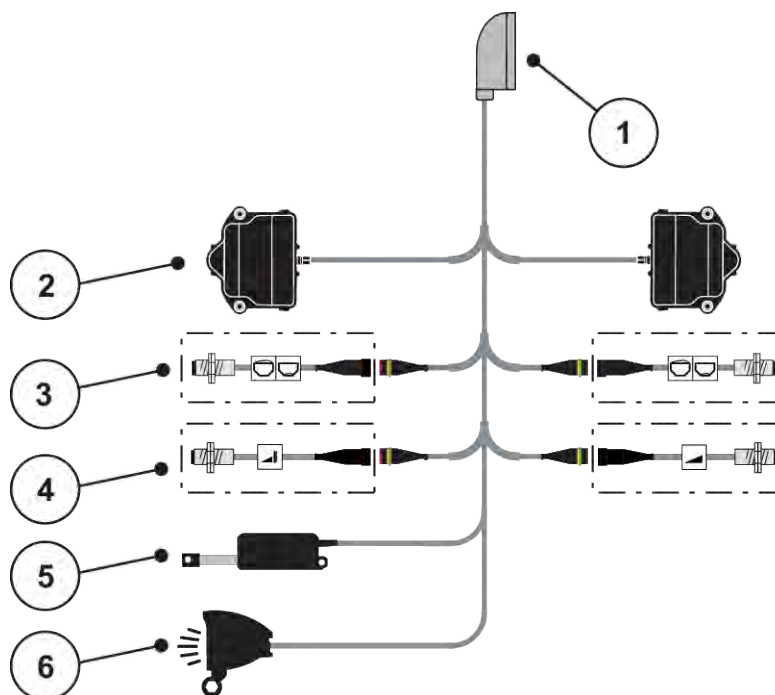
■ MDS



Rys. 11: Schematyczne zestawienie przyłączy QUANTRON-A - MDS

- | | |
|--|--------------------------------------|
| [1] 39-stykowa wtyczka maszynowa | [4] Opcja (Czujnik TELIMAT góra/dół) |
| [2] Siłownik zasuw dozujących po lewej/prawej | |
| [3] Opcja (Czujnik pustego zbiornika lewa/prawa) | |

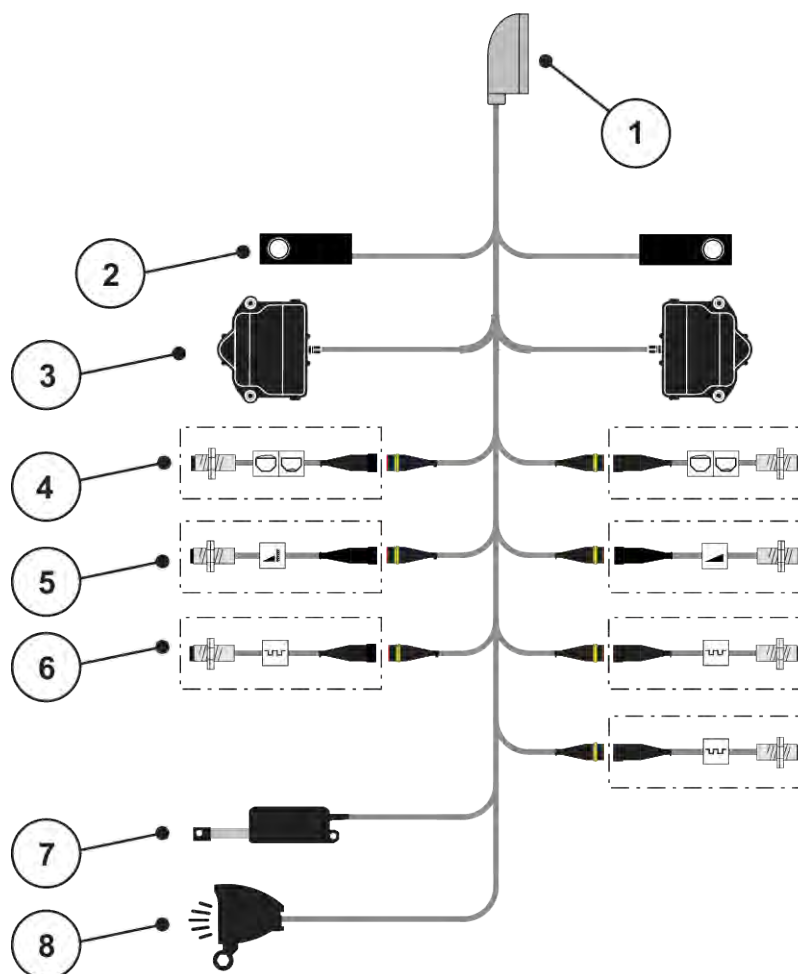
■ **AXIS-M wersja Q**



Rys. 12: Schematyczne zestawienie przyłączy QUANTRON-A - AXIS-M wersja Q

- | | |
|--|--|
| [1] 39-stykowa wtyczka maszynowa | [4] Opcja czujnik TELIMAT lub czujnik GSE na górze/na dole |
| [2] Napęd obrotowy zasuwki dozującej lewy/prawy | [5] Plandeka |
| [3] Opcja (Czujnik pustego zbiornika lewa/prawa) | [6] Opcja: SpreadLight |

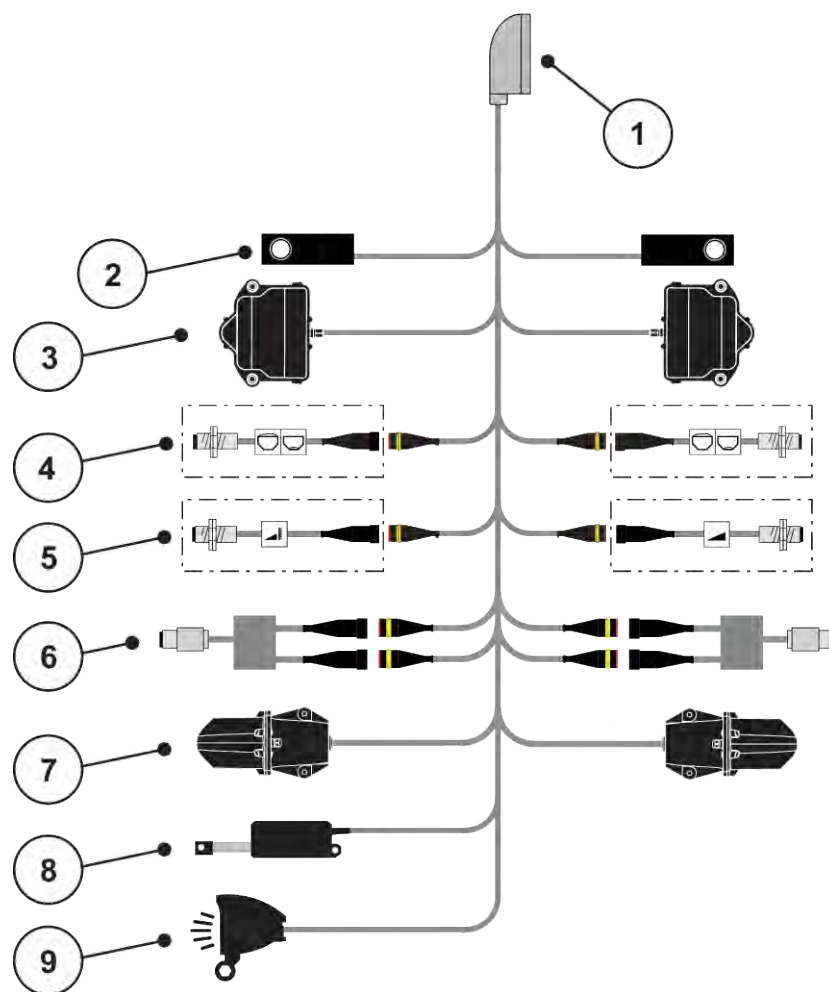
■ **AXIS-M EMC - VariSpread V8**



Rys. 13: Schematyczne zestawienie przyłączy QUANTRON-A - AXIS-M EMC V8

- | | |
|---|--|
| [1] 39-stykowa wtyczka maszynowa | [5] Opcja: Czujnik TELIMAT lub czujnik GSE na górze/ na dole |
| [2] Sensor wagi z lewej/z prawej strony (tylko maszyny z ramą wagi) | [6] Czujniki M EMC (lewy, prawy, środkowy) |
| [3] Napęd obrotowy zasuw dozujucej lewy/ prawy | [7] Plandeka |
| [4] Opcja: Czujnik stanu napelnienia lewy/ prawy | [8] Opcja: SpreadLight |

■ **AXIS-M EMC - VariSpread VS pro**



Rys. 14: Schematyczne zestawienie przyłączy QUANTRON-A - AXIS-M EMC VS pro

- | | |
|---|---|
| [1] 39-stykowa wtyczka maszynowa | [6] Czujnik momentu obrotowego/prędkości obrotowej lewy/prawy |
| [2] Sensor wagi z lewej/z prawej strony (tylko maszyny z ramą wagi) | [7] Regulacja punktu podawania z lewej/z prawej |
| [3] Napęd obrotowy zasuwki dozującej lewy/prawy | [8] Plandeka |
| [4] Opcja: Czujnik stanu napełnienia lewy/prawy | [9] Opcja: SpreadLight |
| [5] Opcja: Czujnik TELIMAT lub czujnik GSE na górze/ na dole | |

3.4 Przygotowanie zasuw dozujących

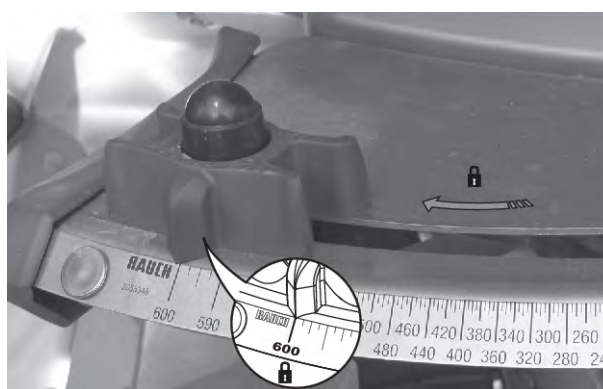
Rozsiewacze nawozów mineralnych AXIS-M Q, AXIS-M EMC oraz MDS Q są wyposażone w elektroniczne uruchamianie zasuw dozujących do regulacji ilości rozsiewanego materiału.

NOTYFIKACJA!

Zwracać uwagę na położenie zasuw dozujących rozsiewacza nawozów AXIS

Uruchomienie siłowników za pomocą sterownika QUANTRON-A może prowadzić do uszkodzenia zasuw dozujących w maszynie, gdy dźwignie ograniczające są nieprawidłowo ustawione.

- Dźwignie ograniczające należy zawsze zablokować przy maksymalnej pozycji skali.



Rys. 15: Przygotowanie zasuw dozującej AXIS (przykład)



Należy przy tym przestrzegać instrukcji obsługi rozsiewacza nawozów mineralnych.

4 Obsługa

⚠ PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo odniesienia obrażeń ciała powodowanych przez wyrzucany nawóz

W razie usterki zasuwa dozująca może nieoczekiwanie otworzyć się podczas jazdy na miejsce pracy. Istnieje niebezpieczeństwo poślizgnięcia na rozrzuconym nawozie oraz odniesienia obrażeń ciała.

- ▶ **Przed wyjazdem na miejsce wysiewu** konieczne wyłączyć elektroniczny sterownik maszyny.



Tylko AXIS M EMC (+W)

Ustawienia w poszczególnych menu są bardzo ważne dla optymalnej, **automatycznej regulacji przepływu masowego (funkcja EMC)**.

Należy mieć na uwadze w szczególności zapisy właściwości funkcji EMC w zapisach w następujących menu:

- W menu Ustaw. nawozu
 - Tarcza rozrzuć.; patrz 4.6.7 *Typ tarczy rozrzucającej*
 - Wał odbioru mocy; patrz 4.6.6 *Prędkość obrotowa wału odbioru mocy*
- W menu Ustaw. maszyny
 - Tryb AUTO / MAN; patrz 4.7.2 *Tryb AUTO/MAN* i rozdział 5

4.1 Włączanie sterownika maszyny

Warunki:

- Sterownik maszyny jest właściwie podłączony do maszyny i do traktora.
 - Przykład, patrz rozdział 3.3 *Podłączanie sterownika*.
- Zapewniono napięcie minimalne **11 V**.



- ▶ Nacisnąć przycisk [1] **WŁ/WYŁ**.

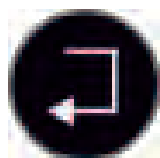
Po kilku sekundach zostanie wyświetlony ekran startowy sterownika.

Krótko po tym sterownik na kilka sekund pokazuje menu aktywacyjne.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Chwilę później wyświetlacz pokazuje na kilka sekund Start diagnostyki.

Następnie pojawia się ekran roboczy.





Rys. 16: Włączanie sterownika

[1] Przycisk WŁ/WYŁ

4.2 Nawigacja w obrębie menu



Ważne wskazówki dotyczące prezentacji i nawigacji między poszczególnymi menu znajdują się w ustępie 1.3.3 *Układ menu, przyciski i nawigacja*.



Wywołanie menu głównego

- Nacisnąć przycisk menu Patrz 2.3 *Elementy obsługowe*

Na wyświetlaczu pojawia się menu główne.

Czarna belka pokazuje pierwsze podmenu.



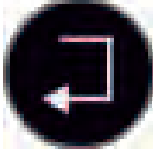
Nie wszystkie parametry są wyświetlane jednocześnie w jednym oknie menu. Za pomocą **przycisków ze strzałkami** można przejść do sąsiedniego okna.



Wywoływanie podmenu



- ▶ Poruszać belką za pomocą przycisków strzałek w górę i w dół.
- ▶ Zaznaczyć żądane podmenu paskiem na wyświetlaczu.
- ▶ Wywołać zaznaczone podmenu przez naciśnięcie przycisku Enter.



Pojawiają się okna, które prowadzą do różnych działań.

- Wprowadzanie tekstu
- Wprowadzanie wartości
- Ustawienia wprowadzane w kolejnych podmenu

Wyjście z menu

- ▶ Zatwierdzić ustawienia naciskając przycisk **Enter**.

Następuje powrót do poprzedniego menu.

lub



- ▶ Nacisnąć przycisk ESC.

Poprzednie ustawienia pozostają niezmienione.

Następuje powrót do poprzedniego menu.

lub

- ▶ Nacisnąć przycisk menu.

Nastąpi powrót do ekranu roboczego.

Przy ponownym naciśnięciu przycisku menu pojawia się ponownie menu, które zostało zamknięte.

4.3 Waga-licznik Trip

W tym menu znajdują się wartości dotyczące wykonanego wysiewu i funkcji trybu wagowego.



► Nacisnąć przycisk kg na sterowniku.

Pojawi się menu *Weighing/Trip Counter* - *Waga-licz. Trip*.

Weighing/Trip count.
Trip counter
Rest (kg, ha, m)
Meter counter
Zero scales

Rys. 17: Menu Waga-licz. Trip

Podmenu	Znaczenie	Opis
Trip counter Licznik Trip	Wskazanie wysianej ilości, obsianej powierzchni i obsianego odcinka	4.3.1 <i>Licznik Trip</i>
Rest (kg, ha, m) Pozostało (kg,ha,m)	Wskazanie ilości nawozu pozostałej w zbiorniku maszyny	4.3.2 <i>Wskazanie pozostałej ilości</i>
Meter counter Licznik metrów	Wskazanie przejechanego odcinka od ostatniego zerowania licznika metrów	Cofanie (zerowanie) za pomocą przycisku C 100%
Zero scales Tarowanie wagi	Tylko rozsiewacze wagowe: Wartość wagowa przy pustej wadze jest ustawiana na „0 kg”	4.3.3 <i>Tarowanie wagi</i>

4.3.1 Licznik Trip

W tym menu można odczytać parametry wykonanego wysiewu, obserwować pozostałą ilość nawozu oraz wyzerować licznik Trip.





Kasuj liczn. Trip

- ▶ Wywołać podmenu Waga-licz.Trip > Licznik Trip.

Na wyświetlaczu pojawiają się wartości określone dla ilości wysiewanego materiału, obsianej powierzchni i obsianego odcinka od czasu ostatniego kasowania.

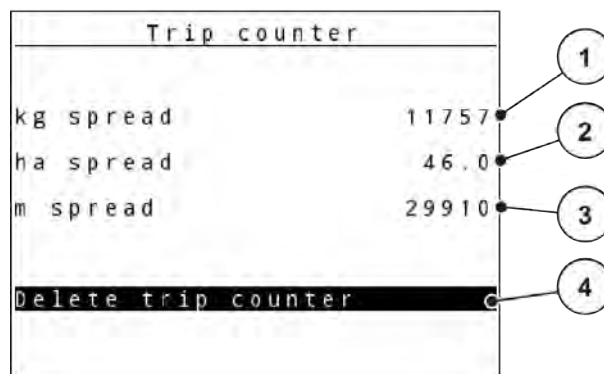
Pole Kasuj liczn. Trip jest zaznaczone.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wszystkie wartości licznika Trip zostaną ustawione na 0.

- ▶ Nacisnąć przycisk **kg**.

Spowoduje to powrót do ekranu roboczego.



Rys. 18: Menu Licznik Trip

- | | |
|--|---|
| [1] Wskazanie ilości rozsianej od ostatniego kasowania | [3] Wskazanie odcinka obsianego od ostatniego kasowania |
| [2] Wskazanie powierzchni obsianej od ostatniego kasowania | [4] Zerowanie licznika Trip: wszystkie wartości na 0 |

■ Odczyt licznika Trip w trakcie rozsiewania:

W trakcie rozsiewania, a więc przy otwartych zasuwach dozujących, można przejść do menu Licznik Trip i odczytać bieżące wartości.



Chcąc stale obserwować te wartości w czasie pracy rozsiewacza, można również przyporządkować im dowolnie wybierane pola wskazań na ekranie roboczym kg Trip, ha Trip lub m Trip, patrz rozdział 4.10.2 Wybór wskazania

4.3.2

Wskazanie pozostałej ilości

W menu Pozost. kg można odczytać ilość pozostałą w zbiorniku.

W tym menu wskazywana jest możliwa powierzchnia (ha) i odległość (m), na której można wysiać pozostałą ilość nawozu.

Oba wskazania są obliczane na podstawie następujących wartości:

- Ustaw. nawozu
- Dane wprowadzone w polu wprowadzania Pozostała ilość
- Ilość wysiewu
- Szerokość robocza

- ▶ Otworzyć menu Waga-licz.Trip> Pozostało(kg, ha, m).

Pojawi się menu Pozostało.



W pozostałych przypadkach pozostałą ilość nawozu można wyliczyć na podstawie ustawień nawozu i maszyny oraz sygnału jazdy, przy czym wpisanie ilości potrzebnej do napełnienia zbiornika musi odbyć się ręcznie (patrz niżej).

W tym menu nie można zmieniać wartości Ilość wysiewu i Szerokość robocza. Mają one tu tylko charakter informacyjny.



- ▶ Wywołać menu Waga-licz.Trip > Pozostało (kg,ha,m).

Na wyświetlaczu pojawia się ilość nawozu pozostała po ostatnim wysiewie.

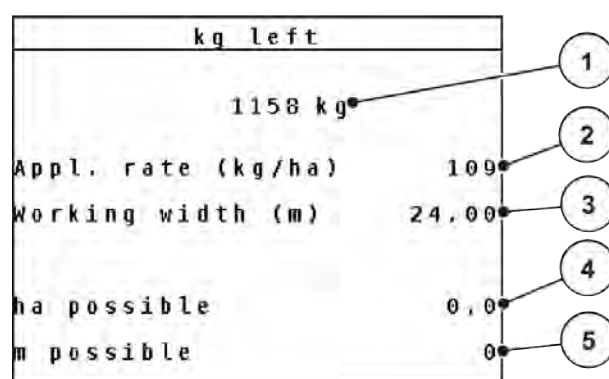
- ▶ Napełnić zbiornik.
- ▶ W polu kg wprowadzić nową masę całkowitą nawozu znajdującego się w zbiorniku.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Urządzenie obliczy wartości powierzchni i odcinka, jakie można jeszcze obsiać.

- ▶ Nacisnąć przycisk **kg**.

Spowoduje to powrót do ekranu roboczego.



Rys. 19: Menu Pozost. kg

- | | |
|---|---|
| [1] Pole wprowadzania pozostałej ilości | wskazań z Ustaw. nawozu |
| [2] Ilość wysiewu, pole wskazań z Ustaw. nawozu | [4] Wskaźnik możliwej do obsiania powierzchni |
| [3] Szerokość robocza, pole | [5] Wskaźnik możliwego do obsiania odcinka |

■ Sprawdzanie pozostałej ilości nawozu podczas pracy rozsiewacza



W czasie pracy rozsiewacza pozostała ilość nawozu jest stale na nowo obliczana i wyświetlana.

Patrz rozdział 5 Praca rozsiewacza

4.3.3 Tarowanie wagi

■ Tylko dla AXIS i MDS z sensorami wagi

W tym menu ustawia się wartość wagową przy pustym zbiorniku na 0 kg.

Podczas tarowania wagi należy spełnić następujące warunki:

- zbiornik jest pusty,
- maszyna jest wyłączona,
- wał odbioru mocy jest wyłączony,
- maszyna stoi poziomo i nie dotyka podłoża,
- traktor jest wyłączony.

Tarowanie wagi:

- ▶ Wywołać menu Waga-licz.Trip > Tarowanie wagi.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.



Wartość wagowa przy pustej wadze jest teraz ustawiona na 0 kg.

Wyświetlacz pokazuje menu Waga-licz. Trip.

