



Naudojimo instrukcija

TRACK-Leader

Būseną: V1.20111214



30302432-02-LT

Perskaitykite šias instrukcijas ir jas vykdykite.

Pasilikite šias instrukcijas, kad galėtumėte naudotis ateityje.

Išleidimo duomenys

Dokumentas

Naudojimo instrukcija
Produktas: TRACK-Leader
Dokumento numeris: 30302432-02-LT
Programinės įrangos versija nuo: 2.7.17
Originalo kalba: vokiečių

Autoriaus teisė ©

Müller-Elektronik GmbH & Co.KG
Franz-Kleine-Straße 18
33154 Salzkotten
Vokietija
Tel. ++49 (0) 5258 / 9834 - 0
Faks. ++49 (0) 5258 / 9834 - 90
El. p. info@mueller-elektronik.de
Interneto svetainė <http://www.mueller-elektronik.de>

Turinys

1	Jūsų saugumui	6
1.1	Pagrindiniai saugumo nurodymai	6
1.2	Naudojimo paskirtis	6
1.3	Įspėjimai ir jų reikšmės	6
1.4	Reikalavimai naudotojui	6
2	Apie šią naudojimo instrukciją	7
2.1	Galiojimo sritis	7
2.2	Šios naudojimo instrukcijos paskirtis	7
2.3	Veiksmų instrukcijos	7
2.4	Nuorodos	7
3	Produkto aprašymas	8
3.1	Rezultatų aprašymas	8
3.1.1	TRACK-Leader II	8
3.1.2	SECTION-Control	8
3.1.3	TRACK-Leader TOP	9
3.1.4	HEADLAND-Control	9
3.1.5	VARIABLE RATE-Control	9
3.2	Ekranas	10
3.2.1	Pradžios ekranas	10
3.2.2	Darbo ekranas	11
3.3	Bandomųjų licencijų naudojimas	13
4	Valdymo pagrindai	14
4.1	Pirmas paleidimas	14
4.2	Valdymo elementai	14
4.3	Duomenų įvedimas	18
4.4	Ekrano šviesinės juostos naudojimas	19
4.4.1	Ekrano šviesinė juosta grafiniu režimu	19
4.4.2	Ekrano šviesinė juosta teksto režimu	19
5	Konfigūracija	21
5.1	Bendrujų nustatymų konfigūravimas	21
5.2	„TRACK-Leader II“ konfigūravimas	23
5.3	„SECTION-Control“ konfigūravimas	24
5.3.1	Parametru „Inertiškumas įjungiant“ ir „Inertiškumas išjungiant“ kalibravimas	28
	Kalibravimo fazė	28
	Paruošimas kalibruoti	28
	Pirmas pervažiavimas	28
	Antras pervažiavimas	29
	Purškimo ribų žymėjimas pasirinkus parametru „Inertiškumas išjungiant“	30
	Purškimo ribų žymėjimas pasirinkus parametru „Inertiškumas įjungiant“	31

	Korekcijos vertės skaičiavimas	32
	Inertiškumo parametro keitimas	32
5.4	„TRACK-Leader TOP“ konfigūravimas	34
5.5	Mašinų profiliai	35
5.5.1	Naujo mašinos profilio kūrimas	35
5.5.2	Esamo mašinos profilio pasirinkimas	36
5.5.3	Mašinų parametrai	36
6	Valdymo procesai	40
6.1	Kai naudojate tik „TRACK-Leader II“	40
6.2	Kai naudojate „SECTION-Control“	40
6.3	Kai naudojate taikomąją programą „TaskManager“	41
7	Navigacijos paruošimas	42
7.1	Valdymo režimo parinkimas	42
7.1.1	Valdymo režimas „Lygiagretus“	42
7.1.2	Valdymo režimas „Išlygintas kontūras“	42
7.1.3	Valdymo režimas „Identiškas kontūras“	42
7.1.4	Valdymo režimas „A Plus“	43
7.2	Vėžių nustatymas	43
7.2.1	Nustatykite vėžių pločius	43
7.2.2	Vėžių intervalo nustatymas	44
7.3	Apsisukimo zonos pločio nustatymas	44
8	Navigacijos paleidimas	45
8.1	Naujos navigacijos paleidimas	45
8.2	Paleistos navigacijos tęsimas	45
8.3	Pervažiavimo takų įrašymo įjungimas	45
8.4	DGPS kalibravimas	46
8.4.1	GPS be korekcijos signalo	46
	Kam reikalingas atskaitos taškas?	46
	1 atskaitos taško nurodymas	47
	GPS signalo kalibravimas	48
8.4.2	DGPS su korekcijos signalu	50
8.4.3	DGPS signalo kokybės patikrinimas	50
8.5	Lauko riba	51
8.5.1	Lauko ribos nustatymas	51
8.5.2	Lauko ribos ištrynimasis	52
8.6	A-B vėžių formavimas	52
8.6.1	A-B vėžių formavimas lygiagrečiu ir kontūro režimu	53
8.6.2	A-B vėžių formavimas valdymo režimu „A +“	53
8.7	Kliūčių nustatymas	53
8.8	Valdymas dirbant	54
8.8.1	„SECTION-Control“ darbo režimo pakeitimas	54
8.8.2	Darbo ekrano vaizdavimo keitimas	55
8.8.3	Vėžių paslinkimas	55