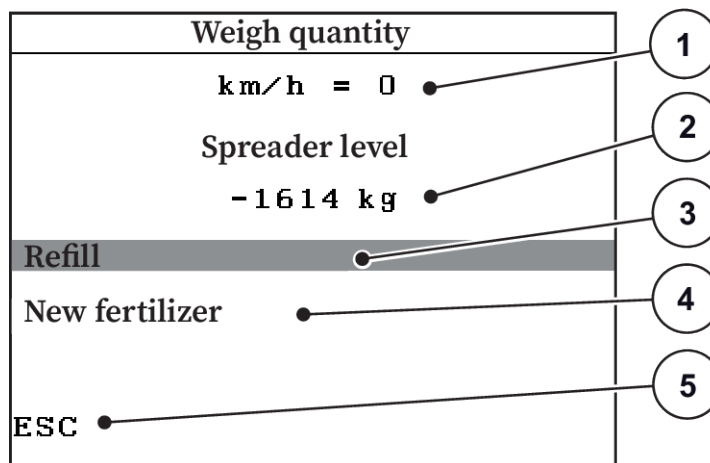


Wagę należy wytarować przed każdym użyciem, aby zapewnić bezbłędne obliczanie pozostałej ilości nawozu.

4.3.4

Ważenie ilości

W tym menu ważona jest pozostała ilość, która znajduje się w zbiorniku, i ustalane parametry do regulacji współczynnika przepływu.



Rys. 20: Menu Ważenie ilości

- | | |
|--|---|
| [1] Pole wskazań prędkości jazdy rozsiewacza | [4] Ważenie pozostałej ilości (wskazanie tylko w trybie AUTO km/h + Stat. kg) |
| [2] Zważona ilość w zbiorniku | [5] Anuluj |
| [3] Możliwości napełnienia | |



Funkcję Ważenie ilości można wykonać tylko wtedy, gdy maszyna jest w stanie zatrzymania i stoi poziomo.

Menu pokazuje pozostałą ilość nawozu w zbiorniku. Zależy ona od następujących wartości:

- Punkt menu Ważenie ilości
- Punkt menu Tarowanie wagi



Funkcja Ważenie ilości działa tylko wtedy, gdy system znajduje się w trybie AUTO km/h + AUTO kg lub AUTO km/h + Stat. kg. Przy dostawie sterownika z rozsiewaczem nawozów mineralnych AXIS M W ustawiony jest fabrycznie tryb AUTO km/h + AUTO kg.

Podczas ważenia ilości nawozu muszą zostać spełnione następujące warunki:

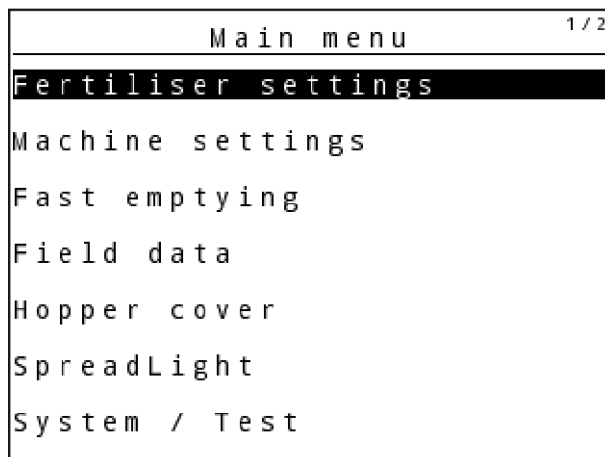
- maszyna jest wyłączona.
- wał odbioru mocy jest wyłączony,
- maszyna stoi poziomo i nie dotyka podłoża,
- traktor jest wyłączony.
- sterownik QUANTRON-A jest włączony.

Ważenie pozostałej ilości w zbiorniku:

- ▶ Napełnić zbiornik.
 - ▷ Na wyświetlaczu pojawia się okno, który pokazuje pozostałą ilość nawozu. (powyżej poziomu napełnienia wynoszącego 400 kg)
- ▶ Zaznaczyć przeprowadzony rodzaj napełniania na wyświetlaczu:
 - ▷ **Ponowne napełnianie:** Dalsze rozsiewanie tego samego nawozu.
 - ▷ **Nowy nawóz:** Współczynnik przepływu zostaje ustawiony na 1,0 i następuje nowa regulacja współczynnika przepływu.
 Podczas pierwszego napełniania nowym gatunkiem nawozu należy potwierdzić okno ważenia za pomocą **Nowy nawóz**.
 - ▷ **ESC:** anulowanie
- ▶ Zaznaczyć wybór i nacisnąć przycisk Enter.

Na wyświetlaczu pojawia się ekran roboczy. Zważona pozostała ilość do wysiewu może wyświetlać się w polu wskazań.

4.4 Menu główne



Rys. 21: Main menu - Menu główne

Podmenu	Znaczenie	Opis
Fertiliser settings Ustaw. nawozu	Ustawienia dotyczące nawozu i wysiewu	4.5 Ustawienia nawozu w trybie Easy
Machine settings Ustawienia maszyny	Ustawienia traktora i maszyny	4.7 Ustawienia maszyny
Fast emptying Szybkie opróżnianie	Bezpośrednie wywołanie menu szybkiego opróżniania maszyny	4.8 Szybkie opróżnianie
Field data Plik pola	Wywołanie menu wyboru, tworzenia lub usuwania pliku pola.	4.9 Plik pola
Hopper cover Plandeka	Otwieranie/zamykanie plandeki	4.13 Plandeka
SpreadLight	Włączanie/wyłączanie reflektorów roboczych	4.12 Reflektory robocze (SpreadLight)
System/Test System/test	Ustawienia i diagnostyka sterownika maszyny	4.10 System/test
Info Info.	Ekran konfiguracji maszyny	4.11 Info

4.5 Ustawienia nawozu w trybie Easy

Ustawienie Tryb zostało opisane w 4.10.3 Ustawienie trybu.

W tym menu dokonuje się ustawień parametrów dotyczących nawozu i sposobu rozsiewania.

- Wywołać menu Menu główne > Ustaw. nawozu.



W przypadku funkcji **M EMC** jest automatycznie ustawiony tryb Expert.

Fertiliser settings 1 / 4	
8.ABC.....	
Appl. rate (kg/ha)	100
Working width (m)	36.00
Flow factor	1.00
Drop point	0.0
Start calibration	

Rys. 22: Menu Fertiliser settings - Ustaw. nawozu AXIS, tryb Easy

Fertiliser settings	
1.ABC	
Appl. rate (kg/ha)	100
Working width (m)	18.00
Flow factor	1.00
Vane setting	-----
Start calibration	

Rys. 23: Menu Fertiliser settings - Ustaw. nawozu MDS, tryb Easy

Podmenu	Znaczenie	Opis
Fertiliser name Nazwa nawozu	Wybrany nawóz z tabeli wysiewu	4.6.11 Tabele wysiewu
Application rate Ilość wys.(kg/ha)	Wprowadzanie wartości zadanej dawki wysiewu w kg/ha	4.6.1 Dawka wysiewu
Working width Szer.robocza (m)	Ustalanie szerokości roboczej wysiewu	4.6.2 Ustawianie szerokości roboczej

Podmenu	Znaczenie	Opis
Flow factor Współcz.przepływu	Wprowadzanie współczynnika przepływu stosowanego nawozu	4.6.3 Współczynnik przepływu
Drop point Pkt. podawania	Wprowadzenie punktu podawania Dla maszyn AXIS z elektrycznymi siłownikami nastawczymi punktu podawania : Ustawianie punktu podawania	Należy przestrzegać instrukcji obsługi maszyny. 4.6.4 Punkt podawania
Tylko dla MDS Disc vane settings Ustawienie skrzydeł	Wprowadzanie ustawień łopatki rozrzucającej. To wskazanie służy jedynie do celów informacyjnych.	Należy przestrzegać instrukcji obsługi maszyny.
Start calibration Start próby kręconej	Wywołanie podmenu w celu przeprowadzenia próby rozsiewu Niemożliwe w trybie EMC	4.6.5 Próba kręcona

4.6 Ustawienia nawozu w trybie Ekspert

Ustawienie Tryb zostało opisane w 4.10.3 Ustawienie trybu.

W tym menu dokonuje się ustawień parametrów dotyczących nawozu i sposobu rozsiewania.

► Wywołać menu Menu główne > Ustaw. nawozu.



W przypadku funkcji **M EMC** jest automatycznie ustawiony tryb Expert.



Tylko dla AXIS

Wartości wprowadzone w polu menu Tarcza rozrzucająca i Wał odbioru mocy powinny być zgodne z rzeczywistymi ustawieniami posiadanej maszyny.

Fertiliser settings 1/4	Fertiliser settings 2/4
8.ABC.....	PTO 540
Appl. rate (kg/ha) 100	Spreading disc 54
Working width (m) 36.00	Bound. sprd.type Limited bd
Flow factor 1.00	Bound. disc speed 0
Drop point 0.0	TELIMAT Limited bd 000
Start calibration	Grenzstr.Menge (%) - 0
	Fertilisation Normal

Rys. 24: Menu Fertiliser settings - Ustaw. nawozu AXIS, tryb Expert

Fertiliser settings ^{1/3}	Fertiliser settings ^{2/3}
1.ABC	PTO 540
Appl. rate (kg/ha) 100	Spreading disc M1
Working width (m) 18.00	Bound. sprd.type Limited bd
Flow factor 1.00	Bound. disc speed 0
Vane setting -----	TELIMAT Limited bd -----
Start calibration	Grenzstr.Menge (%) - 0
	Fertilisation Normal

Rys. 25: Menu Fertiliser settings - Ustaw. nawozu MDS, tryb Expert

Fertiliser settings ^{3/3}	Fertiliser settings ^{4/4}
Mounting height 50/50	Calculate VariSpread
-----	Width drp.pt. RPM Applic.
Aerodynamic factor 100	8.00 0.0 540 AUTO
Calculate OptiPoint	06.00 0.0 540 AUTO
GPS Control Info	04.00 0.0 540 AUTO
Fertiliser chart	02.00 0.0 540 AUTO
	0.00 0.0 540 AUTO

Rys. 26: Menu Fertiliser settings - Ustaw. nawozu AXIS/MDS, zakładka 3/4

Podmenu	Znaczenie	Opis
Fertiliser name Nazwa nawozu	Wybrany nawóz z tabeli wysiewu	4.6.11 Tabele wysiewu
Application rate Ilość wys.(kg/ha)	Wprowadzanie wartości zadanej dawki wysiewu w kg/ha	4.6.1 Dawka wysiewu
Working width Szer.robocza (m)	Ustalanie szerokości roboczej wysiewu	4.6.2 Ustawianie szerokości roboczej
Flow factor Współcz.przepływu	Wprowadzanie współczynnika przepływu stosowanego nawozu	4.6.3 Współczynnik przepływu
Drop point Pkt. podawania	Wprowadzenie punktu podawania Dla maszyn AXIS z elektrycznymi siłownikami nastawczymi punktu podawania : Ustawianie punktu podawania	Należy przestrzegać instrukcji obsługi maszyny. 4.6.4 Punkt podawania
Tylko dla MDS Disc vane settings Ustawienie skrzydeł	Wprowadzanie ustawień łopatki rozrzucającej. To wskazanie służy jedynie do celów informacyjnych.	Należy przestrzegać instrukcji obsługi maszyny.

Podmenu	Znaczenie	Opis
Start calibration Start próby kręconej	Wywołanie podmenu w celu przeprowadzenia próby rozsiewu Niemożliwe w trybie EMC	4.6.5 Próba kręcona
PTO Wał odbioru mocy	AXIS-M Wpływa na regulację przepływu masowego EMC Ustawienie fabryczne: • AXIS-M 20.2/30.2: 540 obr./min • AXIS-M 50.2: 750 obr./min	4.6.6 Prędkość obrotowa wału odbioru mocy
Spreading disc Tarcza rozrzucająca	Ustawienie typu tarcz rozrzucających zamontowanych na rozsiewaczu nawozów mineralnych. Wpływa na regulację przepływu masowego EMC Lista wyboru: • S1 • S2 (nie dozwolone z EMC) • S4 • S6 • S8	4.6.7 Typ tarczy rozrzucającej
Spreading disc Tarcza rozrzucająca	Ustawienie typu tarcz rozrzucających zamontowanych na rozsiewaczu nawozów mineralnych. Lista wyboru: • M1C • M1XC • M2 (tylko dla MDS.2)	Wybór za pomocą przycisków ze strzałkami, potwierdzenie przyciskiem Enter
Boundary spreading type Typ wysiewu gran	Lista wyboru: • Granica • Krańcowy	Wybór za pomocą przycisków ze strzałkami, potwierdzenie przyciskiem Enter Jest ustawiane na podstawie prędkości obrotowej wału odbioru mocy traktora.
Boundary spreading speed Prędk. obr. wys. gran	Wstępne ustawienie prędkości obrotowej w trybie wysiewu granicznego	Wprowadzanie danych w odrębnym oknie

Podmenu	Znaczenie	Opis
TELIMAT Krańcowy/ Granica	Zapis ustawień TELIMAT dla wysiewu granicznego	Ustawianie musi zawsze odbywać się mechanicznie. Tylko dla maszyn z czujnikiem TELIMAT (sprawdza tylko górne/dolne położenie krańcowe)
Boundary quantity Wysiew gran.il.(%)	Wstępne ustawienie redukcji ilości w trybie wysiewu granicznego	Wprowadzanie danych w odrębnym oknie
Fertilisation method Typ nawożenia	Lista wyboru: • Normal. • Późne	Wybór za pomocą przycisków strzałek ; potwierdzenie przez naciśnięcie przycisku Enter
Mounting height Wysokość montażowa	Dane w cm z przodu/cm z tyłu Lista wyboru: • 0/6 • 40/40 • 50/50 • 60/60 • 70/70 • 70/76	
Manufacturer Producent	Wprowadzanie producenta nawozu	
Composition Skład	Procentowy udział składników chemicznych	
Distance factor Wprow. parametr zasięgu	Wprowadzanie parametru zasięgu z tabeli wysiewu. Konieczny do obliczenia OptiPoint	
Calculate OptiPoint Obliczanie OptiPoint	Wprowadzanie parametrów GPS Control	4.6.9 Obliczanie OptiPoint
GPS Control Info Info GPS-Control	Wyświetlanie informacji na temat parametrów systemu GPS Control	4.6.10 GPS Control info
Fertiliser chart Tabela wysiewu	Zarządzanie tabelami wysiewu	4.6.11 Tabele wysiewu
Calculate VariSpread Oblicz VariSpread	Obliczanie wartości dla regulowanych szerokości częściowych	4.6.12 Obliczanie VariSpread

4.6.1 Dawka wysiewu

W tym menu można wprowadzić zadaną wartość żądanej dawki wysiewu.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Ilość wys.(kg/ha).
*Na wyświetlaczu pojawia się **aktualna w danym momencie dawka wysiewu**.*
- ▶ Wprowadzić nową wartość w polu wprowadzania. Patrz 4.14.2 Wprowadzanie wartości
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
W sterowniku maszyny zostaje zapisana nowa wartość.

4.6.2 Ustawianie szerokości roboczej

W tym menu można ustalić szerokość roboczą (w metrach).

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Szer.robocza (m).
*Na wyświetlaczu pojawia się **aktualnie ustawiona szerokość robocza**.*
- ▶ Wprowadzić nową wartość w polu wprowadzania.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

W sterowniku zostaje zapisana nowa wartość.

4.6.3 Współczynnik przepływu

Współczynnik przepływu mieści się w przedziale od **0,2** do **1,9**. W przypadku jednakowych ustawień podstawowych (prędkość jazdy, szerokość robocza, dawka wysiewu) obowiązuje:

- Przy **zwiększaniu** współczynnika przepływu **zmniejsza się** dawka wysiewu
- Przy **zmniejszaniu** współczynnika przepływu **zwiększa się** dawka wysiewu

Gdy współczynnik przepływu znajdzie się poza zadany przedział, pojawia się komunikat błędu. Patrz rozdział 6 Komunikaty alarmowe i ich możliwe przyczyny.

W przypadku wysiewania bionawozów lub ryżu trzeba minimalną wartość współczynnika zmniejszyć do 0,2. Unika się w ten sposób ciągłego pojawiania się komunikatu błędu.

Jeżeli współczynnik przepływu nie jest znany z wcześniejszych prób wysiewu ani z tabeli wysiewu, można go wprowadzić w ramach tej opcji wyboru Ręcznie.



Za pośrednictwem menu Start próby kręconej można określić i wprowadzić współczynnik przepływu za pomocą sterownika maszyny. Patrz 4.6.5 Próba kręcona

Funkcja M EMC określa współczynnik przepływu odrębnie dla każdej strony wysiewu. Dlatego też ręczne wprowadzanie danych jest zbędne.



Współczynnik przepływu jest obliczany w zależności od ustawionego trybu pracy. Więcej informacji dotyczących współczynnika przepływu, patrz 4.7.2 Tryb AUTO/MAN.

Wprowadzanie współczynnika przepływu:

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Współcz.przepływu .
Na wyświetlaczu pojawia się aktualnie ustawiony współczynnik przepływu.
- ▶ Wprowadzić wartość z tabeli wysiewu w polu wprowadzania.



Jeśli aktualnie używany nawóz nie jest ujęty w tabeli wysiewu, należy wprowadzić współczynnik przepływu **1,00**.
W **trybie pracy** AUTO km/h i MAN km/h zaleca się przeprowadzenie **próby wysiewu** w celu dokładnego wyznaczenia współczynnika przepływu dla tego nawozu.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

W sterowniku zostaje zapisana nowa wartość.

**AXIS-M EMC (+W)**

Zalecamy wyświetlanie współczynnika przepływu na ekranie roboczym. W ten sposób można obserwować współczynnik przepływu w czasie pracy rozsiewacza. Patrz 4.10.2 Wybór wskaza-
nia i 4.7.2 Tryb AUTO/MAN

Współczynnik minimalny

Zgodnie z wprowadzoną wartością sterownik maszyny automatycznie ustawia współczynnik minimalny na następujące wartości:

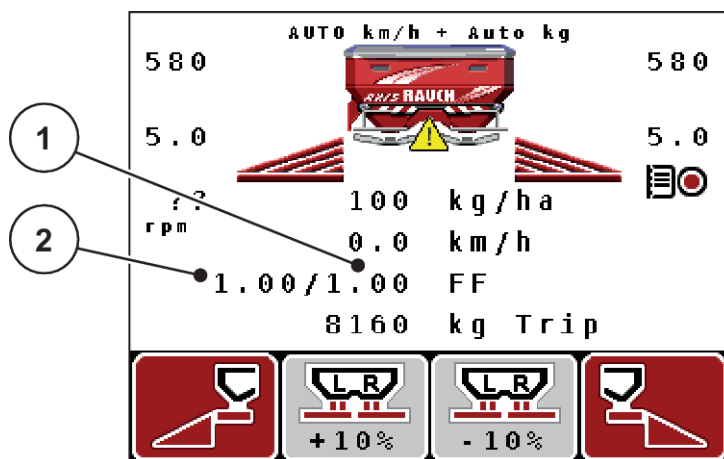
- Współczynnik minimalny wynosi 0,2, jeśli wprowadzona wartość jest mniejsza niż 0,5
- Współczynnik minimalny wynosi 0,4, jeśli wprowadzona zostanie wartość większa niż 0,5.

■ **Wyświetlanie współczynnika przepływu za pomocą funkcji M EMC (tylko AXIS)**

W podmenu Współcz.przepływu należy podać standardowo wartość współczynnika przepływu. Sterownik jednakże podczas wysiewu i przy uaktywnionej reguluje Funkcji M EMC reguluje otwarcie lewej i prawej zasuwę dozującej osobno. Obie wartości są pokazane na ekranie roboczym.



Przy naciśnięciu przycisku Start/Stop wyświetlacz aktualizuje wskazanie współczynnika przepływu z niewielkim opóźnieniem czasowym. Później aktualizacja wskazania odbywa się w regularnych odstępach czasu.



Rys. 27: Osobna regulacja lewego i prawego współczynnika przepływu (aktywna funkcja M EMC)

- [1] Współczynnik przepływu dla otwarcia prawej zasuw dozującej [2] Współczynnik przepływu dla otwarcia lewej zasuw dozującej

4.6.4 Punkt podawania

■ AXIS-M Q V8



Wprowadzenie punktu podawania w przypadku maszyn w **wersji Q** ma charakter wyłącznie informacyjny i nie ma wpływu na ustawienia rozsiewacza nawozów.

W tym menu można wprowadzić punkt dozowania w celach informacyjnych.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > PP.
- ▶ Pozycję dla punktu podawania ustalić na podstawie tabeli wysiewu.
- ▶ Określoną wartość wprowadzić w polu wprowadzania.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Okno Ustaw. nawozu pojawia się na wyświetlaczu z nowym punktem podawania.

■ AXIS-M VS pro

W przypadku rozsiewacza nawozów mineralnych AXIS-M VS pro ustawienie punktu podawania następuje tylko poprzez elektryczną regulację punktu podawania.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > PP.
- ▶ Pozycję dla punktu podawania ustalić na podstawie tabeli wysiewu.
- ▶ Określoną wartość wprowadzić w polu wprowadzania.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Okno Ustaw. nawozu pojawia się na wyświetlaczu z nowym punktem podawania.

W przypadku blokady punktu podawania pojawia się alarm 17; patrz 6.1 Znaczenie komunikatów alarmowych.

PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo obrażeń na skutek automatycznego przestawienia punktu podawania

Po naciśnięciu przycisku funkcyjnego **Start/Stop** elektryczny silnik nastawczy (Speedservo) ustawia punkt podawania na wstępnie ustawioną wartość. Może to spowodować obrażenia ciała.

- ▶ Przed naciśnięciem przycisku **Start/Stop** należy upewnić się, że nikt nie znajduje się w strefie zagrożenia maszyny.
- ▶ Alarm punktu podawania potwierdzić przyciskiem Start/Stop.

4.6.5 Próba kręcona



Menu Start próby kręconej jest zablokowane dla funkcji rozsiewacza wagowego i wszystkich maszyn w **trybie pracy** AUTO km/h + AUTO kg. Ten punkt menu jest nieaktywny.

W tym menu określa się współczynnik przepływu na podstawie próby wysiewu i zapisuje go w sterowniku.

Przeprowadzić próbę wysiewu:

- przed pierwszym rozrzucaniem,
- gdy jakość nawozu uległa znacznej zmianie (wilgoć, duże zapylenie, rozdrobnienie ziaren)
- w przypadku użycia nowego rodzaju nawozu

Próba wysiewu musi być przeprowadzona przy uruchomionym wale odbioru mocy podczas postoju lub podczas jazdy na odcinku testowym.

- ▶ Zdjąć obie tarcze rozrzucające.
- ▶ Punkt podawania ustawić w pozycji próby wysiewu (pozycja 0).

Wprowadzanie prędkości roboczej:

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Start próby kręconej.
- ▶ Wprowadzić średnią prędkość roboczą.
Wartość ta jest potrzebna do obliczenia pozycji zasowy podczas próby rozsiewu.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Nowa wartość zostanie zapisana w pamięci.

Na wyświetlaczu pojawia się alarm Przesun. do PP Tak = Start (tylko AXIS VS pro).

⚠ PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo obrażeń na skutek automatycznego przestawienia punktu podawania

Po naciśnięciu przycisku funkcyjnego **Start/Stop** elektryczny silnik nastawczy (Speedservo) ustawia punkt podawania na wstępnie ustawioną wartość. Może to spowodować obrażenia ciała.

- ▶ Przed naciśnięciem przycisku **Start/Stop** należy upewnić się, że nikt nie znajduje się w strefie zagrożenia maszyny.
- ▶ Alarm punktu podawania potwierdzić przyciskiem Start/Stop.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Punkt podawania zostaje ustawiony.

Alarm gaśnie.

Na wyświetlaczu pojawia się druga strona próby wysiewu.



- ▶ Określić stronę wysiewu, po której ma zostać przeprowadzona próba wysiewu.

Nacisnąć przycisk do wyboru strony wysiewu **lewa** lub

Nacisnąć przycisk do wyboru strony wysiewu **prawa**.

Symbol wybranej strony rozsiewacza jest podświetlony na czerwono.

⚠ OSTRZEŻENIE!

Niebezpieczeństwo odniesienia obrażeń podczas próby rozsiewu

Obracające się części maszyny i wyrzucany nawóz mogą prowadzić do obrażeń ciała.

- ▶ Przed startem próby kręconej należy upewnić się, że wszystkie wymagania zostały spełnione.
- ▶ Przestrzegać wskazówek zawartych w rozdziale Próba kręcona instrukcji obsługi maszyny.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Zasuwa dozująca otwiera się na wybraną uprzednio szerokość częściową, rozpoczyna się próba kręcona.



Próbę kręconą można przerwać w każdej chwili, naciskając przycisk ESC. Zasuwa dozująca zamyka się, a wyświetlacz pokazuje menu Ustaw. nawozu.



Czas próby kręconej nie ma żadnego wpływu na dokładność wyniku. Należy jednak rozsiać **co najmniej 20 kg** materiału.

- ▶ Ponownie nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Próba wysiewu została zakończona.

Zasuwa dozująca zamyka się.

Wyświetlacz pokazuje trzecią stronę próby kręconej.

OSTRZEŻENIE!

Niebezpieczeństwo odniesienia obrażeń przez wirujące części maszyny

Dotykanie wirujących części maszyny (wału przegubowego, piast) może być przyczyną stłuczeń, otarć i zgnieceń. Może nastąpić pochwycenie lub wciągnięcie części ciała lub przedmiotów.

- ▶ Wyłączyć silnik traktora.
- ▶ Wyłączyć instalację hydrauliczną i zabezpieczyć przed nieuprawnionym uruchomieniem.

Ponowne obliczanie współczynnika przepływu

- ▶ Zważyć wysianą ilość (uwzględnić masę własną zbiornika wychwytowego).
- ▶ Wprowadzić masę pod punktem menu „Podaj wykręc. Ilość”.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

W sterowniku zostaje zapisana nowa wartość.

Wyświetlacz pokazuje menu Oblicz. wsp. przepł..



Współcz.przepływu musi wynosić od 0,2 do 1,9.

- ▶ Ustalić współczynnik przepływu.

Aby zapisać nowo obliczony współczynnik przepływu, nacisnąć przycisk **Enter**.

W celu zatwierdzenia zapisanego dotychczas współczynnika przepływu nacisnąć przycisk **ESC**.

Współczynnik przepływu został zapisany.

Na wyświetlaczu pojawia się alarm punktu podawania.

⚠ PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo obrażeń na skutek automatycznego przestawienia punktu podawania

Po naciśnięciu przycisku funkcyjnego **Start/Stop** elektryczny silnik nastawczy (Speedservo) ustawia punkt podawania na wstępnie ustawioną wartość. Może to spowodować obrażenia ciała.

- ▶ Przed naciśnięciem przycisku **Start/Stop** należy upewnić się, że nikt nie znajduje się w strefie zagrożenia maszyny.
- ▶ Alarm punktu podawania potwierdzić przyciskiem Start/Stop.

Próba wysiewu została zakończona.

4.6.6 Prędkość obrotowa wału odbioru mocy



Uruchamiać lub zatrzymywać przekładnię **tylko przy niskiej prędkości obrotowej wału odbioru mocy**.



W celu uzyskania optymalnego Pomiar biegu jałowego należy sprawdzić poprawność danych wprowadzonych w menu Ustaw. nawozu.

- Wartości wprowadzone w polach menu Tarcza rozrzuc. i Norm. prędk.obrot. lub Wał odbioru mocy powinny być zgodne z rzeczywistymi ustawieniami maszyny.

Ustawioną prędkość obrotową wału odbioru mocy fabrycznie zaprogramowano wstępnie w sterowniku na 540 obr./min. W razie potrzeby ustawienia innej prędkości obrotowej wału odbioru mocy należy zmienić wartość zapisaną w sterowniku.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Wał odbioru mocy.
- ▶ Wprowadzić prędkość obrotową.

Wyświetlacz pokazuje okno Ustawienia nawozu z nową prędkością obrotową wału odbioru mocy.



Przestrzegać rozdziału 4.14.2 Wprowadzanie wartości.

4.6.7 Typ tarczy rozrzucającej



W celu uzyskania optymalnego pomiaru biegu jałowego należy sprawdzić poprawność danych wprowadzonych w menu Ustaw. nawozu.

- Wartości wprowadzone w polach menu Tarcza rozrzuć. i Wał odbioru mocy powinny być zgodne z rzeczywistymi ustawieniami posiadanej maszyny.

Zamontowany typ tarczy rozrzucającej jest fabrycznie wstępnie zaprogramowany w sterowniku. W przypadku zamontowania na maszynie innych tarcz rozrzucających należy wprowadzić w sterowniku właściwy typ tarczy.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Tarcza rozrzuć..
- ▶ Uaktywnić typ tarczy rozrzucającej na liście wyboru.

Wyświetlacz pokazuje okno Ustaw. nawozu z nowym typem tarczy rozrzucającej.

4.6.8 Ilość rozrzućana w trybie wysiewu granicznego

W tym menu można określić redukcję ilości (w procentach) w urządzeniu do wysiewu granicznego TELIMAT. To ustawienie używane jest podczas aktywowania funkcji wysiewu granicznego za pomocą TELIMAT-Sensor lub przycisku T.



Zaleca się redukcję ilości po stronie wysiewu granicznego o 20%.

Wprowadzanie ilości rozrzucanej w trybie wysiewu granicznego:

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Wysiew gran.il.(%).
- ▶ Wprowadzić wartość w polu wprowadzania i potwierdzić.

Okno Ustaw. nawozu pojawia się z nową ilością rozrzucanego nawozu w trybie wysiewu granicznego na wyświetlaczu.

4.6.9 Obliczanie OptiPoint

W menu Obliczanie OptiPoint wprowadzić parametry do obliczania optymalnych odstępów włączania i wyłączania na **uwrociu**. Wprowadzenie parametru zasięgu dla stosowanego nawozu jest bardzo ważne dla dokładności obliczenia.



Parametr zasięgu dla stosowanego nawozu podany jest w tabeli wysiewu posiadanej maszyny.

- ▶ W menu Ustaw. nawozu > Wprow. parametr zasięgu wprowadzić wymaganą wartość.
- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Obliczanie OptiPoint.
Wywołać menu Obliczanie OptiPoint.



Podana prędkość jazdy dotyczy obszaru, w którym znajdują się punkty przełączania! Patrz 4.6.10 GPS Control info

- ▶ Wprowadzić średnią prędkość jazdy w obszarze, w którym znajdują się punkty przełączania.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje trzecią stronę menu.

GPS Control	
Recommended distances in reference to field edge	
Turn on dist. (m)	22.3
Turn off dist. (m)	12.0
Accept values	

Diagram showing the menu structure with callouts: 1 points to the 'Turn on dist. (m)' field, and 2 points to the 'Turn off dist. (m)' field.

Rys. 28: Obliczanie OptiPoint, strona 3

Nr	Znaczenie	Opis
1	Turn on distance - Odstęp (w metrach) w odniesieniu do granicy pola, przy którym zasuwy dozujące otwierają się.	Rys. 57 Odstęp włączania (względem granicy pola)
2	Turn off distance - Odstęp (w metrach) w odniesieniu do granicy pola, przy którym zasuwy dozujące zamykają się.	Rys. 58 Odstęp wyłączenia (względem granicy pola)



Na tej stronie można ręcznie dopasować wartości parametrów. Patrz rozdział 5.9 *GPS-Control*.

Zmiana wartości

- ▶ Otworzyć żądny punkt listy.
- ▶ Wprowadzić nowe wartości.
- ▶ Nacisnąć przycisk Accept values - Zastosuj wartości.

Obliczenie OptiPoint zostało wykonane.

Sterownik maszyny przełącza się na okno GPS Control Info.

4.6.10 GPS Control info

W menu Info GPS-Control znajdują się informacje na temat wartości nastawczych obliczonych w menu Obliczanie OptiPoint.

W zależności od zastosowanego terminalu wyświetlane są 2 odstępy (CCI, Müller Elektronik) lub 1 odstęp i 2 wartości czasu (John Deere, ...).

- W niektórych terminalach ISOBUS wyświetlane tutaj wartości są automatycznie przejmowane do odpowiedniego menu terminalu GPS.
- W niektórych terminalach konieczne jest ręczne wprowadzenie danych.



To menu służy jedynie do celów informacyjnych.

- Należy przestrzegać instrukcji obsługi posiadanego terminalu GPS.

4.6.11 Tabele wysiewu

W tym menu można tworzyć Tabele wysiewu i zarządzać nimi.



Wybór tabeli wysiewu ma wpływ na ustawienia nawozu, w sterowniku maszyny i rozsiewaczu nawozów. Ustawiona dawka wysiewu nadpisywana jest przez zapisaną wartość z tabeli wysiewu.

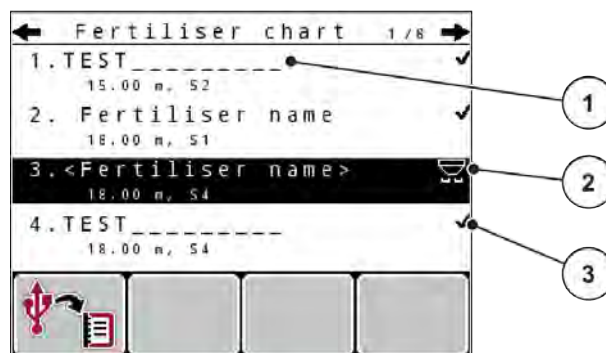


Tabelami wysiewu można zarządzać automatycznie i można je przysyłać do sterownika. W tym celu wymagany jest moduł WLAN (wyposażenie specjalne) oraz smartfon. Patrz 2.7 *Moduł WLAN*

Tworzenie nowej tabeli wysiewu

Istnieje możliwość utworzenia maks. 30 tabel wysiewu w elektronicznym sterowniku maszyny.

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Fertiliser chart - Tabela wysiewu.
- ▶ Zaznaczyć pole nazwy pustej tabeli wysiewu.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje okno wyboru.
- ▶ Nacisnąć opcję Otwarcie i powrót do ustawień nawozu.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje menu Ustaw. nawozu, a wybrany element jest pobierany w postaci aktywnej tabeli wysiewu w ustawieniach nawozu.
- ▶ Wprowadzić nazwę dla Tabela wysiewu.



Rys. 29: Menu Tabela wysiewu

- | | |
|---------------------------------------|--|
| [1] Pole nazwy tabeli wysiewu | [3] Wskazanie tabeli wysiewu wypełnionej wartościami |
| [2] Wskazanie aktywnej tabeli wysiewu | |



Zalecamy nazwanie tabeli wysiewu nazwą nawozu. W ten sposób można lepiej przyporządkować nawóz do tabeli wysiewu.

- ▶ Opracować parametry tabeli wysiewu. Patrz 4.6 *Ustawienia nawozu w trybie Ekspert*.

Wybór tabeli wysiewu

- ▶ Wywołać menu Ustaw. nawozu > Tabela wysiewu.
- ▶ Wybrać żądaną tabelę wysiewu.
Wyświetlacz pokazuje okno wyboru.
- ▶ Wybrać opcję Otwarcie i powrót do ustawień nawozu.

Wyświetlacz pokazuje menu Ustaw. nawozu, a wybrany element jest pobierany w postaci aktywnej tabeli wysiewu w ustawieniach nawozu.



W przypadku wyboru istniejącej tabeli wysiewu wszystkie wartości w menu Ustaw. nawozu, w tym również punkt podawania i prędkość obrotowa wału odbioru mocy zostaną zastąpione zapisanymi wartościami z wybranej tabeli wysiewu.

- **Maszyna z elektrycznymi siłownikami nastawczymi punktu podawania:** Sterownik maszyny przesuwa siłowniki punktu podawania do wartości zapisanej w tabeli wysiewu.

■ Kopiowanie istniejącej tabeli wysiewu

- ▶ Wybrać żądaną tabelę wysiewu.
Wyświetlacz pokazuje okno wyboru.
- ▶ Wybrać opcję Kopiuj element.

Kopia tabeli wysiewu znajduje się teraz na pierwszym wolnym miejscu na liście.

■ Usuwanie istniejącej tabeli wysiewu

- ▶ Wybrać żądaną tabelę wysiewu.
Wyświetlacz pokazuje okno wyboru.



Aktywna tabela wysiewu nie może być usunięta.

- ▶ Wybrać opcję Kasuj element.

Tabela wysiewu została skasowana z listy.

4.6.12 Obliczanie VariSpread

Asystent szerokości częściowej VariSpread automatycznie oblicza stopnie szerokości częściowej w tle. Podstawą do obliczania są wprowadzone dane szerokości roboczej i punktu podawania na pierwszych stronach menu ustawień nawozu.



Przetwarzanie tabeli VariSpread wymaga wiedzy specjalistycznej. Proszę zwrócić się do swojego dealera, jeśli chcą Państwo zmienić ustawienia.

Fertiliser settings 4 / 4			
Calculate VariSpread			
Width	drp.pt.	RPM	Applic.
8.00	0.0	540	AUTO
06.00	0.0	540	AUTO
04.00	0.0	540	AUTO
02.00	0.0	540	AUTO
0.00	0.0	540	AUTO

Rys. 30: Obliczanie VariSpread, przykład z 8 szerokościami częściowymi (4 po każdej stronie)

- [1] Regulowane ustawianie szerokości częściowej [2] Predefiniowane ustawienie szerokości częściowej

Przenoszenie wartości na terminal GPS

Przenoszenie wartości z tabeli VariSpread na terminal GPS w przypadku maszyn wyposażonych w VariSpread pro odbywa się automatycznie, w przypadku maszyn wyposażonych w VariSpread V8 w zależności od terminalu GPS.

4.7 Ustawienia maszyny

W tym menu można wprowadzać ustawienia dotyczące ciągnika i maszyny.

- Wywołać menu Machine settings - Ustawienia maszyny.

Machine settings 1 / 2	
Tractor (km/h)	
AUTO/MAN mode	
+/- appl. rate (%)	20
Idle measurement signal	
lbs level sensor	331
Easy toggle	

Rys. 31: Menu Machine settings - Ustawienia maszyny (przykład)



Nie wszystkie parametry są wyświetlane na ekranie równocześnie. Przyciskami ze strzałką w górę/w dół można przejść do kolejnego okna menu.

Podmenu	Znaczenie	Opis
Tractor (km/h) Ciągnik (km/h)	Ustalanie lub kalibracja sygnału prędkości	4.7.1 Kalibracja prędkości
AUTO/MAN mode Tryb AUTO / MAN	Ustalanie trybu pracy automatycznej lub ręcznej	4.7.2 Tryb AUTO/MAN
'+/- appl. rate (%) +/- ilość (%)	Wstępne ustawienie zmiany ilości dla różnych rodzajów wysiewu	Wprowadzanie danych w odrębnym oknie
Idle measurement Sygnał - pom. biegu jał.	Tylko AXIS-M EMC: Aktywacja dźwięku sygnałowego przy uruchamianiu automatycznego pomiaru biegu jałowego	Wprowadzanie danych w odrębnym oknie.
kg level sensor Sygnał.poz.nap. kg	Wprowadzenie pozostałej ilości, która powoduje wywołanie komunikatu alarmowego przez sensory wagi	
Easy toggle	Ograniczenie przycisku zmiany L%/R% do dwóch stanów	4.7.5 Easy Toggle
Application rate correction • Appl. corr L - Korekta il.wys. L • Appl. corr R - Korekta il.wys. P	Korekta rozbieżności między wprowadzoną i rzeczywistą wartością dawki wysiewu • Korekta w procentach według wyboru po prawej lub lewej stronie.	

4.7.1 Kalibracja prędkości

Kalibracja prędkości stanowi podstawowy warunek dokładnego wyniku rozsiewania. Czynniki takie jak np. rozmiar ogumienia, zmiana traktora, napęd na wszystkie koła, poślizg między ogumieniem i podłożem, charakterystyka podłoża i ciśnienie w ogumieniu, mają wpływ na wyznaczanie prędkości, a tym samym na wynik rozsiewania.

Ważny jest dokładny odczyt liczby impulsów prędkości na długości 100 m ze względu na dokładny wysiew nawozu.

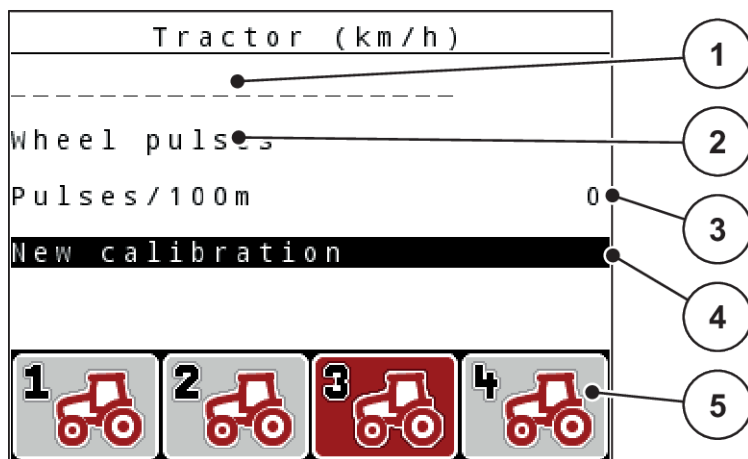
Przygotowanie do kalibracji prędkości

- ▶ Przeprowadzić kalibrację na polu. Dzięki temu wpływ właściwości podłoża na wynik kalibracji jest mniejszy.
- ▶ Określić możliwie dokładnie odcinek referencyjny o długości 100 m.
- ▶ Włączyć napęd na cztery koła.
- ▶ W miarę możliwości, maszynę napełnić tylko do połowy.

■ Wywołanie ustawień prędkości

Można zapisać do 4 różnych profili dla rodzaju i liczby impulsów i przyporządkować do nich nazwy (np. nazwa ciągnika).

Przed przystąpieniem do rozsiewania upewnić się, czy w sterowniku otwarto odpowiedni profil.



Rys. 32: Menu Ciągnik (km/h)

- | | |
|---|---|
| [1] Oznaczenie ciągnika | [3] Wskaźnik liczby impulsów na 100 m |
| [2] Wskaźnik nadajnika impulsów sygnału prędkości | [4] Podmenu Kalibracja ciągnika |
| | [5] Symbole miejsc w pamięci dla profili 1 do 4 |

Otwieranie profilu ciągnika

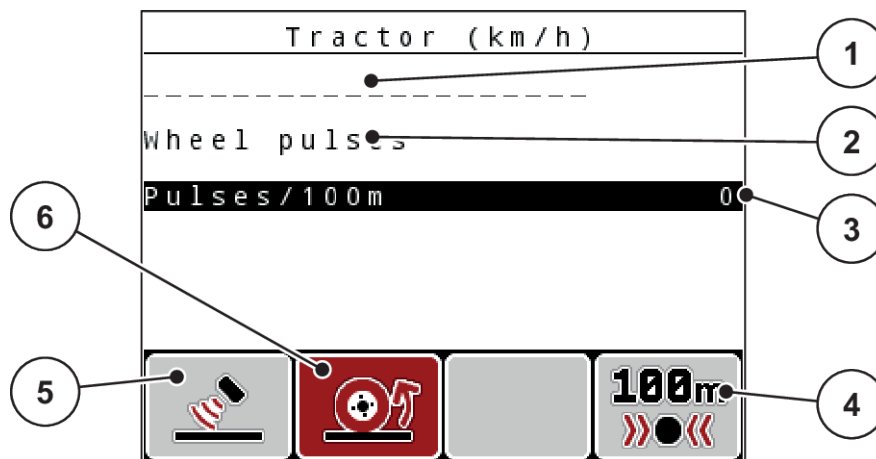
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tractor (km/h) Ciągnik (km/h).
Wartości wskazania dla nazwy, pochodzenia i liczby impulsów dotyczą profilu, którego symbol został zaznaczony na czerwono.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny (**F1-F4**) pod symbolem miejsca w pamięci.

■ Ponowna kalibracja sygnału prędkości

Można albo nadpisać istniejący profil, albo zapisać nowy profil w wolnej komórce pamięci.

- ▶ Zaznaczyć w menu Tractor (km/h) - Ciągnik (km/h) żądane miejsce za pomocą znajdującego się poniżej przycisku funkcyjnego.
- ▶ Zaznaczyć pole Ponowna kalibracja.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje menu kalibracji Kalibracja traktora.