8.8.4	Vėžių ištrynimasis	55
8.9	Apsisukimo zonos apdorojimas naudojant „HEADLAND-Control“	56
9	USB atmintuke esančių duomenų naudojimas	59
9.1	Lauko duomenų išsaugojimas ir įkėlimas	59
9.1.1	Lauko duomenų išsaugojimas	59
9.1.2	Lauko duomenų įkėlimas	59
9.1.3	Lauko duomenų atmetimas	60
9.2	Lauko duomenų eksportas ir importas GIS	60
9.2.1	Lauko duomenų eksportas GIS	60
9.2.2	Lauko duomenų importas iš GIS	60
9.3	Duomenų pertvarkymas	61
9.4	Dokumentuotų pervažiavimo takų peržiūrėjimas	62
9.5	Laukų ištrynimasis iš USB atmintuko	62
9.6	Įrašytų takų ištrynimasis	63
10	Taikomųjų žemėlapių apdorojimas naudojant „VARIABLE-RATE Control“	64
10.1	Pagrindinė seka	64
10.2	Taikomojo žemėlapio kūrimas	64
10.3	Taikomojo žemėlapio kopijavimas į USB atmintuką	64
10.4	Taikomojo žemėlapio importavimas	64
10.5	Taikomojo žemėlapio formatas	65
10.5.1	Naujo taikomojo žemėlapio formato kūrimas	65
10.5.2	Taikomojo žemėlapio formato pasirinkimas	66
10.5.3	Taikomųjų žemėlapių formatų trynimasis	67
10.6	Taikomojo žemėlapio pritaikymas prie esamų sąlygų	67
11	Automatinė „TRACK-Leader TOP“ kryptis	69
11.1	Vairuotojo užduotys	69
11.2	Automatinės krypties aktyvinimas ir deaktyvinimas	70
11.3	Važiavimas lygiagrečiai su vėže	70
11.4	Sukimas	71
12	Darbas su kitomis taikomosiomis programomis	72
12.1	Darbas kartu su taikomąja programa „TaskManager“	72
12.2	Darbas kartu su darbo kompiuteriu	72
12.3	Darbas su „TRACK-Guide Desktop“	72
13	Veiksmai, atsiradus klaidų pranešimams	74

1 Jūsų saugumui

1.1 Pagrindiniai saugumo nurodymai



Prieš pirmą kartą pradėdami naudoti prietaisą, atidžiai perskaitykite šiuos saugumo nurodymus.



- Perskaitykite žemės ūkio padargą, kurį valdysite naudodamiesi prietaisu, naudojimo instrukciją.



1.2 Naudojimo paskirtis

Programinę įrangą galima naudoti tik kartu su žemės ūkio padargais ir mašinomis. Programinę įrangą galima naudoti tik atliekant lauko darbus; jos negalima naudoti važiuojant visuomeniniais keliais.

1.3 Įspėjimai ir jų reikšmės

Visi šioje naudojimo instrukcijoje esantys saugumo nurodymai yra sudaryti taip:

	 ĮSPĖJIMAS
	<p>Šis įspėjamasis žodis žymi pavojus su vidutine rizika, dėl kurių (jei jų nebus išvengta) galimi mirties atvejai arba sunkūs sužalojimai.</p>

	 ATSARGIAI
	<p>Šis įspėjamasis žodis žymi pavojus su nedidele rizika, dėl kurių (jei jų nebus išvengta) galimi lengvi arba vidutiniai kūno sužalojimai arba materialiniai nuostoliai.</p>

PASTABA

Šis įspėjamasis žodis žymi veiksmus, kuriuos netinkamai atlikus galimos eksploataavimo triktys. Siekdami optimalaus rezultato, turite preciziškai ir atsargiai atlikti šiuos veiksmus.