Rys. 33: Menu kalibracji ciągnika (km/h)

- | | |
|---------------------------------------|-------------------------------------|
| [1] Pole nazwy Ciągnik | [4] Podmenu Automatyczna kalibracja |
| [2] Wskaźnik źródła sygnału prędkości | [5] Nadajnik impulsów radarowych |
| [3] Wskaźnik liczby impulsów na 100 m | [6] Nadajnik impulsów z koła |

- ▶ Zaznaczyć **pole nazwy Ciągnik**.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
- ▶ Wprowadzić nazwę profilu.



Długość wprowadzanej nazwy jest ograniczona do 16 znaków.

Dla większej przejrzystości radzimy użyć nazwy ciągnika jako nazwy profilu.

- Patrz 4.14.1 Wprowadzanie tekstu

- ▶ Wybrać nadajnik impulsów dla sygnału prędkości.
Dla **impulsów radaru** nacisnąć przycisk funkcyjny **F1** [5].
Dla **impulsów kół** nacisnąć przycisk funkcyjny **F2** [6].

Wyświetlacz pokazuje nadajnik impulsów.

Następnie trzeba jeszcze ustalić liczbę impulsów sygnału prędkości. Jeśli użytkownik zna dokładną liczbę impulsów, może ją od razu wpisać:

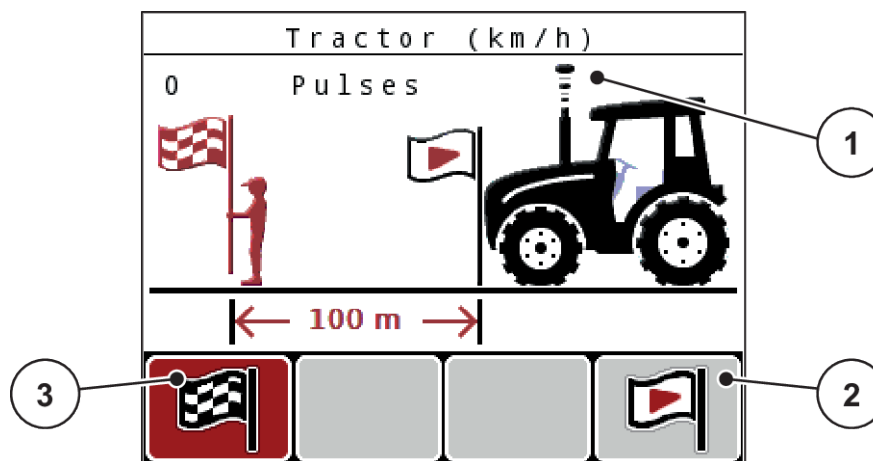
- ▶ Wywołać pozycję menu Ciągnik (km/h) > Ponowna kalibracja > Impulsy/100m.

Wyświetlacz pokazuje menu Impulsy do ręcznego wprowadzania liczby impulsów.

W przypadku **nieznajomości** dokładnej liczby impulsów, należy rozpocząć **jazdę kalibrującą**.

- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F4** (100 m AUTO, [4]).

Na wyświetlaczu pojawia się ekran roboczy Jazda kalibrująca.



Rys. 34: Ekran roboczy Jazda kalibrująca Sygnał prędkości

- [1] Wskaźnik impulsów
- [2] Start rejestracji impulsów
- [3] Stop rejestracji impulsów

- ▶ W punkcie startowym odcinka referencyjnego nacisnąć przycisk funkcyjny **F4** [2].

Wskazanie Impulsy ustawione jest teraz na zero.

Sterownik jest gotowy do liczenia impulsów.

- ▶ Przejechać odcinek referencyjny o długości 100 m.
- ▶ Zatrzymać ciągnik na końcu odcinka referencyjnego.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F1** [3].

Wyświetlacz pokazuje liczbę odebranych impulsów.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Nowa liczba impulsów zostaje zapisana.

Nastąpi powrót do menu kalibrowania.

■ **Prędkość symulowana**



Prędkość symulowana jest dostępna tylko w przypadku maszyn typu MDS.

Aby już na początku wysiewania wysiewać za pomocą maszyny dostateczną ilość materiału siewnego, należy włączyć prędkość symulowaną na okres czasu, który można wybrać.

Ustawianie prędkości symulowanej:

- ▶ Otworzyć ustawienia maszyny.
- ▶ Wprowadzić prędk. symul. w km/h.
- ▶ Wprowadzić czas trwania symulacji w sekundach.



Prędkość symulowana zostanie zastosowana tylko wówczas, gdy prędkość ciągnika jest mniejsza od symulowanej prędkości.

4.7.2**Tryb AUTO/MAN**

Sterownik maszyny automatycznie steruje ilością dozowania na podstawie sygnału prędkości. Uwzględniana jest przy tym dawka wysiewu, szerokość robocza i współczynnik przepływu.

Standardowo praca odbywa się w trybie **automatycznym**.

W trybie **ręcznym** można pracować wyłącznie, gdy:

- nie ma sygnału prędkości (brak lub uszkodzenie radaru lub czujnika na kole)
- ma być rozsiewany środek ślimakobójczy bądź materiał siewny (drobne nasiona)



W celu równomiernego wysiewu materiału w trybie ręcznym należy koniecznie pracować **ze stałą prędkością jazdy**.



W rozdziale 5 *Praca rozsiewacza* opisana jest praca rozsiewacza w różnych trybach pracy.

Menu	Znaczenie	Opis
AUTO km/h + Auto kg	Wybór trybu automatycznego z ważeniem automatycznym	Strona 99
AUTO km/h + stat. kg	Wybór trybu automatycznego z ważeniem statycznym Tylko w przypadku MDS W lub AXIS M W	Strona 101
AUTO km/h	Wybór trybu automatycznego	Strona 103
MAN km/h	Ustawianie prędkości jazdy do ręcznego trybu pracy	Strona 104

Menu	Znaczenie	Opis
MAN Skala	Ustawianie zasuw dozujących do ręcznego trybu pracy Ten tryb pracy jest przeznaczony do rozsiewania środków ślimakobójczych lub drobnych nasion.	Strona 104

Wybór trybu pracy

- ▶ Uruchomić sterownik maszyny.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Wybrać żadaną pozycję menu z listy.
- ▶ Nacisnąć OK.
- ▶ Postępować zgodnie ze wskazówkami wyświetlanymi na ekranie.



Zalecamy wyświetlanie współczynnika przepływu na ekranie roboczym. W ten sposób można obserwować regulację przepływu masowego podczas pracy rozsiewacza. Patrz 4.10.2 *Wybór wskazania*.

- Ważne informacje na temat stosowania trybów pracy w czasie pracy rozsiewacza znajdują się w punkcie 5 *Praca rozsiewacza*.

■ **AUTO km/h + AUTO kg: tryb automatyczny z automatyczną regulacją przepływu masowego**

W trybie pracy AUTO km/h + AUTO kg następuje ciągła regulacja ilości nawozu podczas wysiewania stosownie do prędkości i właściwości przepływowych nawozu. W ten sposób osiąga się optymalne dozowanie nawozu.



Tryb pracy AUTO km/h + AUTO kg jest standardowo wybrany domyślnie.

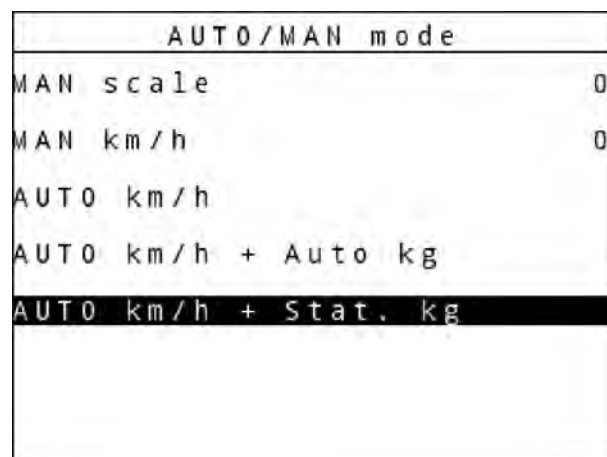
■ **Tryb pracy AUTO km/h + stat. kg**

W tym trybie pracy **Współczynnik przepływu** jest określany statycznie przez sensory wagi.



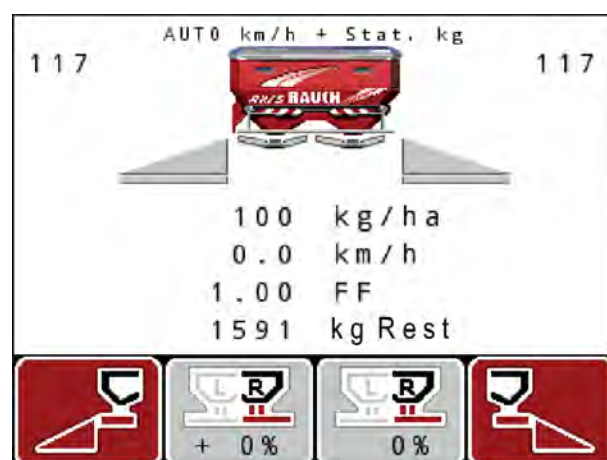
Zastosowanie przy strumieniach masowych < 30 kg/min lub na pagórkowatym i bardzo nierównym terenie.

- ▶ Włączyć sterownik maszyny.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > AUTO/MAN mode - Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Wybrać tryb pracy AUTO km/h + stat. kg.
- ▶ Nacisnąć OK.



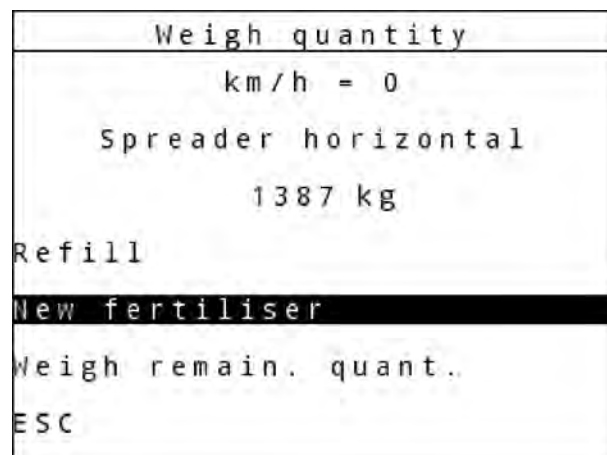
- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.
 - ▷ Waga netto > 200 kg
 - ▷ Pojawia się okno Weigh quantity - Ważenie ilości.

Sterownik maszyny przełącza się na ekran roboczy.



- ▶ Podczas pierwszego napełniania nowym gatunkiem nawozu należy potwierdzić okno ważenia za pomocą „Nowy nawóz”.
 - ▷ Rozsiewacz musi stać poziomo.

W przypadku wyboru New fertiliser - Nowy nawóz współczynnik przepływu zostaje zresetowany do 1,0 WP.





Ponowne obliczanie współczynnika przepływu

- ▶ Po > 150 kg zużytego materiału
- ▶ Nacisnąć przycisk kg na sterowniku.
 - ▷ Weigh remain. quant. - Ważenie pozost. II.
- ▶ ponownie potwierdzić FF.

Sterownik maszyny przełącza się na ekran roboczy.

Weigh quantity	
km/h = 0	
Spreader horizontal	
1387 kg	
Refill	
New fertiliser	
Weigh remain. quant.	
ESC	

Flow factor	
Calculation	
Flow factor old	1.00
Flow factor new	0.96
⚠ Confirm flow factor ↵	

■ AUTO km/h: Tryb automatyczny



W celu uzyskania optymalnego wyniku przed rozpoczęciem wysiewu powinno się przeprowadzić próbę wysiewu.

- ▶ Włączyć sterownik QUANTRON-A.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Zaznaczyć pozycję menu AUTO km/h.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
- ▶ Dokonać ustawień nawozu:
 - ▷ Ilość wysiewu (kg/ha)
 - ▷ Szer.robocza (m)
- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.
- ▶ Wykonać próbę wysiewu w celu określenia współczynnika przepływu lub
określić współczynnik przepływu z dostarczonej tabeli wysiewu
- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Rozsiewacz rozpoczyna pracę.

■ **MAN km/h: Tryb ręczny**

- ▶ Włączyć sterownik QUANTRON-A.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Zaznaczyć pozycję menu MAN km/h.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje okno wprowadzania Prędkość
- ▶ Wprowadzić wartość prędkości jazdy podczas wysiewu.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.



W celu uzyskania optymalnego wyniku przed rozpoczęciem wysiewu powinno się przeprowadzić próbę wysiewu.

■ **Skala MAN: Tryb ręczny z wartością skalową**

- ▶ Włączyć sterownik QUANTRON A.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Zaznaczyć pozycję menu Skala MAN.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje okno wprowadzania Otwarcie zasuw.
- ▶ Wprowadzić wartość skalową do otwarcia zasuw dozujących.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Ustawienie trybu pracy zostało zapisane.

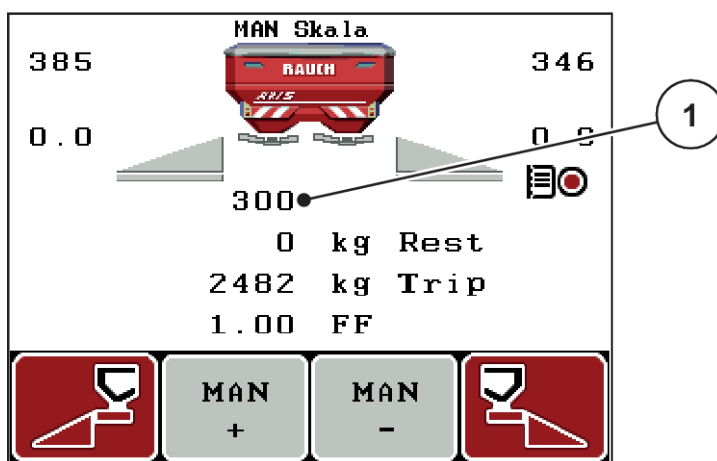


Aby także w trybie ręcznym uzyskać optymalne rozsiewanie, radzimy skorzystać z wartości otwarcia zasuw dozujących i prędkości jazdy, podanych w tabeli wysiewu

W trybie pracy Skala MAN można w trakcie wysiewu ręcznie zmieniać otwarcie zasuw dozujących.

Warunek:

- Zasuw dozujące są otwarte (aktywowanie przyciskiem **Start/Stop**).
- Na ekranie roboczym Skala MAN symbole szerokości częściowych są wypełnione na czerwono.



Rys. 35: Ekran roboczy Skala MAN

[1] Wskaźnik aktualnej pozycji skali zasuw dozującej

- Aby zmienić otwarcie zasuw dozujących, należy nacisnąć przycisk funkcyjny F2 lub F3.
 - ▷ **F2: MAN+**, aby zwiększyć stopień otwarcia zasuw dozujących lub
 - ▷ **F3: MAN-**, aby zmniejszyć stopień otwarcia zasuw dozujących.

4.7.3 Ilość +/-

Niniejsze menu umożliwia ustalenie wyrażonej w procentach skokowej **zmiany ilości** materiału rozrzuconego w trybie normalnego rozsiewania.

Podstawą (100%) jest wstępnie ustawiona wartość otwarcia zasuw dozujących.



Podczas pracy za pomocą przycisków funkcyjnych **F2/F3** można w każdej chwili zmienić ilość wysiewanego materiału o współczynnik ilości +/- . Przyciskiem C 100% przywraca się poprzednie ustawienia.

Określenie redukcji ilości:

- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > +/- ilość (%).
- ▶ Wprowadzić wartość procentową, o którą ma być zmieniona ilość wysiewanego materiału.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

4.7.4 Sygnał pomiaru biegu jałowego

W tym miejscu można aktywować lub deaktywować dźwięk sygnałowy dla wykonania pomiaru biegu jałowego.

- ▶ Zaznaczyć pozycję menu Sygnał - pom. biegu jał..
- ▶ Aktywować opcję naciskając przycisk Enter.
Wyświetlacz pokazuje haczyk.

Przy uruchamianiu automatycznego pomiaru biegu jałowego rozlega się sygnał.
- ▶ Dezaktywować opcję, naciskając ponownie przycisk Enter.
Haczyk znika.

4.7.5 Easy Toggle

Tutaj można ograniczyć funkcję przełączającą przycisku **L%/R%** do 2 stanów klawiszy funkcyjnych F1 do F4. Oszczędza się w ten sposób na zbędnych czynnościach przełączania na ekranie roboczym.

- ▶ Zaznaczyć podmenu **Easy Toggle**.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wyświetlacz pokazuje haczyk.

Opcja jest aktywna.

*Na ekranie roboczym przyciskiem **L%/R%** można zmieniać tylko między funkcjami zmiany ilości (L+R) i zarządzania szerokościami częściowymi (VariSpread).*
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Haczyk znika.

Przyciskiem L%/R% można zmieniać między 4 różnymi stanami.

Przypisanie przycisków funkcyjnych	Funkcja
	Zmiana ilości po obu stronach
	Zmiana ilości po prawej stronie Ukryte przy aktywnej funkcji Easy Toggle

Przypisanie przycisków funkcyjnych	Funkcja
   	Zmiana ilości po lewej stronie Ukryte przy aktywnej funkcji Easy Toggle
   	Zwiększanie lub zmniejszanie szerokości częściowych

4.8 Szybkie opróżnianie

Aby po zakończeniu rozsiewania oczyścić maszynę lub szybko wyładować resztę nawozu, można skorzystać z menu Szybkie opróżnianie.

Zalecamy przy tym, aby przed odstawieniem maszyny **całkowicie otworzyć** zasuwę dozującą po szybkim opróżnianiu i w tym stanie wyłączyć sterownik. Zapobiega to gromadzeniu się wilgoci w zbiorniku.



Przed rozpoczęciem szybkiego opróżniania należy upewnić się, czy spełnione są wszystkie warunki wstępne. Należy przy tym postępować zgodnie z instrukcją obsługi rozsiewacza nawozów mineralnych (opróżnianie z resztek nawozu).

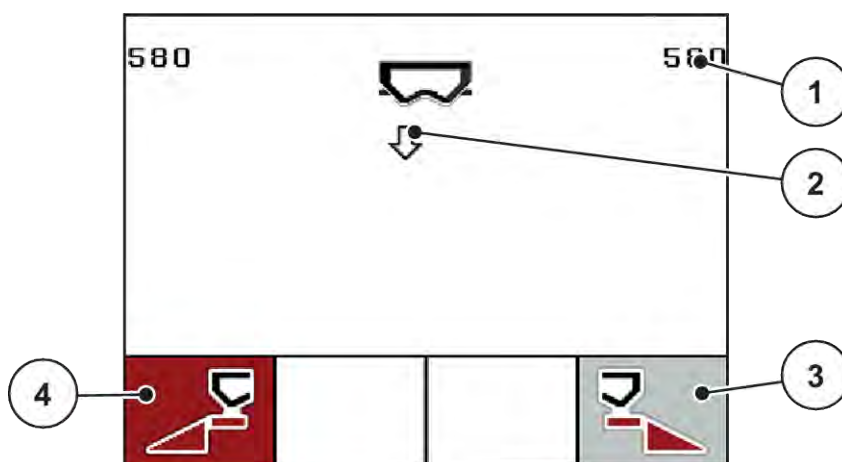
- ▶ Wywołać menu Menu główne > Szybkie opróżnianie.

⚠ PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo obrażeń na skutek automatycznego przestawienia punktu podawania

W przypadku **maszyn EMC** pojawia się alarm Przesun. do PP Tak = Start. Po naciśnięciu przycisku funkcyjnego Start/Stop punkt podawania przesuwa się automatycznie na pozycję 0. Po zakończeniu próby kręconej punkt podawania automatycznie przesuwa się z powrotem na wstępnie ustawioną wartość. Może to spowodować obrażenia i szkody materialne.

- ▶ Przed naciśnięciem przycisku Start/Stop należy upewnić się, że **nikt** nie znajduje się w strefie zagrożenia maszyny.



Rys. 36: Menu Szybkie opróżnianie

- | | |
|---|--|
| [1] Wskaźnik stopnia otwarcia zasuw dozujących | [3] Szybkie opróżnianie prawej szerokości częściowej (tu: nie wybrano) |
| [2] Symbol szybkiego opróżniania (w przykładzie wybrana lewa strona, jeszcze nie uruchomione) | [4] Szybkie opróżnianie lewej szerokości częściowej (tu: wybrane) |

- ▶ Za pomocą **przycisku funkcyjnego** wybrać szerokość częściową, przy której ma być przeprowadzone szybkie opróżnianie.

Wyświetlacz pokazuje wybraną szerokość częściową w postaci symbolu.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Rozpoczyna się szybkie opróżnianie.

- ▶ Dotknąć przycisku **Start/Stop**, kiedy zbiornik jest pusty.

Procedura szybkiego opróżniania jest zakończona.

W rozsiewaczach z elektrycznymi siłownikami punktu podawania wyświetlany jest alarm Przesun. do PP Tak = Start.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Alarm jest potwierdzony.

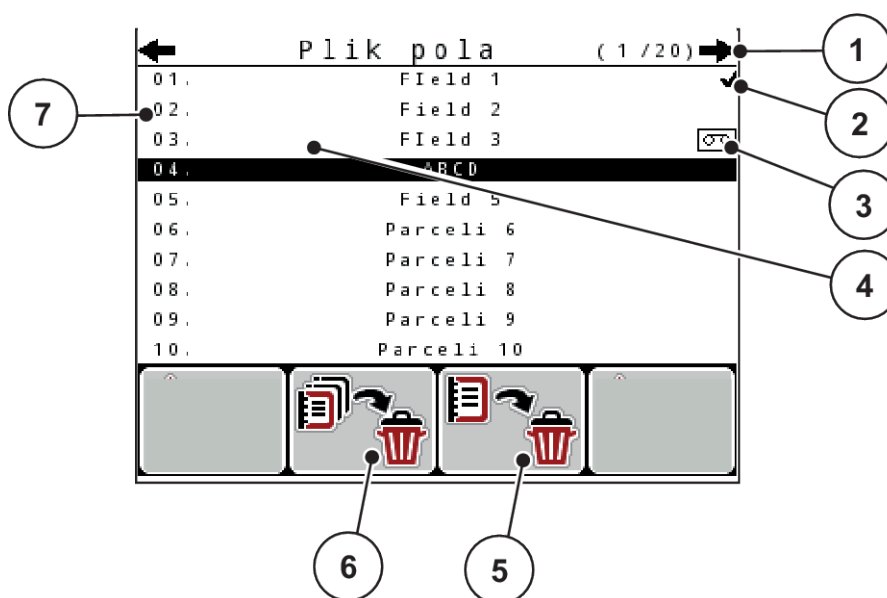
Elektryczne siłowniki nastawcze wykonują przesuw na wstępnie ustaloną wartość.

- ▶ Nacisnąć przycisk **ESC**, aby powrócić do Menu głównego.

4.9 Plik pola

W tym menu można utworzyć maks. 200 plików pola i zarządzać nimi.

- ▶ Wywołać menu Menu główne > Plik pola.



Rys. 37: Menu Plik pola

- | | |
|-------------------------------------|--|
| [1] Wskazanie liczby stron | [5] Przycisk funkcyjny F3: Usuwanie pliku pola |
| [2] Wskazanie pliku pola wypełnione | [6] Przycisk funkcyjny F2: Usuwanie wszystkich plików pola |
| [3] Wskazanie pliku pola aktywne | [7] Wskazanie miejsca w pamięci |
| [4] Nazwa pliku pola | |

4.9.1 Wybór pliku pola

Zapisany już do pamięci plik pola można ponownie wybrać i kontynuować zapis w tym pliku pola. Zapisane już do pamięci dane w pliku pola nie są przy tym nie zastępowane, lecz uzupełniane o nowe wartości.

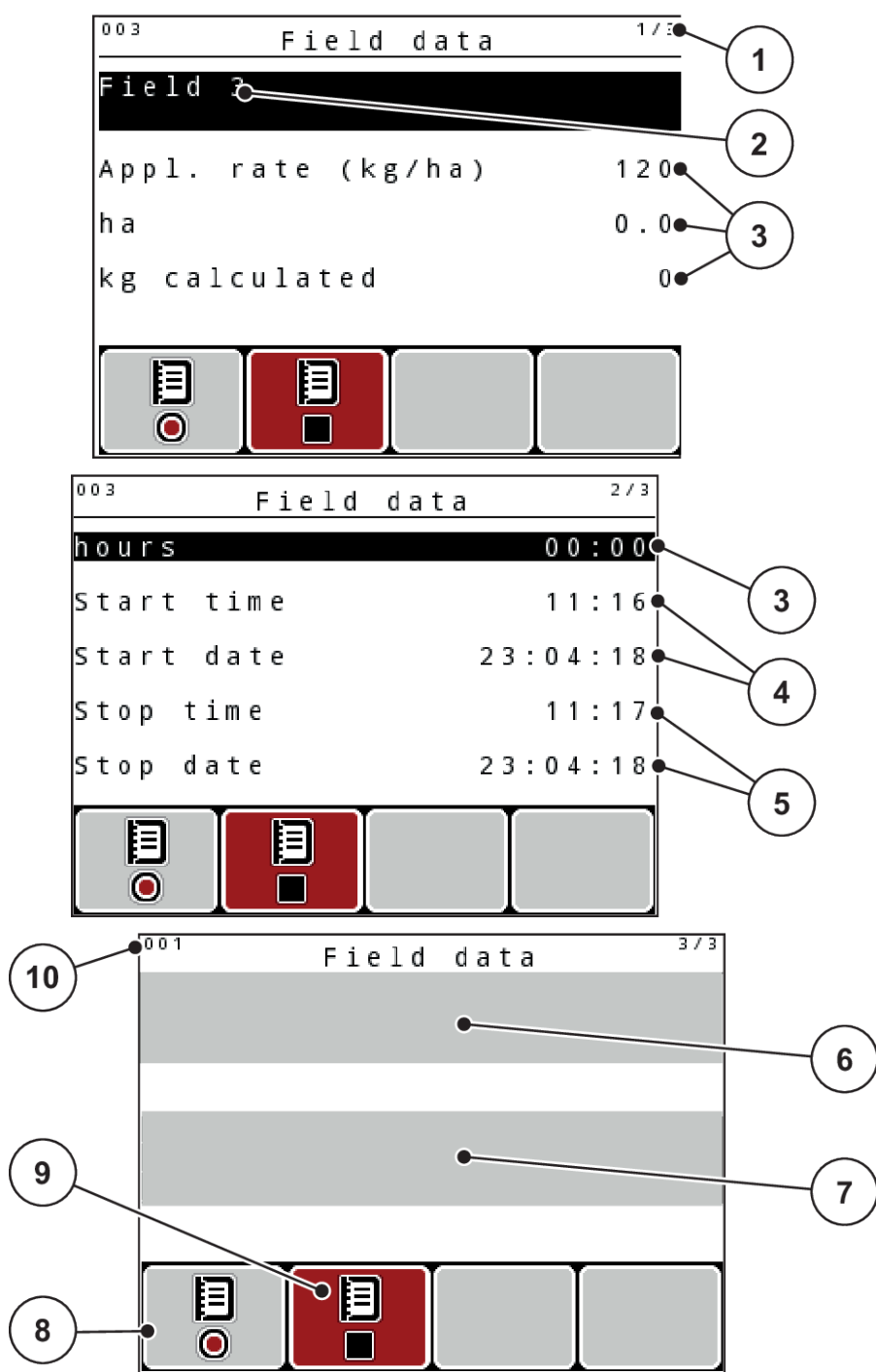


Za pomocą przycisków ze strzałkami w lewo/prawo można w menu Plik pola przechodzić między stronami do przodu i do tyłu.

- ▶ Wybrać żądany plik pola.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje pierwszą stronę aktualnego pliku pola.

4.9.2 Start zapisu



Rys. 38: Wskazanie aktualnego pliku pola

- | | |
|--------------------------------------|----------------------------------|
| [1] Wskazanie liczby stron | [6] Pole nazwy nawozu |
| [2] Pole nazwy pliku pola | [7] Pole nazwy producenta nawozu |
| [3] Pola wartości | [8] Przycisk funkcyjny Uruchom |
| [4] Wskazanie czasu/daty rozpoczęcia | [9] Przycisk funkcyjny Zatrzymaj |
| [5] Wskazanie czasu/daty zakończenia | [10] Wskazanie miejsca w pamięci |

W tym menu można utworzyć do 200 plików pola i zarządzać nimi.

- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F1**, pod symbolem Start.

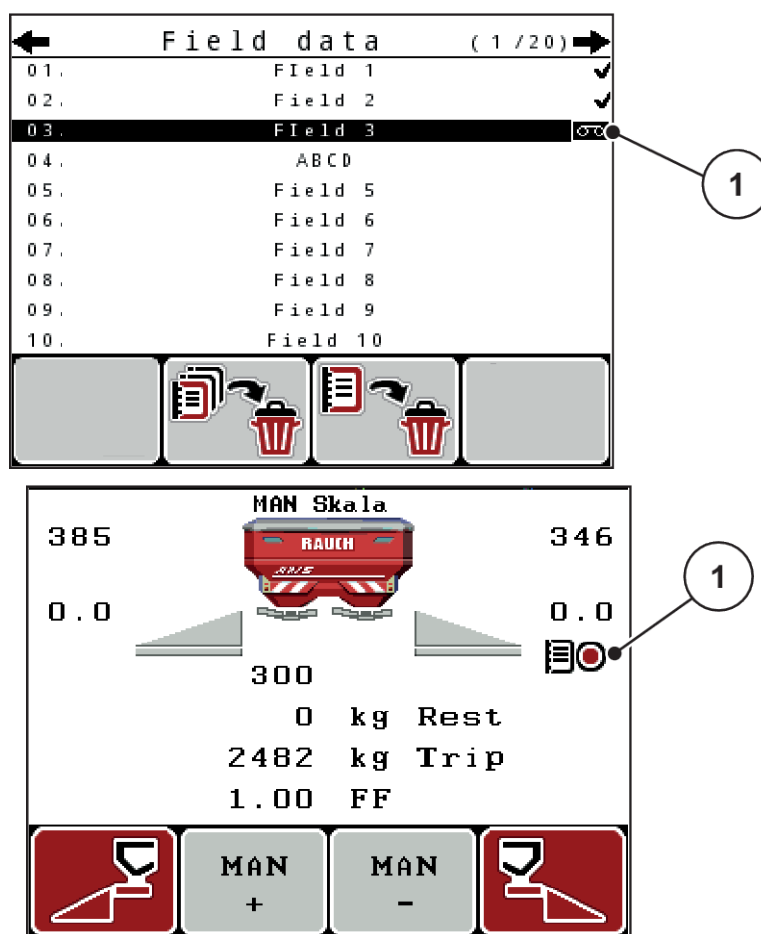
Rozpocznie się zapisywanie.

Menu Plik pola pokazuje symbol zapisu dla aktualnego pliku pola.

Ekran roboczy pokazuje symbol zapisu.



W przypadku otwarcia innego pliku pola, obecny plik pola zostanie zatrzymany. Aktywny plik pola nie może być usunięty.



Rys. 39: Wyświetlenie symbolu zapisu

[1] Symbol zapisu

4.9.3 Zatrzymanie zapisu

- ▶ W menu Plik pola wywołać 1. stronę aktywnego pliku pola.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F2** pod symbolem Stop.

Zapis został zakończony.

4.9.4 Usuwanie pliku pola

Sterownik QUANTRON-A umożliwia usuwanie zapisanych plików pola.



Usuwana jest tylko zawartość plików pola, nazwa pliku jest nadal pokazywana w polu nazwy!

Usuwanie pliku pola

- ▶ Wywołać menu Plik pola.
- ▶ Wybrać plik pola z listy.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F3** pod symbolem **Usuwanie**. Patrz 5 Przycisk funkcyjny F3: *Usuwanie pliku pola*

Wybrany plik pola został usunięty.

Usuwanie wszystkich plików pola

- ▶ Wywołać menu Plik pola.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F2** pod symbolem **Usuń wszystko**. Patrz 6 Przycisk funkcyjny F2: *Usuwanie wszystkich plików pola*

Pojawia się komunikat informujący, że dane zostaną usunięte (patrz 6.1 Znaczenie komunikatów alarmowych).

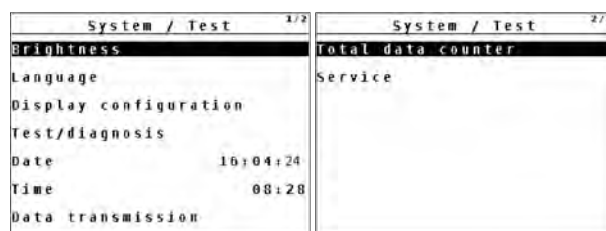
- ▶ Nacisnąć przycisk **Start/Stop**.

Wszystkie dane pola zostały usunięte.

4.10 System/test

To menu służy do ustawień systemowych i testowych dotyczących sterownika maszyny.

- ▶ Wywołać menu Menu główne > System/test.



Rys. 40: Menu System/Test

Podmenu	Znaczenie	Opis
Brightness Jasność	Ustawienie wskazań na wyświetlaczu	Zmiana ustawienia przyciskami funkcyjnymi + lub -.
Language Język - Language	Ustawienie języka menu	4.10.1 Ustawianie języka

Podmenu	Znaczenie	Opis
Display configuration Wybór wskazania	Ustalanie wskazań na ekranie roboczym.	4.10.2 Wybór wskazania
Tryb	Ustawienie manu Tryb • Expert • Easy W przypadku funkcji EMC tryb jest automatycznie ustawiony Expert	4.10.3 Ustawienie trybu
Test/diagnosis Test/diagnostyka	Sprawdzenie elementów wykonawczych i czujników	4.10.4 Test/Diagnostyka
Date Data	Ustawienie daty	• Wybór i zmiana ustawienia za pomocą przycisków ze strzałkami. • Potwierdzić przyciskiem Enter
Time Godzina	Ustawienie czasu	• Wybór i zmiana ustawienia za pomocą przycisków ze strzałkami. • Potwierdzić przyciskiem Enter
Data transmission Transmisja danych	Menu wymiany danych i protokołów szeregowych	4.10.5 Transmisja danych
Total data counter Licznik całkowity	Lista wskazań • wysiana ilość w kg • obsiana powierzchnia w ha • czasu rozsiewania w h • przejechana odległość w km	4.10.6 Licznik całkowity
Jednostka Jednostka	Wskazanie wartości w wybranym układzie jednostek: • Metryczne • Angielskie	4.10.8 Zmiana układu jednostek
Service Serwis	Ustawienia serwisowe	Chronione hasłem; dostępne tylko dla pracowników serwisowych

4.10.1 Ustawianie języka

W sterowniku zawarte są różne języki.

Fabrycznie zapisany jest pakiet językowy właściwy dla danego regionu.

- ▶ Wywołać menu System/test > Język - Language.
- ▶ Wybrać język, w którym mają być wyświetlane menu.



Języki są ujęte na liście w kilku oknach menu. Za pomocą przycisków ze strzałkami można przejść do sąsiedniego okna.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
Wybór zostaje potwierdzony.

Sterownik QUANTRON A uruchamia się ponownie automatycznie.

Menu są pokazywane w wybranym języku.

Wyświetlacz pokazuje pierwszą z czterech stron.

Sprache - Language		1/4
deutsch	DE	✓
Français	FR	
English	UK	
Nederlands	NL	
Italiano	IT	
Español	ES	
русский	RU	

Rys. 41: Podmenu Język, strona 1

4.10.2 Wybór wskazania

Trzy pola wskazań na ekranie roboczym można dopasować indywidualnie i wykorzystać według potrzeb do wyświetlenia poniższych wartości:

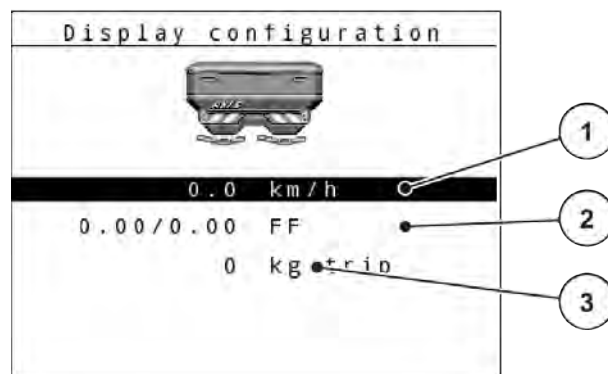
- Prędkość jazdy
- Wsp. przepływu (WP)
- ha Trip
- kg Trip
- m Trip
- Pozost. kg
- Pozost. m
- Pozost. ha
- Czas b.jał (czas do następnego pomiaru biegu jałowego)
- Moment obrotowy dla napędu tarczy rozrzucającej

Wybór wskazania

- ▶ Wywołać menu System/Test - System/test> Display configuration - Wybór wskazania.
 - ▶ Zaznaczyć dane pole wskazań.
 - ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.
- Wyświetlacz pokaże możliwe wskazania.*
- ▶ Zaznaczyć nową wartość, która ma być przypisana do pola wskazań.
 - ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje ekran roboczy.

W danym polu wskazań znajduje się teraz wprowadzona nowa wartość.



Rys. 42: Pola wskazań

[1] Pole wskazań 1 [3] Pole wskazań 3

[2] Pole wskazań 2

4.10.3 Ustawienie trybu

W sterowniku QUANTRON-A dostępne są 2 różne tryby.

- Easy
- Expert



W przypadku funkcji M EMC automatycznie ustawiony jest tryb Expert

- W trybie **Easy** dostępne są tylko parametry **ustawień nawozu**: Nie można tworzyć, ani administrować tabelami wysiewu.
- W trybie **Expert** dostępne są wszystkie parametry występujące w menu **Ustawienia nawozu**.

Wybór trybu

- ▶ Zaznaczyć pozycję menu System/test > Tryb.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje aktualny tryb.

Przełączanie między obydwojema trybami następuje przez naciśnięcie przycisku **Enter**.

4.10.4 Test/Diagnostyka

Menu Test/diagnostyka umożliwia sprawdzenie działania wszystkich elementów wykonawczych i czujników.



To menu służy jedynie do celów informacyjnych.

Lista czujników zależy od wyposażenia maszyny.

PRZESTROGA!

Niebezpieczeństwo obrażeń przez poruszające się elementy maszyny

Podczas testów elementy maszyny mogą się poruszać automatycznie.

- ▶ Przed rozpoczęciem testów należy upewnić się, że nikogo nie ma w zasięgu maszyny.

Podmenu	Znaczenie	Opis
Punkty testowe zasuw	Test przesunięcia zasuw dozujących w różne położenia	Sprawdzenie kalibracji
Zasuwa dozująca	Przesunięcie lewej i prawej zasuw dozującej	<i>Przykład: zasuw dozująca</i>
Napięcie	Sprawdzanie napięcia roboczego	
Czujnik poz.nap	Kontrola czujników opróżnienia	
Sensor wagi	Kontrola czujników	
Czujniki EMC	Kontrola czujników EMC	
Punkty testowe PP	Przesunięcie do punktu podawania	Sprawdzenie kalibracji
LIN-Bus	Sprawdzenie podzespołów zgłoszonych przez LINBUS	<i>Przykład Linbus</i>
Czujnik TELIMAT	Kontrola czujników TELIMAT	
Czujnik GSE	Kontrola czujników do urządzenia do wysiewu granicznego.	<i>Przykład - czujnik GSE</i>
Plandeka	Sprawdzenie siłowników.	
SpreadLight	Kontrola reflektorów roboczych	

■ **Przykład: zasuw dozująca**

PRZESTROGA!

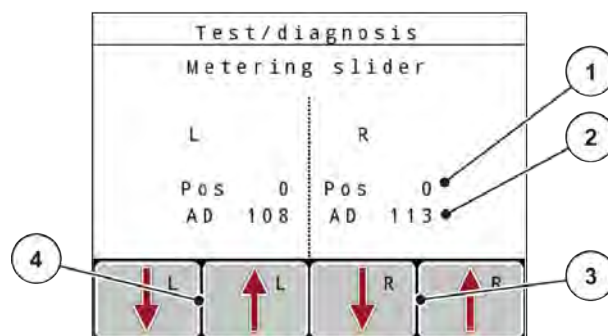
Niebezpieczeństwo obrażeń przez poruszające się elementy maszyny

Podczas testów elementy maszyny mogą się poruszać automatycznie.

- ▶ Przed rozpoczęciem testów należy upewnić się, że nikogo nie ma w zasięgu maszyny.

- ▶ Wywołać menu System/Test - System/test > Test/Diagnosis - Test/diagnostyka
- ▶ Zaznaczyć menu Metreing slider - Zasuwa dozująca.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje status silników/czujników.



Rys. 43: Test/Diagnostyka; przykład: Zasuwy dozujące

- | | |
|--|---|
| [1] Wskazanie pozycji | [4] Przyciski funkcyjne Siłownik po lewej |
| [2] Wskazanie sygnału | |
| [3] Przyciski funkcyjne Siłownik po prawej | |

Wskazanie sygnału pokazuje stan sygnału elektrycznego osobno dla lewej i prawej strony.

Zasuwy dozujące można otwierać i zamykać za pomocą przycisków strzałek góra/dół.

■ Przykład Linbus

- ▶ Wywołać menu System/Test - System/test > Test/Diagnostyka - Test/diagnostyka
- ▶ Zaznaczyć pozycję menu LIN-Bus.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje status elementów wykonawczych/czujników.



Rys. 44: Test/Diagnostyka; przykład: Linbus

- | | |
|----------------------------|---------------------------|
| [1] Wskazanie stanu | [3] Podłączone urządzenia |
| [2] Uruchomienie autotestu | |

Komunikat o statusie odbiorników Linbus

Urządzenia wykazują różne stany:

- 0 = OK; brak błędu urządzenia
- 2 = blokada
- 4 = przeciążenie

■ Przykład - czujnik GSE

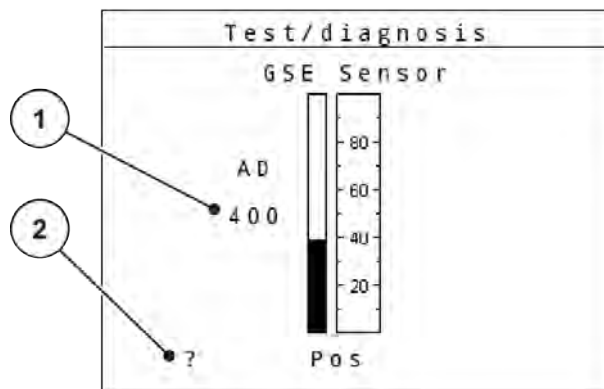
⚠ PRZESTROGA!**Niebezpieczeństwo obrażeń przez poruszające się elementy maszyny**

Podczas testów elementy maszyny mogą się poruszać automatycznie.

- ▶ Przed rozpoczęciem testów należy upewnić się, że nikogo nie ma w zasięgu maszyny.

- ▶ Wywołać menu System/Test - System/test
> Test/diagnosis - Test/diagnostyka
- ▶ Zaznaczyć pozycję menu Czujnik GSE.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje status czujnika.



Rys. 45: Test/Diagnostyka; przykład: Linbus

- [1] Wskazanie stanu [2] Wskazanie pozycji czujnika

Wskazanie pozycji czujnika

Czujniki odsyłają sygnał o pozycji urządzenia do wysiewu granicznego:

- **O** = Góra; urządzenie do wysiewu granicznego jest nieaktywne.
- **U** = Dół; urządzenie do wysiewu granicznego w pozycji roboczej.
- **?** = Urządzenie do wysiewu granicznego nie osiągnęło jeszcze pozycji krańcowej.

4.10.5 Transmisja danych

Transmisja danych następuje przez różne protokoły danych.