Yra veiksmų, kuriuos reikia atlikti keliais žingsniais. Jei atliekant vieną iš šių žingsnių atsiranda rizika, veiksmų instrukcijoje pasirodo saugumo nurodymas.

Saugumo nurodymai visada būna prieš pat rizikingą veiksmo žingsnį ir išsiskiria paryškintu šriftu ir įspėjamuoju žodžiu.

Pavyzdys

- PASTABA! Tai yra nurodymas. Jis įspėja apie riziką, atsirandantią atliekant kitą veiksmo žingsnį.**
- Rizikingas veiksmo žingsnis.

1.4 Reikalavimai naudotojui

- Išmokite valdyti terminalą pagal instrukcijas. Valdyti terminalą galima tik perskaičius šią naudojimo instrukciją.
- Perskaitykite ir kruopščiai vykdykite visus saugumo nurodymus bei įspėjimus, kurie yra pateikti šioje naudojimo instrukcijoje ir prijungtų mašinų bei padargų instrukcijose.

2 Apie šią naudojimo instrukciją

2.1 Galiojimo sritis

Ši naudojimo instrukcija galioja visiems „Müller-Elektronik“ gaminamiems „TRACK-Leader“ moduliams.

Programinės įrangos versija, kuriai galioja ši naudojimo instrukcija, rasite skyriuje „Leidimo duomenys“.

2.2 Šios naudojimo instrukcijos paskirtis

Ši naudojimo instrukcija skirta „TRACK-Leader“ programinės įrangos ir jai priklausančių papildomų modulių naudotojams.

2.3 Veiksmų instrukcijos

Veiksmų instrukcijos tiksliai nurodo, kaip mūsų gaminiu atlikti atitinkamus darbus.

Šioje naudojimo instrukcijoje naudojome toliau išvardytus simbolius, žyminčius veiksmų seką:

Vaizdavimo rūšis	Reikšmė
1. 2.	Veiksmai, kuriuos turite atlikti vieną po kito.
⇒	Veiksmo rezultatas. Taip atsitinka, kai atliekate tam tikrą veiksmą.
⇒	Veiksmų sekos rezultatas. Taip atsitinka, kai atliekate visus veiksmus.
☑	Reikalavimai. Jei yra išvardyti reikalavimai, privalote juos įvykdyti prieš atlikdami tam tikrą veiksmą.

2.4 Nuorodos

Jei šioje naudojimo instrukcijoje randate nuorodų, jos atrodo taip:

nuorodos pavyzdys: [→ 7]

Nuorodos pateiktos laužtiniuose skliaustuose, kuriuose prieš nuorodą – rodyklės simbolis. Po rodykle pateiktas numeris nurodo, kuriame puslapyje yra skyrius su atitinkama informacija.

3 Produkto aprašymas

„TRACK-Leader“ yra moderni sistema, padedanti žemės ūkio transporto priemonės vairuotojui važiuoti lauku tiksliais lygiagrečiomis vėžiomis.

Sistema yra modulinė ir naudotojas gali įdiegti naujų funkcijų.

3.1 Rezultatų aprašymas

Ar programinės įrangos funkcijos veikia, priklauso nuo to, kokios rūšies modulių licenciją aktyvinsite.

Yra dvi modulių rūšys:

- pagrindinis modulis: Reikalavimai norint paleisti papildomus modulius.
 - TRACK-Leader II
- Papildomi moduliai: gali būti montuojami įvairiai.
 - SECTION-Control
 - TRACK-Leader TOP
 - HEADLAND-Control
 - VARIABLE RATE-Control

3.1.1 TRACK-Leader II

Modulio rūšis: pagrindinis modulis: jis yra būtinas, kad veiktų kiti moduliai.

Reikalavimai

Kad galėtumėte naudoti šį modulį, būtina įvykdyti šiuos reikalavimus:

- Turi būti aktyvintas papildinys „TRACK-Leader“.
- Turi būti aktyvinta „TRACK-Leader II“ licencija.

Kaip aktyvinti papildinius ir licencijas, sužinosite perskaitę terminalo montavimo ir naudojimo instrukciją.