Podmenu	Znaczenie
ASD	Automatyczna dokumentacja plików pola; transmisja plików pola do PDA lub Pocket PC poprzez Bluetooth
LH5000	Komunikacja szeregową, np. rozsiewanie za pomocą kart aplikacyjnych
GPS Control	Protokół do automatycznego przełączania szerokości częściowej za pomocą terminala zewnętrznego
GPS Control VRA	VRA : Variable Rate Application Protokół do automatycznej transmisji wymaganej dawki wysiewu
TUVR	Protokół do automatycznego przełączania szerokości częściowej i specyficznej dla powierzchni częściowej zmiany ilości aplikacji przy pomocy zewnętrznego terminala Trimble

Podmenu	Znaczenie
GPS km/h	Możliwe tylko z protokołem TUVR i Trimble. • Opcjonalne włączenie/wyłączenie Jeśli włączony sygnał prędkości z urządzenia GPS jest wykorzystywany jako źródło sygnału dla trybu pracy AUTO km/h. ▶ Zaznaczyć pozycje menu za pomocą belki. ▶ Nacisnąć przycisk Enter. <i>Na ekranie pojawi się krzyżyk.</i> <i>GPS km/h jest aktywny.</i> <i>Szybkość urządzenia GPS została przejęta jako źródło sygnału dla trybu pracy AUTO km/h.</i>

4.10.6 Licznik całkowity

W tym menu wyświetlane są wszystkie stany liczników rozsiewacza.

- wysianej ilości w kg
- zasianej powierzchni w ha
- czasu rozsiewania w h
- przejechanej odległości w km



To menu służy jedynie do celów informacyjnych.

4.10.7 Serwis



Dla ustawień w menu Serwis wymagany jest kod wprowadzania. Ustawienia te mogą zmieniać tylko autoryzowani serwisanci.

4.10.8 Zmiana układu jednostek

Układ jednostek w posiadanej maszynie ustawiono fabrycznie. Można jednakże w każdej chwili zmienić wartości z metrycznych na imperialne.

- ▶ Wywołać menu System/test.
- ▶ Zaznaczyć menu Jednostka.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**, aby przejść pomiędzy calowa i metryczna.

Nastąpi przeliczenie wszystkich wartości różnych menu.

Menu/Wartość	Współczynnik przeliczeniowy z jednostek metrycznych na imperialne
Pozost. kg	1 x 2,2046 lb.-mass (Pozostało lbs)
ha pozost	1 x 2,4710 ac (ac pozost)
Szer.robocza (m)	1 x 3,2808 ft
Il. wys. (kg/ha)	1 x 0,8922 lbs/ac
Wysokość montażowa cm	1 x 0,3937 in

Menu/Wartość	Współczynnik przeliczeniowy z jednostek metrycznych na imperialne
Pozostało lbs	1 x 0,4536 kg
ac pozost	1 x 0,4047 ha
Szer.robocza (ft)	1 x 0,3048 m
Ilość wys.(lb/ac)	1 x 1,2208 kg/ha
Wysokość montażowa cal	1 x 2,54 cm

4.11 Info

W menu Info można znaleźć informacje dotyczące sterownika maszyny.



To menu służy do informowania o konfiguracji maszyny.

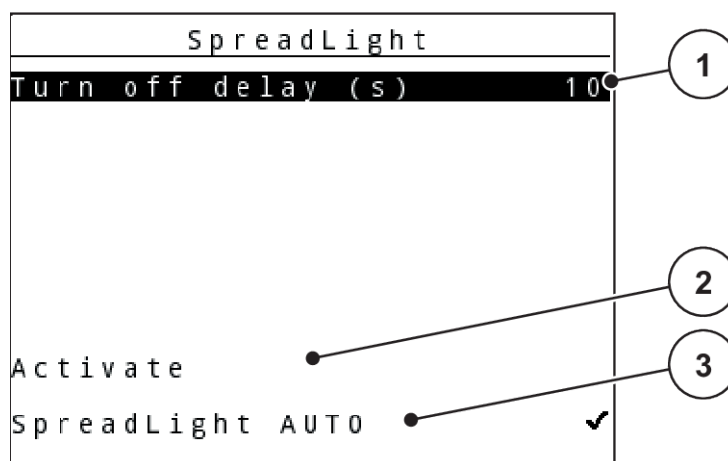
Lista informacji zależy od wyposażenia maszyny.

4.12 Reflektory robocze (SpreadLight)

■ Dotyczy tylko AXIS (wyposażenie specjalne)

W tym menu można aktywować funkcję SpreadLight i monitorować obraz wysiewu również podczas pracy nocą.

Za pomocą sterownika maszyny można włączać i wyłączać reflektory robocze w trybie automatycznym lub ręcznym.



Rys. 46: Menu SpreadLight

- [1] Czas wyłączenia
 [2] Tryb ręczny: Włączanie reflektorów roboczych
 [3] Aktywacja trybu automatycznego

Tryb automatyczny:

W trybie automatycznym reflektory robocze włączają się po otwarciu zasuw dozujących i rozpoczynają proces rozsiewania.

- ▶ Wywołać menu Main menu - Menu główne > SpreadLight.

- ▶ Zaznaczyć pozycję menu SpreadLight AUTO [3].

Reflektory robocze włączają się po otwarciu zasuw dozujących.

- ▶ Wprowadzić Czas wyłąc. (s) [1] w sekundach.

Reflektory robocze wyłączają się po upływie wprowadzanego czasu, gdy zasuw dozujące są zamknięte.

Zakres od 0 do 100 sekund.

- ▶ Odznaczyć pozycję menu SpreadLight AUTO [3].

Tryb automatyczny jest dezaktywowany.

Tryb ręczny:

W trybie ręcznym reflektory robocze włączają się i wyłączają.

- ▶ Wywołać menu Main menu - Menu główne > SpreadLight.

- ▶ Zaznaczyć pozycję menu Włączanie [2].

Reflektory robocze włączają się i pozostają włączone do czasu usunięcia odznaczenia lub opuszczenia menu.

4.13 Plandeka

- **Dotyczy tylko AXIS (wyposażenie specjalne)**

⚠ OSTRZEŻENIE!

Ryzyko zgniecenia i przecięcia przez elementy poruszające się pod wpływem sił zewnętrznych

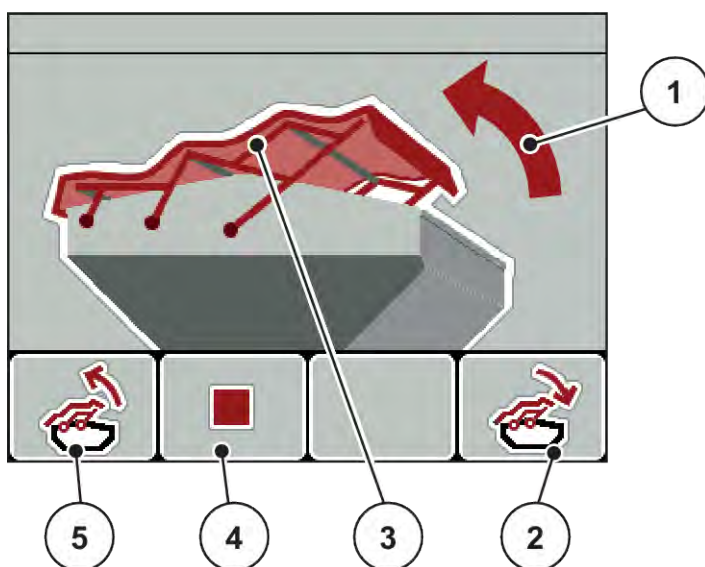
Plandeka porusza się bez wstępnego ostrzeżenia i może spowodować obrażenia ciała.

- ▶ Wezwać wszystkie osoby do opuszczenia strefy zagrożenia.

Maszyna AXIS EMC posiada sterowaną elektrycznie plandekę. Podczas ponownego napełniania na końcu pola można za pomocą sterownika i napędu elektrycznego otworzyć lub zamknąć plandekę.



Menu służy jedynie do uruchomienia siłowników otwierających i zamykających plandekę. Sterownik maszyny nie rejestruje dokładnej pozycji plandeki. **Kontrolować ruch plandeki.**



Rys. 47: Menu Plandeka

- | | |
|---|--|
| [1] Wskazanie procesu otwierania | [4] Przycisk funkcyjny F2: Zatrzymanie procesu |
| [2] Przycisk funkcyjny F4: Zamykanie plandeki | [5] Przycisk funkcyjny F1: Otwieranie plandeki |
| [3] Statyczne wskazanie plandeki | |

⚠ PRZESTROGA!

Straty materialne na skutek braku wystarczającej ilości wolnego miejsca

Otworzenie i zamknięcie plandeki wymaga odpowiedniej ilości wolnego miejsca nad zbiornikiem maszyny. Jeżeli jest zbyt mało wolnego miejsca, plandeka może się rozzerwać. Stelaż plandeki może ulec zniszczeniu, a plandeka wyrządzić szkody w otoczeniu.

- ▶ Zwracać uwagę na wystarczającą ilość miejsca nad plandeką.

Przesuwanie plandeki

- ▶ Nacisnąć przycisk **Menu**.

- ▶ Wywołać menu Plandeka.



- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F1**.

*Podczas przesuwania wyświetli się strzałka wskazująca kierunek **OTWIERANIE**.*

Następuje całkowite otwarcie plandeki do przykrywania.

- ▶ Napełnić zbiorniki nawozem.



- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F4**.

*Podczas przesuwania wyświetli się strzałka wskazująca kierunek **ZAMYKANIE**.*

Następuje zamknięcie plandeki do przykrywania.

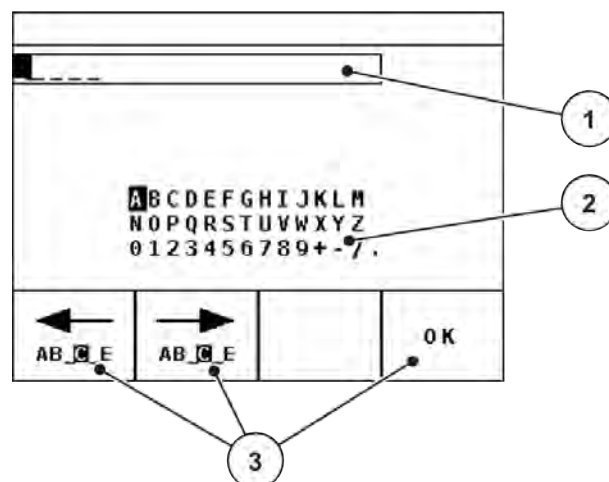


W razie potrzeby można podczas ruchu plandeki zatrzymać ją, naciskając przycisk funkcyjny **F2**. Plandeka zatrzyma się w pozycji pośredniej, aż do ponownego uruchomienia całkowitego otwarcia lub zamknięcia.

4.14 Funkcje specjalne

4.14.1 Wprowadzanie tekstu

W niektórych menu można wprowadzać dowolnie edytowany tekst.



Rys. 48: Menu Wprowadzanie tekstu

- | | |
|---|--|
| [1] Pole wprowadzania | [3] Przyciski funkcyjne do nawigowania w polu wprowadzania |
| [2] Pole znaków, wskazanie dostępnych znaków (zależnie od języka) | |

Wprowadzanie tekstu:

- ▶ Przejsć z nadrzędnego menu do menu Wprowadzanie tekstu.
- ▶ Za pomocą **przycisków funkcyjnych** umieścić kursor w pozycji pierwszego wprowadzanego znaku w polu wprowadzania.
- ▶ Zaznaczyć za pomocą **przycisków ze strzałkami** wprowadzany znak w polu znaków.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Zaznaczony znak pojawia się w polu wprowadzania.

Kursor przeskoczy na następną pozycję.

- ▶ Kontynuować ten sposób postępowania do momentu wprowadzenia całego tekstu.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F4/OK**

Wybór zostaje potwierdzony.

Sterownik zapisuje tekst.

Wyświetlacz pokazuje poprzednie menu.

Można zastąpić pojedynczy znak innym znakiem.

Nadpisywanie znaków:

- ▶ Za pomocą **przycisków funkcyjnych** umieścić kursor w pozycji pierwszego usuwanego znaku w polu wprowadzania.
- ▶ Zaznaczyć za pomocą **przycisków ze strzałkami** wprowadzany znak w polu znaków.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Znak został zastąpiony.

- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F4/OK**

Wybór zostaje potwierdzony.

Sterownik zapisuje tekst.

Wyświetlacz pokazuje poprzednie menu.



Usuwanie pojedynczych znaków nie jest możliwe. Pojedyncze znaki mogą zostać zastąpione tylko spacją (podkreślnik na końcu pierwszych 2 wierszy znaków).

Można usunąć wszystkie wprowadzone dane.

Usuwanie wprowadzonych danych:

- ▶ Nacisnąć przycisk **C 100%**.
Wszystkie wprowadzone dane zostały usunięte.
- ▶ W razie potrzeby wprowadzić nowy tekst.
- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **F4/OK**

4.14.2 Wprowadzanie wartości

W niektórych menu można wprowadzać wartości liczbowe.



Warunek:

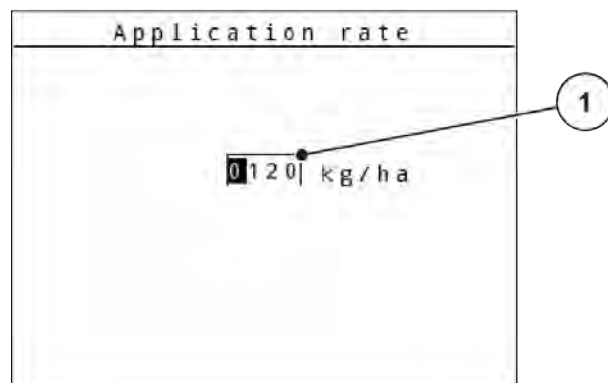
Znajdujesz się już w menu, w którym może być wprowadzona wartość liczbową.

- ▶ Za pomocą poziomych przycisków ze strzałkami umieścić kursor w pozycji pierwszej wprowadzanej w polu wprowadzania wartości liczbowej.
- ▶ Za pomocą pionowych przycisków ze strzałkami wprowadzić żądaną wartość liczbową.
 - ▷ **Strzałka w górę:** Wartość zwiększa się.
 - ▷ **Strzałka w dół:** Wartość zmniejsza się.
 - ▷ **Strzałka w lewo/prawo:** Kursor porusza się w lewo/prawo.
- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Usuwanie wprowadzonych danych:

- ▶ Nacisnąć przycisk **C 100%**.

Wszystkie wprowadzone dane zostały usunięte.



Rys. 49: Wprowadzanie wartości liczbowych (przykład Application rate- dawka wysiewu)

[1] Pole wprowadzania danych

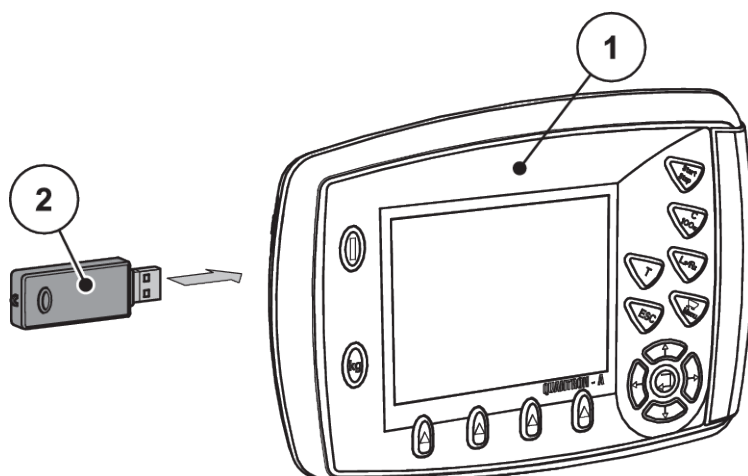
4.14.3 Wykonywanie zrzutów ekranów



Przy aktualizacji oprogramowania następuje nadpisanie danych. Zaleca się, aby przed aktualizacją oprogramowania zawsze zapisywać swoje ustawienia w pamięci USB w postaci zrzutów (kopii) ekranów.

Należy używać pamięci USB ze świetlnym wskazaniem statusu (LED).

- ▶ Zdjąć osłonę z portu USB.
- ▶ Włożyć pamięć USB do portu USB.



Rys. 50: Włożyć pamięć USB

[1] Sterownik

[2] Pamięć USB

- ▶ Wywołać menu Menu główne > Ustaw. nawozu.
Wyświetlacz pokazuje pierwszą stronę ustawień nawozu.
- ▶ Nacisnąć **jednocześnie** przycisk **T** i przycisk **L%/R%**.
Wskaźnik statusu pamięci USB miga.

Sterownik brzęczy dwukrotnie.

Obraz zostaje zapisany w pamięci USB jako mapa bitowa.
- ▶ Zapisać wszystkie strony ustawień nawozu jako zrzuty ekranów.
- ▶ Wywołać menu Menu główne > Ustawienia maszyny.
Wyświetlacz pokazuje pierwszą stronę ustawień maszyny.
- ▶ Nacisnąć **jednocześnie** przycisk **T** i przycisk **L%/R%**.
Wskaźnik statusu pamięci USB miga.

Sterownik brzęczy dwukrotnie.

Obraz zostaje zapisany w pamięci USB jako mapa bitowa.
- ▶ Zapisać obie strony menu Ustawienia maszyn. jako zrzuty ekranu.
- ▶ Wszystkie zrzuty ekranów zapisać na swoim komputerze.
- ▶ Po aktualizacji oprogramowania wywołać zrzuty ekranów i na ich podstawie wprowadzić ustawienia do sterownika QUANTRON A.

Sterownik QUANTRON A jest gotowy do pracy z tymi ustawieniami.

5 Praca rozsiewacza

Sterownik maszyny umożliwia wprowadzanie ustawień maszyny przed przystąpieniem do pracy. Podczas pracy rozsiewacza w tle aktywne są również funkcje sterownika maszyny. W ten sposób można sprawdzać jakość rozprawdzania nawozu.



Uruchamiać lub zatrzymywać przekładnię **tylko przy niskiej prędkości obrotowej wału odbioru mocy**.

5.1 Urządzenie do wysiewu granicznego TELIMAT

PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń na skutek automatycznego przestawienia urządzenia TELIMAT!

Po naciśnięciu **przycisku wysiewu granicznego** następuje automatyczne przejście do pozycji wysiewu granicznego za pomocą elektrycznego siłownika nastawczego. Może to spowodować obrażenia i szkody materialne.

- ▶ Przed naciśnięciem **przycisku wysiewu granicznego** usunąć wszystkie osoby ze strefy zagrożenia maszyny.



Wariant TELIMAT jest ustawiony fabrycznie w sterowniku!

TELIMAT ze zdalnym sterowaniem hydraulicznym

Urządzenie TELIMAT jest hydraulicznie umieszczane w pozycji roboczej i spoczynkowej. Urządzenie TELIMAT można aktywować i dezaktywować za pomocą przycisku Wysiew gran.. Wyświetlacz wyświetla lub maskuje **symbol TELIMAT** w zależności od pozycji.

TELIMAT ze zdalnym sterowaniem hydraulicznym i czujnikami TELIMAT

Jeśli czujniki TELIMAT są podłączone i aktywne, na wyświetlaczu sterownika pojawia się **symbol TELIMAT**, o ile urządzenie do wysiewu granicznego zostało hydraulicznie ustawione w pozycji roboczej.

Po ustawieniu urządzenia TELIMAT z powrotem w pozycji spoczynku, **symbol TELIMAT** zostaje ponownie zamaskowany. Czujniki kontrolują przestawianie urządzenia TELIMAT oraz automatycznie aktywują i dezaktywują urządzenie TELIMAT. Przycisk wysiewu granicznego w tym wariantcie nie ma przypisanej funkcji.

Jeśli stan urządzenia TELIMAT nie jest rozpoznawany dłużej niż przez 5 sekund, pojawia się alarm 14; patrz rozdział 6.1 *Znaczenie komunikatów alarmowych*.

5.2 Czujnik GSE

Jeśli podłączony i aktywny jest czujnik urządzenia do wysiewu granicznego GSE 30/GSE 60, na wyświetlaczu sterownika pojawia się symbol GSE, gdy urządzenie do wysiewu granicznego zostanie hydraulicznie ustawione w pozycji roboczej; patrz *Rys. 3 Wyświetlacz sterownika - przykładowy ekran roboczy AXIS-M*. Po ustawieniu urządzenia do wysiewu granicznego z powrotem w pozycji spoczynkowej, symbol GSE zostaje ponownie ukryty.

Podczas przestawiania na wyświetlaczu sterownika maszyny pojawia się symbol ?, który po osiągnięciu pozycji roboczej zostaje ponownie ukryty. Czujnik służy do monitorowania pozycji urządzenia do wysiewu granicznego GSE. Jeśli stan urządzenia do wysiewu granicznego nie jest rozpoznawany dłużej niż przez 5 sekund, pojawia się alarm 94; patrz 6.1 *Znaczenie komunikatów alarmowych*

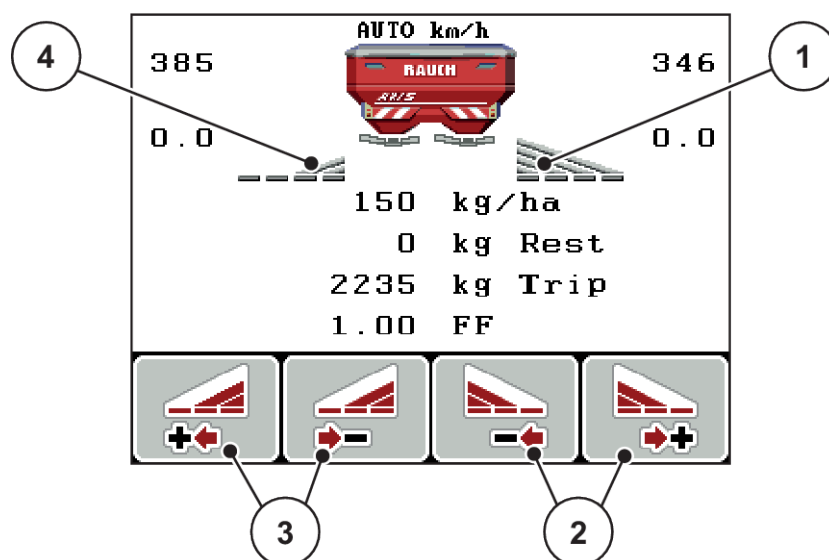
5.3 Praca z użyciem szerokości częściowych

5.3.1 Wysiew ze zmniejszonymi szerokościami częściowymi

Istnieje możliwość wysiewu z szerokością częściowo po jednej lub z obu stron, a tym samym dopasowanie całej szerokości rozsiewu do wymogów obszaru pola. Po każdej stronie wysiewu można ustawić 4 szerokości częściowe skokowo (VariSpread 8) lub płynnie (VariSpread pro).



- Patrz 2.1 *Przegląd obsługiwanych maszyn*
- Naciskać przycisk L%/R% do chwili pokazania na wyświetlaczu żądanych przycisków funkcyjnych.



Rys. 51: Ekran roboczy Wysiew z szerokościami częściowymi

- | | |
|---|--|
| [1] Szerokość częściowa lewa wysiewu w całości połowę strony | [3] Przyciski funkcyjne zwiększania lub zmniejszania szerokości wysiewu po lewej stronie |
| [2] Przyciski funkcyjne zwiększania lub zmniejszania szerokości wysiewu po prawej stronie | [4] Szerokość częściową po prawej stronie zmniejszono do 2 stopni |



Każdą szerokość częściową można zmniejszać lub zwiększać skokowo w 4 stopniach lub płynnie.

- ▶ Nacisnąć przycisk funkcyjny **Zmniejszanie szerokości wysiewu po stronie lewej** lub **Zmniejszanie szerokości wysiewu po stronie prawej**.

Szerokość częściowa po danej stronie wysiewu zostanie zmniejszona o jeden stopień.

- ▶ Nacisnąć przycisk funkcji **Zwiększanie szerokości wysiewu po stronie lewej** lub **Zwiększanie szerokości wysiewu po stronie prawej**.

Szerokość częściowa po danej stronie wysiewu zostanie zwiększona o jeden stopień.



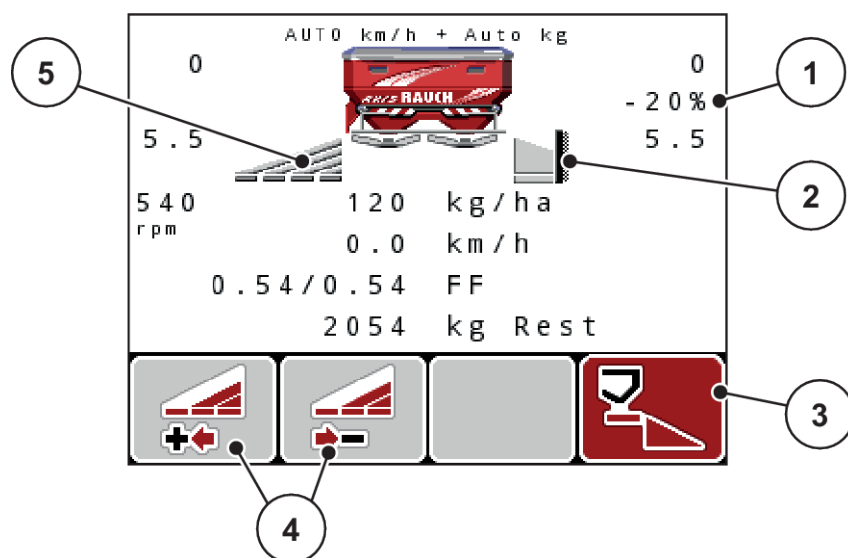
Szerokości częściowe nie są podzielone proporcjonalnie. Ustawienie szerokości wysiewu odbywa się poprzez wspomaganie regulacji szerokości wysiewu VariSpread.

- Patrz 4.6.12 Obliczanie VariSpread

5.3.2 Praca rozsiewacza przy jednej szerokości częściowej i w trybie wysiewu granicznego

■ **AXIS-M V8, MDS V8**

Podczas wysiewu użytkownik może zmieniać skokowo szerokości częściowe oraz aktywować funkcję wysiewu granicznego. Poniższy rysunek przedstawia ekran roboczy po uaktywnieniu funkcji wysiewu granicznego oraz szerokości częściowej.



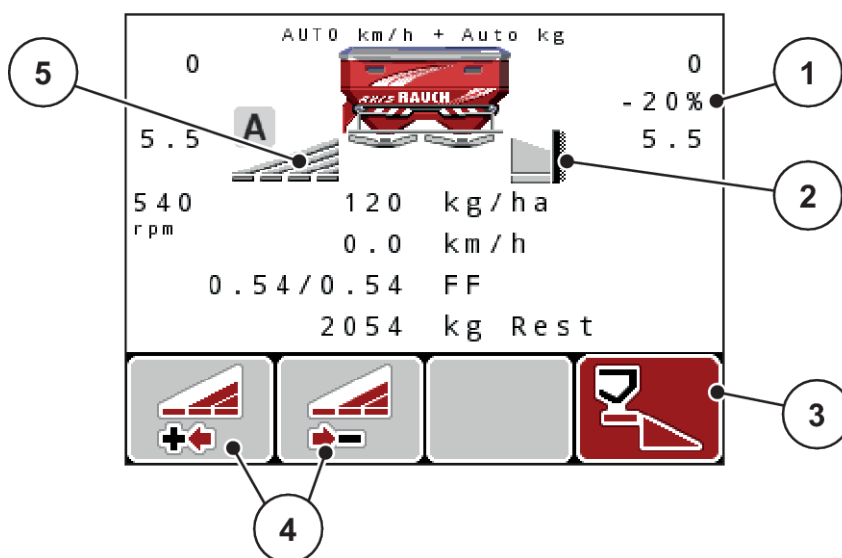
Rys. 52: Ekran roboczy z jedną szerokością częściową po lewej stronie i wysiewem granicznym po prawej stronie

- | | |
|--|---|
| [1] Wskaźnik zmiany ilości w trybie wysiewu granicznego | [4] Zmniejszanie lub zwiększanie szerokości częściowej po lewej stronie |
| [2] Prawa strona wysiewu jest w trybie wysiewu granicznego | [5] Szerokość częściowa regulowana 4-stopniowo po lewej stronie (VariSpread8) |
| [3] Prawa strona wysiewu jest aktywna. | |

- Ilość rozrzucona po lewej jest ustawiona na pełną szerokość roboczą.
- Naciśnięto przycisk funkcji wysiewu granicznego po stronie prawej, uaktywniona jest funkcja wysiewu granicznego, a ilość rozrzucona uległa zmniejszeniu o 20 %.
- Nacisnąć przycisk funkcyjny zmniejszenia szerokości wysiewu po stronie lewej, aby zmniejszyć szerokość częściową o jeden stopień.
- nacisnąć przycisk funkcyjny C/100 %, aby natychmiast ustawić ponownie pełną szerokość roboczą.
- Tylko w wariantach **TELIMAT** bez czujnika: Nacisnąć przycisk **T**, aby wyłączyć funkcję wysiewu granicznego.

■ **AXIS-M VariSpread pro**

Podczas wysiewu użytkownik może zmieniać skokowo szerokości częściowe oraz aktywować funkcję wysiewu granicznego. Poniższy rysunek przedstawia ekran roboczy po uaktywnieniu funkcji wysiewu granicznego oraz szerokości częściowej.



Rys. 53: Ekran roboczy z jedną szerokością częściową po lewej stronie i wysiewem granicznym po prawej stronie

- | | |
|--|---|
| [1] Wskazanie zmiany ilości w trybie wysiewu granicznego | [4] Zmniejszanie lub zwiększanie szerokości częściowej po lewej stronie |
| [2] Prawa strona wysiewu jest w trybie wysiewu granicznego | [5] Płynnie ustawiana szerokość częściowa z lewej (VariSpread pro) |
| [3] Prawa strona wysiewu jest aktywna. | |

- Ilość wysiewu po lewej jest ustawiona na pełną szerokość roboczą.
- Naciśnięto przycisk funkcji **wysiewu granicznego po stronie prawej**, uaktywniona jest funkcja wysiewu granicznego, a ilość rozrzuca uległa zmniejszeniu o 20%.
- Nacisnąć przycisk funkcyjny zmniejszenia szerokości wysiewu po stronie lewej, aby zmniejszyć szerokość częściową.
- Nacisnąć przycisk funkcyjny C/100%, aby bezpośrednio ustawić ponownie pełną szerokość roboczą.
- Tylko w wariantach TELIMAT bez czujnika: Nacisnąć przycisk T, aby wyłączyć funkcję wysiewu granicznego.



Funkcja wysiewu granicznego jest możliwa również w trybie automatycznym z GPS-Control. Stronę wysiewu granicznego należy zawsze obsługiwać ręcznie.

- Patrz 5.9 GPS-Control

5.4 Wysiew w automatycznym trybie pracy (AUTO km/h + AUTO kg)

■ Regulacja przepływu masowego z funkcją M EMC

Pomiar przepływu masy odbywa się odrębnie dla tarcz rozrzucających po obu stronach, aby móc natychmiast skorygować odchyłki od żądanej dawki wysiewu.

Funkcja M EMC do regulacji przepływu masy wymaga następujących danych maszyny:

- Prędkość obrotowa wału odbioru mocy
- Typ tarczy rozrzucającej

Możliwa jest prędkość obrotowa wału odbioru mocy w zakresie od 360 do 390 obr./min.

- **Żądana prędkość obrotowa powinna podczas rozsiewania pozostawać stała (+/- 10 obr./min).** W ten sposób można zapewnić wysoką jakość regulacji.
- Pomiar biegu jałowego jest możliwy **tylko** wtedy, kiedy rzeczywista prędkość obrotowa wału odbioru mocy różni się **maksymalnie o +/- 10 obr./min** od wartości wprowadzonej w menu Wał odbioru mocy. Poza tym przedziałem pomiar biegu jałowego jest niemożliwy.

Warunek pracy rozsiewacza:

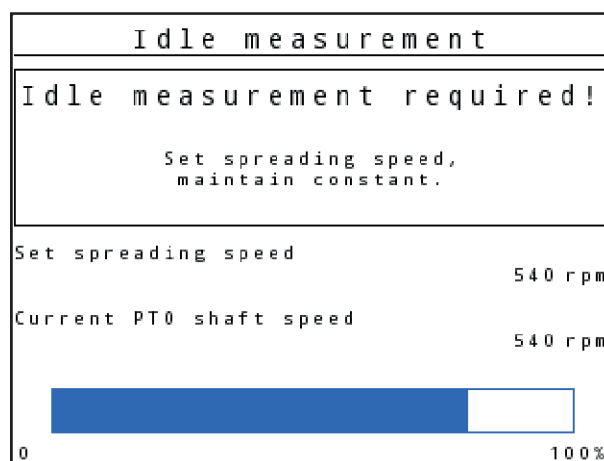
- Tryb pracy AUTO km/h + AUTO kg jest aktywny. (Patrz 4.7.2 Tryb AUTO/MAN.)



- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.
- ▶ Dokonać ustawień nawozu:
 - ▷ Ilość wys.(kg/ha)
 - ▷ Szer.robocza (m)
- ▶ Wprowadzić w odpowiednim menu prędkość obrotową wału odbioru mocy.
Patrz 4.6.6 *Prędkość obrotowa wału odbioru mocy*
- ▶ Wybrać w odpowiednim menu typ tarczy rozrzucającej.
Patrz 4.6.7 *Typ tarczy rozrzucającej*
- ▶ Włączyć wał odbioru mocy.
- ▶ Ustawić wał odbioru mocy na wprowadzoną prędkość obrotową.
Na wyświetlaczu pojawi się okno Pomiar biegu jałowego.
- ▶ Należy odczekać do momentu pełnego przebiegu belki postępu.
Pomiar biegu jałowego jest zakończony.

Czas biegu jałowego jest ustawiony z powrotem na 20 min.
- ▶ Nacisnąć przycisk Start/Stop.

Rozsiewacz rozpoczyna pracę.



Rys. 54: Okno informacyjne pomiaru biegu jałowego

Dopóki wał odbioru mocy obraca się, nowy pomiar biegu jałowego rozpoczyna się automatycznie co 20 minut najpóźniej po upływie czasu biegu jałowego.

W określonych warunkach konieczne jest wykonanie pomiaru biegu jałowego przed rozpoczęciem rozsiewania w celu zarejestrowania nowych danych referencyjnych.

Gdy tylko pomiar biegu jałowego podczas rozsiewania staje się konieczny, pojawia się okno informacyjne.



Chcąc na bieżąco obserwować czas do następnego pomiaru biegu jałowego, można przypisać Czas biegu jałowego do wolnych pól wskazań na ekranie roboczym, patrz 4.10.2 *Wybór wskazań*



Ponowny pomiar biegu jałowego jest bezwzględnie konieczny w momencie uruchomienia tarcz rozrzucających, zmiany prędkości obrotowej wału odbioru mocy i zmiany typu tarcz rozrzucających!

W razie nieprawidłowej zmiany współczynnika przepływu należy uruchomić pomiar biegu jałowego ręcznie.

Warunek:

- Rozsiewanie zostało zatrzymane (przyciskiem Start/Stop lub przez wyłączenie obu szerokości częściowych).
- Wyświetlacz pokazuje ekran roboczy.
- Prędkość obrotowa wału odbioru mocy wynosi co najmniej 360 obr./min.

- ▶ Nacisnąć przycisk **Enter**.

Wyświetlacz pokazuje okno Pomiar biegu jałowego.

Pomiar biegu jałowego uruchamia się.

- ▶ Ewentualnie dostosować prędkość obrotową wału odbioru mocy.

Postęp pokazuje belka.

5.5 Wysiew w trybie AUTO km/h + stat. kg

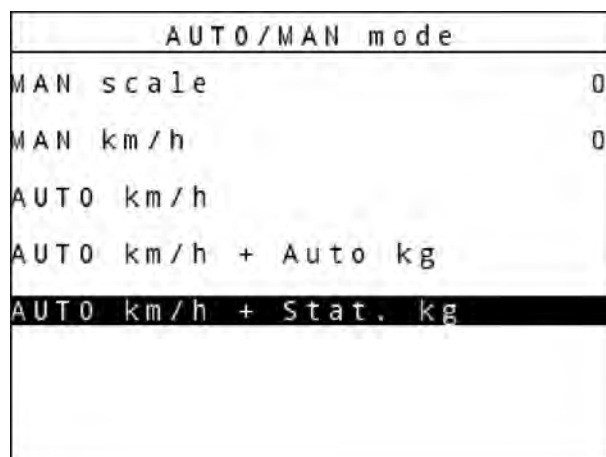
■ Tryb pracy AUTO km/h + stat. kg

W tym trybie pracy **Współczynnik przepływu** jest określany statycznie przez sensory wagi.



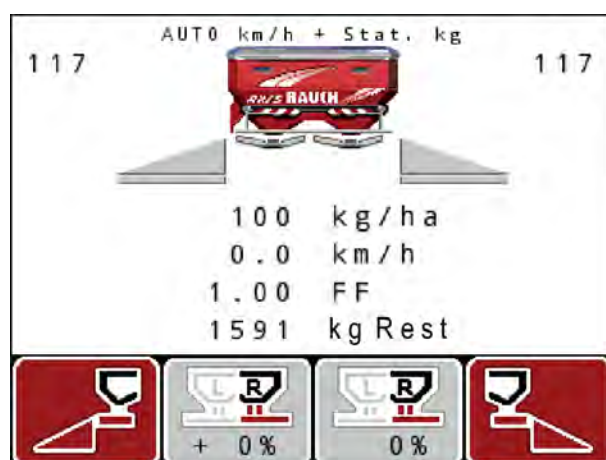
Zastosowanie przy strumieniach masowych < 30 kg/min lub na pagórkowatym i bardzo nierównym terenie.

- ▶ Włączyć sterownik maszyny.
- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > AUTO/MAN mode - Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Wybrać tryb pracy AUTO km/h + stat. kg.
- ▶ Nacisnąć OK.



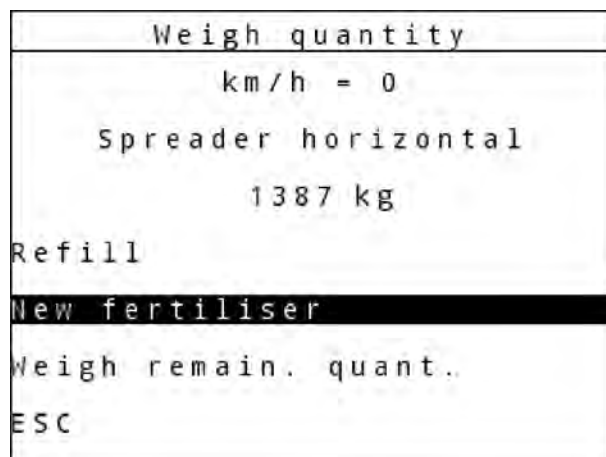
- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.
 - ▷ Waga netto > 200 kg
 - ▷ Pojawia się okno Weigh quantity - Ważenie ilości.

Sterownik maszyny przełącza się na ekran roboczy.



- ▶ Podczas pierwszego napełniania nowym gatunkiem nawozu należy potwierdzić okno ważenia za pomocą „Nowy nawóz”.
 - ▷ Rozsiewacz musi stać poziomo.

W przypadku wyboru New fertiliser - Nowy nawóz współczynnik przepływu zostaje zresetowany do 1,0 WP.





Ponowne obliczanie współczynnika przepływu

- ▶ Po > 150 kg zużytego materiału
- ▶ Nacisnąć przycisk kg na sterowniku.
 - ▷ Weigh remain. quant. - Ważenie pozost. II.
- ▶ ponownie potwierdzić FF.

Sterownik maszyny przełącza się na ekran roboczy.

Weigh quantity	
km/h = 0	
Spreader horizontal	
1387 kg	
Refill	
New fertiliser	
Weigh remain. quant.	
ESC	

Flow factor Calculation	
Flow factor old	1.00
Flow factor new	0.96
⚠ Confirm flow factor ↵	

5.6 Wysiew w trybie pracy AUTO km/h

W trybie pracy AUTO km/h sterownik steruje automatycznie siłownikiem w oparciu o sygnał prędkości.

- ▶ Dokonać ustawień nawozu:
 - ▷ Ilość wys.(kg/ha)
 - ▷ Szer.robocza (m)
- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.



W celu uzyskania optymalnego rezultatu w trybie pracy AUTO km/h przed rozpoczęciem wysiewu należy wykonać próbę kręconą.

- ▶ Wykonać próbę wysiewu w celu określenia współczynnika przepływu lub
Odszukać współczynnik przepływu w tabeli wysiewu i wprowadzić go ręcznie.
- ▶ Nacisnąć przycisk Start/Stop.



Rozsiewacz rozpoczyna pracę.

5.7 Wysiew w trybie pracy MAN km/h

Praca w trybie pracy MAN km/h ma miejsce wtedy, gdy brak jest sygnału prędkości.

- ▶ Wywołać menu Ustawienia maszyny > Tryb AUTO / MAN.
- ▶ Wybrać pozycję menu MAN km/h.
Wyświetlacz pokazuje okno wprowadzania prędkości.
- ▶ Wprowadzić wartość prędkości jazdy podczas wysiewu.
- ▶ Nacisnąć OK.
- ▶ Dokonać ustawień nawozu:
 - ▷ Ilość wys.(kg/ha)
 - ▷ Szer.robocza (m)
- ▶ Napełnić zbiornik nawozem.



W celu uzyskania optymalnego rezultatu w trybie pracy MAN km/h przed rozpoczęciem wysiewu należy wykonać próbę rozsiewu.

- ▶ Przeprowadzić próbę rozsiewu w celu określenia współczynnika przepływu lub
odszukać współczynnik przepływu w tabeli wysiewu i wprowadzić go ręcznie.



- ▶ Nacisnąć przycisk Start/Stop.

Rozsiewacz rozpoczyna pracę.



Podczas pracy rozsiewacza należy koniecznie utrzymywać wprowadzoną prędkość.

5.8 Wysiew w trybie pracy MAN Skala

W trybie pracy Skala MAN w trakcie rozsiewania można ręcznie zmieniać otwarcie zasuw dozujących.

W trybie ręcznym można pracować tylko:

- gdy nie ma sygnału prędkości (brak lub uszkodzenie radaru lub czujnika na kole)
- ma być rozsiewany środek ślimakobójczy bądź drobne nasiona

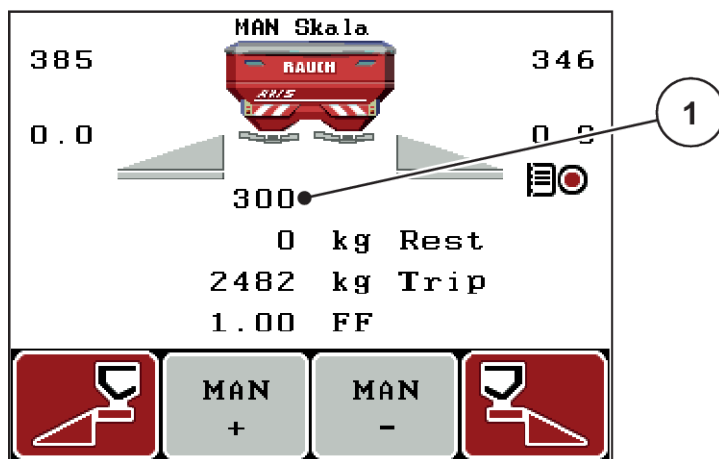
Tryb pracy Skala MAN doskonale nadaje się do środka ślimakobójczego i drobnych nasion, ponieważ ze względu na mały ubytek masy nie można aktywować automatycznej regulacji natężenia przepływu.



W celu równomiernego wysiewu materiału w trybie ręcznym należy koniecznie pracować **ze stałą prędkością jazdy**.

Warunek:

- Zasuw dozuujące są otwarte (aktywowanie przyciskiem Start/Stop).
- Na ekranie roboczym Skala MAN symbole stron wysiewu są wypełnione na czerwono.



Rys. 55: Ekran roboczy Skala MAN

[1] Wskazanie pozycji skali zasuw dozujących

- Aby zmienić stopień otwarcia zasuw dozujących, należy nacisnąć przycisk funkcyjny F2 albo F3.

F2: MAN+, aby zwiększyć stopień otwarcia zasuw dozujących lub
lub

F3: MAN-, aby zmniejszyć stopień otwarcia zasuw dozujących



Aby uzyskać optymalny rezultat również w trybie ręcznym, zalecamy pobranie wartości dla otwarcia zasuw dozujących i prędkości jazdy z tabeli wysiewu.

5.9 GPS-Control

Sterownik QUANTRON A można łączyć z urządzeniem posiadającym funkcje GPS. Między tymi dwoma urządzeniami wymieniane są różne dane, aby zautomatyzować połączenie.



Zalecamy zastosowanie naszego sterownika CCI 800 w połączeniu z QUANTRON-A.

- Aby uzyskać więcej informacji, prosimy o kontakt z Państwa sprzedawcą.
- Należy przestrzegać instrukcji obsługi CCI 800 GPS Control.

Funkcja **OptiPoint** (tylko AXIS) oblicza optymalny punkt włączenia i wyłączenia pracy rozsiewacza na uwróciu w oparciu o ustawienia w sterowniku maszyny; patrz 4.6.9 *Obliczanie OptiPoint*.



W celu korzystania z funkcji **GPS-Control** sterownika QUANTRON A należy włączyć komunikację szeregową!

- W menu System/test > Transmisja danych aktywować punkt podmenu GPS-Control.



AXIS z VariSpread pro: zależnie od stosowanego terminalu GPS sterownik maszyny może zredukować liczbę szerokości częściowych. W związku z tym należy skontaktować się ze swoim dealerm.



W przypadku dodatkowego zastosowania kart aplikacyjnych należy aktywować komunikację szeregową.

- W menu System / test > Transmisja danych aktywować punkt w podmenu **GPS-Control + VRA**.

Ilość zadana na karcie aplikacyjnej z terminalu GPS zostaje wtedy automatycznie przetworzona w sterowniku QUANTRON A.



Symbol **A** obok klinów rozsiewu sygnalizuje aktywną funkcję automatyczną. Sterownik otwiera i zamyka poszczególne szerokości częściowe w zależności od pozycji na polu. Rozsiewacz zaczyna pracę tylko po naciśnięciu przycisku **Start/Stop**.

OSTRZEŻENIE!

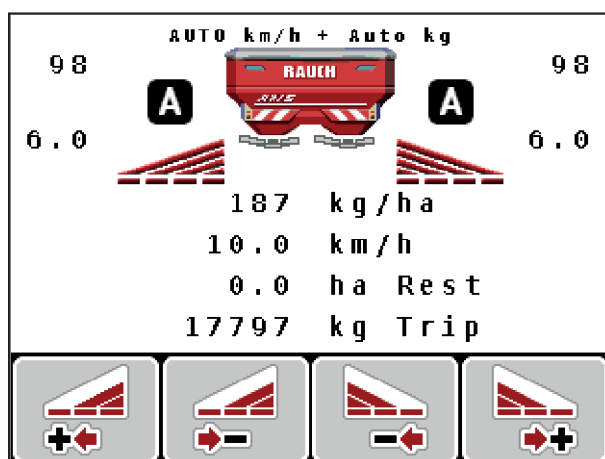
Niebezpieczeństwo odniesienia obrażeń ciała powodowanych przez wyrzucany nawóz

Funkcja SectionControl uruchamia tryb rozsiewania automatycznie bez wcześniejszego ostrzeżenia.

Wyrzucany nawóz może spowodować obrażenia oczu i błony śluzowej nosa.

Występuje również niebezpieczeństwo poślizgu.

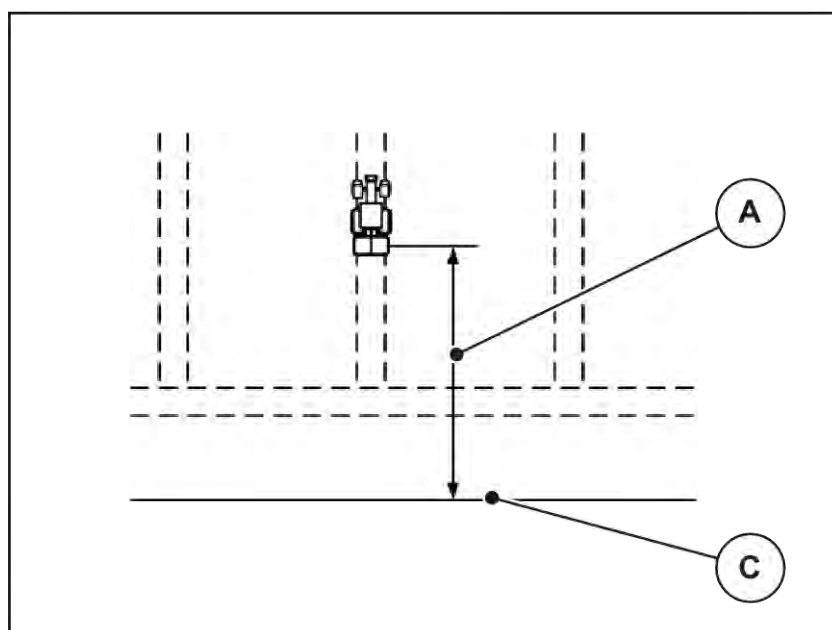
- ▶ Na czas pracy rozsiewacza usunąć osoby ze strefy zagrożenia.



Rys. 56: Wskazania na ekranie roboczym: Wysiew z użyciem GPS Control

■ Odstęp włączania (m)

Parametr Odstęp wł. (m) oznacza odstęp włączania [A] w odniesieniu do granicy pola [C]. W tej pozycji na polu otwierają się zasuwy dozujące. Ten odstęp zależy od rodzaju nawozu i stanowi optymalny odstęp włączania dla optymalnego rozmieszczenia nawozu.



Rys. 57: Odstęp włączania (względem granicy pola)

[A] Odstęp włączania

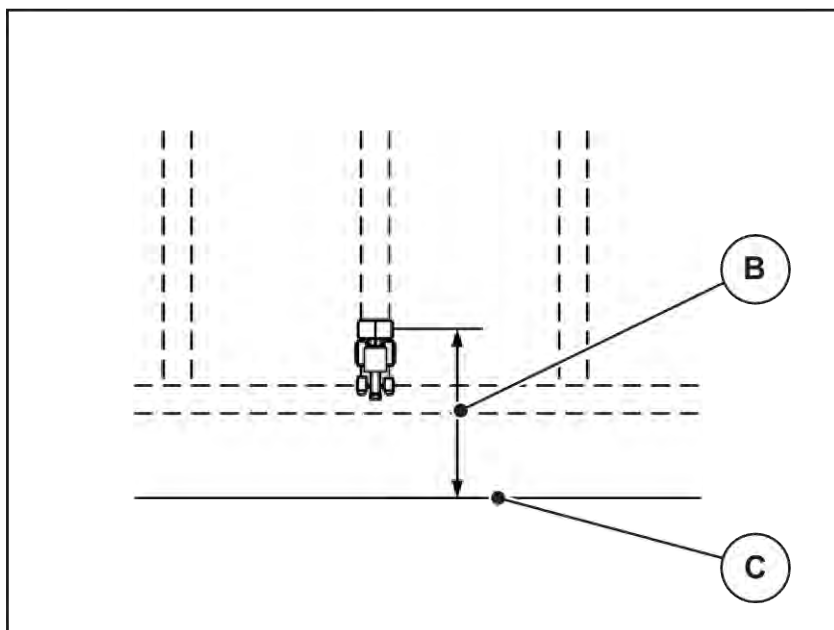
[C] Granica pola

W razie potrzeby zmiany pozycji włączania na polu należy dostosować wartość Odstęp wł. (m).

- Mniejsza wartość tego odstępu oznacza, że pozycja włączenia przemieszcza się ku granicy pola.
- Większa wartość oznacza, że pozycja włączenia przemieszcza się na wewnętrzną część pola.

■ Odstęp wyłączenia (m)

Parametr Odstęp wył. (m) oznacza odstęp wyłączenia [B] w odniesieniu do granicy pola [C]. W tej pozycji na polu zasuwy dozujące zaczynają się zamykać.



Rys. 58: Odstęp wyłączenia (względem granicy pola)

[B] Odstęp wyłączenia

[C] Granica pola

W razie potrzeby zmiany pozycji wyłączenia należy odpowiednio dostosować wartość Odstęp wył. (m).

- Mniejsza wartość oznacza, że pozycja wyłączenia przemieszcza się ku granicy pola.
- Większa wartość powoduje przemieszczenie pozycji wyłączenia do wewnątrz pola.

OptiPoint Pro ogranicza odstęp wyłączenia do minimalnej wartości zależnej od ustawień nawozu. Powodem są obliczenia algorytmu Section Control Algorithmus.

W przypadku skrętu w uwrocie należy podać większy odstęp w Odstęp wył. (m). Dopasowanie musi być jak najmniejsze, aby zasuwy dozujące zamknęły się podczas skręcania traktora w uwrocie. Dopasowanie odstępu wyłączenia może prowadzić do niedostatecznego nawiezienia obszaru pozycji wyłączenia na polu.

6 Komunikaty alarmowe i ich możliwe przyczyny

6.1 Znaczenie komunikatów alarmowych

Na wyświetlaczu sterownika QUANTRON A mogą być wyświetlane różne komunikaty alarmowe.

Nr	Komunikat na wyświetlaczu	Znaczenie i możliwa przyczyna
1	Błąd przy wylocie nawozowym. zatrzymaj!	Silnik układu dozującego nie może osiągnąć zadanej wartości. • Blokada • Brak zwrotnego sygnału położenia
2	Maksymalne otwarcie! Zbyt duża prędkość lub ilość wysiewu	Alarm zasuw dozujących • Osiągnięto maksymalny otwór dozowania. • Ustawiona ilość dozowanego materiału (ilość +/-) przekracza maksymalny otwór dozowania.
3	Współczynnik przepływu przekracza dozwoloną wartość	Współczynnik przepływu musi mieścić się w zakresie 0,40 do 1,90. • Nowo obliczony lub wprowadzony współczynnik przepływu nie mieści się w określonym zakresie.
4	Lewa część zbiornika pusta!	Lewy czujnik poziomu napełnienia nadaje komunikat „Pusty”. • Lewy zbiornik jest pusty.
5	Prawa część zbiornika pusta!	Prawy czujnik poziomu napełnienia nadaje komunikat „Pusty”. • Prawy zbiornik jest pusty.
7	Dane zostaną skasowane! Kasuj=START Anuluj=ESC	Alarm bezpieczeństwa mający zapobiec omyłkowemu usunięciu danych.
8	Min. dawka wysiewu 150 kg nieosiągnięta, ważny stary współcz.	Nie można obliczyć współczynnika przepływu • Za mała dawka wysiewu, aby obliczyć nowy współczynnik przepływu po zważeniu pozostałej ilości. • Stary współczynnik przepływu zostaje zachowany.

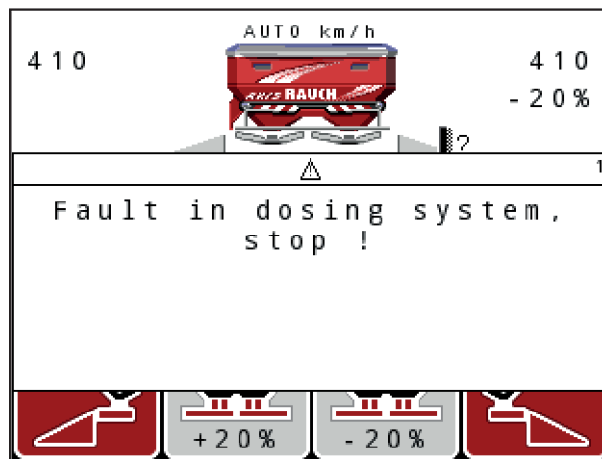
Nr	Komunikat na wyświetlaczu	Znaczenie i możliwa przyczyna
9	Ilość wysiewu Ustawienia min. = 10 Ustawienia maks. = 3000	Wskazówka dotycząca zakresu wartości dawki wysiewu Wprowadzona wartość jest niedozwolona.
10	Szerokość robocza Ustawienia min. = 12.00 Ustawienia maks. = 50.00	Wskazówka dotycząca zakresu wartości szerokości roboczej Wprowadzona wartość jest niedozwolona.
11	Współcz.przepływu Ustawienia min. = 0.40 Ustawienia maks. = 1.90	Wskazówka dotycząca zakresu wartości współczynnika przepływu Wprowadzona wartość jest niedozwolona.
12	Błąd podczas transmisji danych. Brak poł. z RS232!	Podczas transmisji danych do sterownika wystąpił błąd. Dane nie zostały przesłane.
14	Błąd w regulacji TELIMAT	Alarm dla czujnika TELIMAT Komunikat o błędzie wyświetla się, kiedy stan urządzenia TELIMAT jest nierozpoznany przez dłużej niż 5 sekund.
15	Pamięć zapelniona, konieczne skasowanie tabeli prywatnej	Pamięć tabel wysiewu zawiera maksymalnie 30 gatunków nawozów.
16	Przesun. do PP Tak = Start	Sprawdzanie bezpieczeństwa przed automatycznym uruchomieniem punktu podawania - Ustawienie punktu podawania w menu Ustaw. nawozu - Szybkie opróżnianie
17	Błąd przestawienia PP	Przestawianie punktu podawania nie może osiągnąć zadanej wartości. - Usterka np. zasilania napięciowego - Brak zwrotnego sygnału położenia
18	Błąd przestawienia PP	Przestawianie punktu podawania nie może osiągnąć zadanej wartości. - Blokada - Brak zwrotnego sygnału położenia - Próba kręcona
19	Uszkodzenie przestawienia PP	Przestawianie punktu podawania nie może osiągnąć zadanej wartości. Brak zwrotnego sygnału położenia

Nr	Komunikat na wyświetlaczu	Znaczenie i możliwa przyczyna
20	Błąd urządzenia magistrali LIN:	Problem komunikacyjny - Kabel uszkodzony - Poluzowane złącze wtykowe
21	Rozsiewacz przeładowany!	Tylko dla rozsiewaczy wagowych: Rozsiewacz nawozu jest przeładowany. Zbyt duża ilość nawozu w zbiorniku
23	Błąd w regulacji TELIMAT	Przestawianie urządzenia TELIMAT nie może osiągnąć zadanej wartości. - Blokada - Brak zwrotnego sygnału położenia
24	Uszkodzenie przestawienia TELIMAT	Uszkodzenie siłownika nastawczego TELIMAT
25	Uszkodzenie przestawienia TELIMAT	Uszkodzenie siłownika nastawczego TELIMAT
32	Części uruch.zewn. mogą poruszyć się. Ryzyko przecięć i zgniec. Opuścić niebezpieczny obszar! Przestrzegać instr.obst. Zatr. przyciskiem ENTER.	Kiedy sterownik maszyny jest włączany, jej części mogą poruszać się w nieoczekiwany sposób. Dopiero po usunięciu wszystkich możliwych zagrożeń należy postępować zgodnie z poleceniami na ekranie.
36	Ważenie ilości niemożliwe, maszyna musi być unieruchomiona.	Komunikat alarmowy podczas ważenia Funkcja ważenia ilości może być wykonana tylko wtedy, gdy maszyna znajduje się w stanie spoczynku i stoi poziomo
45	Błąd czujników M-EMC. Regulacja EMC wyłączona!	Czujnik przestał wysyłać sygnał. - Przerwanie kabla - Czujnik uszkodzony
46	Błąd prędkości obrotowej wysiewu. Zachować prędkość obrotową wysiewu 450 - 650 obr./min!	Prędkość obrotowa wału odbioru mocy znajduje się poza zakresem właściwym dla funkcji M EMC.
47	Błąd dozowania z lewej, zbiornik pusty, wylot zablokowany!	- Zbiornik pusty - Wylot zablokowany
48	Błąd dozowania z prawej, zbiornik pusty, wylot zablokowany!	- Zbiornik pusty - Wylot zablokowany

Nr	Komunikat na wyświetlaczu	Znaczenie i możliwa przyczyna
49	Nieprawidłowy pomiar biegu jałowego. Regulacja EMC wyłączona!	• Czujnik uszkodzony • Przekładnia uszkodzona
50	Pomiar biegu jałowego jest niemożliwy. Regulacja EMC wyłączona!	Prędkość obrotowa wału odbioru mocy trwale niestabilna
51	Pusty zbiornik!	Czujnik sygnalizacji opróżnienia kg zgłasza komunikat „Pusty”.
52	Błąd na plandece	Nie udało się osiągnąć pozycji plandeki • Blokada • Siłownik uszkodzony
53	Uszkodzenie plandeki	Siłownik plandeki nie może osiągnąć zadanej wartości. • Blokada • Siłownik uszkodzony
54	Zmienić pozycję TELIMAT!	Pozycja TELIMAT nie odpowiada stanowi zgłaszanemu przez GPS Control.
72	Błąd w SpreadLight	Natężenie prądu jest za wysokie; reflektory robocze zostaną wyłączone.
73	Błąd w SpreadLight	Przeciążenie
74	Uszkodzenie SpreadLight	Błąd podłączenia • Kabel uszkodzony • Poluzowane złącze wtykowe
93	Ten typ tarczy rozrzucającej wymaga obudowy na urządzeniu TELIMAT. Przestrzegać instrukcji montażu!	Tarcza rozrzucająca S1 jest zamontowana, a maszyna jest wyposażona w TELIMAT. Błąd wysiewu możliwy podczas wysiewu granicznego • Ten typ tarczy rozrzucającej wymaga przebudowy urządzenia TELIMAT.
94	Błąd w urządzeniu GSE	Alarm dla czujnika GSE. Ten komunikat o błędzie wyświetla się, kiedy stan urządzenia GSE nie jest rozpoznawany dłużej niż przez 5 sekund.

6.2 Usterka/alarm

Komunikat alarmowy jest wyróżniony na wyświetlaczu i oznaczony symbolem ostrzegawczym.



Rys. 59: Przykłady komunikatów alarmowych

Potwierdzanie komunikatu alarmowego:

- Usunąć przyczynę komunikatu alarmowego.

Należy przestrzegać przy tym instrukcji obsługi maszyny i zaleceń zawartych w rozdziale 6.1 *Znaczenie komunikatów alarmowych*.

- Nacisnąć przycisk **C/100%**.



7 Wyposażenie specjalne

Prezentacja	Nazwa
	Czujnik sygnalizatora opróżnienia
	Czujnik prędkości jazdy
	Kabel Y RS232 do wymiany danych (np. GPS, czujnik N itd.)
	Zestaw kabli do ciągnika systemowego, 12 m

Prezentacja	Nazwa
	Kabel i odbiornik GSP
	Czujnik TELIMAT
	Uchwyt uniwersalny
	Moduł WLAN

8 Gwarancja i rękojmia

Produkcja urządzeń RAUCH odbywa się zgodnie z najnowszymi metodami technologicznymi i z zachowaniem maksymalnej staranności. Urządzenia te poddawane są licznym kontrolom.

Dlatego też firma RAUCH udziela 12-miesięcznej gwarancji, jeśli spełnione są poniższe warunki:

- Gwarancja rozpoczyna się z dniem zakupu.
- Gwarancja obejmuje wady materiałowe i fabryczne. Za wyroby pochodzące od innych producentów (instalacja hydrauliczna i elektryczna) odpowiadamy tylko w zakresie gwarancji udzielonych przez tych producentów. W okresie gwarancyjnym wady materiałowe i fabryczne usuwane są nieodpłatnie na drodze wymiany lub naprawy wadliwych części. Inne, także dalej idące prawa, jak żądania unieważnienia umowy, zmniejszenia lub pokrycia szkód, które nie są związane z przedmiotem dostawy, są całkowicie wykluczone. Świadczenia gwarancyjne są realizowane przez autoryzowane warsztaty, przez przedstawicieli firmy RAUCH lub zakład.
- Gwarancja nie obejmuje skutków normalnego zużycia, zabrudzeń, korozji ani nieprawidłowości powstałych wskutek nieumiejętnego obchodzenia się z produktem lub działania czynników zewnętrznych. Gwarancja wygasa w przypadku podejmowania prób samodzielnej naprawy lub zmiany pierwotnego stanu produktu. Prawo do otrzymania części zamiennych wygasa, jeśli nie były używane oryginalne części zamienne RAUCH. Dlatego też należy przestrzegać instrukcji obsługi. W razie wątpliwości zwracać się do przedstawicieli lub bezpośrednio do firmy. Roszczenia gwarancyjne należy zgłaszać w zakładzie produkcyjnym najpóźniej w ciągu 30 dni od wystąpienia szkody. Podać datę zakupu i numer maszyny. Naprawy świadczone w ramach gwarancji powinny być przeprowadzane przez autoryzowany warsztat dopiero po porozumieniu się z firmą RAUCH lub jej oficjalnym przedstawicielstwem. Naprawa gwarancyjna nie przedłuża okresu gwarancji. Uszkodzenia transportowe nie są wadami fabrycznymi, dlatego też producent nie ma obowiązku objęcia ich zakresem gwarancji.
- Roszczenia rekompensaty za szkody, które nie powstały w samych urządzeniach firmy RAUCH, są wykluczone. W szczególności wykluczona jest także odpowiedzialność za szkody pośrednie powstałe wskutek błędów rozsiewania. Samowolne zmiany w urządzeniach RAUCH mogą być przyczyną szkód następnych i wykluczają odpowiedzialność dostawcy z ich skutki. W przypadku zamiaru albo znacznego zaniedbania właściciela lub pracownika zarządzającego oraz w przypadkach, w których zgodnie z prawem odpowiedzialności za produkt przy wadach przedmiotu dostawy istnieje odpowiedzialność za szkody osobowe lub szkody rzeczowe przedmiotów używanych prywatnie, nie obowiązuje wykluczenie odpowiedzialności dostawcy. Nie obowiązuje ono również w przypadku niezapewnienia właściwości produktu, które zostały wyraźnie zadeklarowane, jeśli deklaracja taka miała na celu zabezpieczenie zamawiającego przed szkodami, które powstały nie w samym przedmiocie dostawy.

RAUCH Streutabellen
RAUCH Fertilizer Chart
Tableaux d'épandage RAUCH
Tabele wysiewu RAUCH
RAUCH Strooitabellen
RAUCH Tabella di spargimento
RAUCH Spredetabellen
RAUCH Levitystaulukot
RAUCH Spridningstabellen
RAUCH Tablas de abonado



<https://streutabellen.rauch.de/>



RAUCH Landmaschinenfabrik GmbH

Victoria Boulevard E 200
77836 Rheinmünster · Germany



info@rauch.de · www.rauch.de

Phone +49 (0) 7229/8580-0