Funkcijos

Toliau išvardytas funkcijas gausite aktyvinę:

- Lygiagrečių vėžių indikatorius kaip pagalba vairuotojui važiuojant lygiagrečiai.
- Lauke esančių kliūčių nustatymas.
- Įspėjimas apie nustatytas kliūtis.
- Įspėjimas prieš pasiekiant lauko ribą.
- Lauko duomenų išsaugojimas dviem formatais.
- „Secion-View“ indikatorius parodo, kurias sekcijas vairuotojas privalo įjungti ir išjungti rankiniu būdu, kad galėtų dirbti be persidengimų.

3.1.2 SECTION-Control

Modulio rūšis: papildomas modulis.

Naudojant „SECTION-Control“ prijungtame darbo kompiuteryje galima nustatyti, kurias žemės ūkio padargo dalis vairuotojas turi išjungti, kad galėtų dirbti be persidengimų.

Pavyzdžiui, tai gali būti lauko purkštovo sekcijos. Šioje instrukcijoje visada turimos omenyje lauko purkštovo sekcijos.

Reikalavimai

Kad galėtumėte naudoti šį modulį, būtina įvykdyti šiuos reikalavimus:

- Turi būti aktyvintas papildinys „TRACK-Leader“.

- Turi būti aktyvinta „TRACK-Leader II“ licencija.
- Turi būti aktyvinta „SECTION-Control“ licencija.
- Terminalas turi būti prijungtas prie ISOBUS darbo kompiuterio, palaikomo funkcijos „SECTION-Control“, arba „Müller Elektronik“ gaminio „Screencopy-Box“.
- Darbo kompiuteris turi būti sukonfigūruotas.

Funkcijos

Toliau išvardytas funkcijas gausite aktyvinę:

- Visos funkcijos, kurias galėsite naudoti turėdami „TRACK-Leader II“ licenciją.
- Prijungto žemės ūkio padargo sekcijų valdymas.
- Išmetamų kiekių valdymas naudojant prijungtą darbo kompiuterį.

3.1.3 TRACK-Leader TOP

Modulio rūšis: papildomas modulis.

Naudodami „TRACK-Leader TOP“ įmonės „Reichhardt“ vairavimo darbo kompiuteryje galite nustatyti, kaip reikia pasukti transporto priemonę, kad ji važiuotų „TRACK-Leader II“ suformuotomis vėžiomis.

Reikalavimai

Kad galėtumėte naudoti šį modulį, būtina įvykdyti šiuos reikalavimus:

- Turi būti aktyvintas papildinys „TRACK-Leader“.
- Turi būti aktyvinta „TRACK-Leader II“ licencija.
- Turi būti aktyvinta „TRACK-Leader TOP“ licencija.
- Traktoriuje turi būti sumontuotas, įdiegtas ir sukonfigūruotas vairavimo darbo kompiuteris.
 - „TRACK-Leader TOP“ veikia tik naudojant įmonės „Reichhardt“ vairavimo darbo kompiuterius: „Steering ECU PSR“, veikiančios programinės įrangos versijos nuo 02-112.

Funkcijos

Toliau išvardytas funkcijas gausite aktyvinę:

- Automatinė transporto priemonės kryptis išilgai suformuotų vėžių.

3.1.4 HEADLAND-Control

Modulio rūšis: papildomas modulis.

Su moduliu „HEADLAND-Control“ (ir: apsisukimo zonos valdymo modulis) galima atskirai apdoroti apsisukimo zoną nuo likusio lauko.

Reikalavimai

Kad galėtumėte naudoti šį modulį, būtina įvykdyti šiuos reikalavimus:

- Turi būti aktyvintas papildinys „TRACK-Leader“.
- Turi būti aktyvinta „TRACK-Leader II“ licencija.
- Turi būti aktyvinta „HEADLAND-Control“ licencija.

Funkcijos

Toliau išvardytas funkcijas gausite aktyvinę:

- Lygiagrečių vėžių rodymas apsisukimo zonoje.
- Kai naudojate ir „SECTION-Control“, programinė įranga gali atskirai apdoroti apsisukimo zoną ir vidinę lauko zoną.

3.1.5 VARIABLE RATE-Control

Modulio rūšis: papildomas modulis.

Reikalavimai

Kad galėtumėte naudoti šį modulį, būtina įvykdyti šiuos reikalavimus:

- Turi būti aktyvintas papildinys „TRACK-Leader“.
- Turi būti aktyvinta „VARIABLE RATE-Cont“ licencija.

Funkcijos

Naudodami „VARIABLE RATE-Control“ galite:

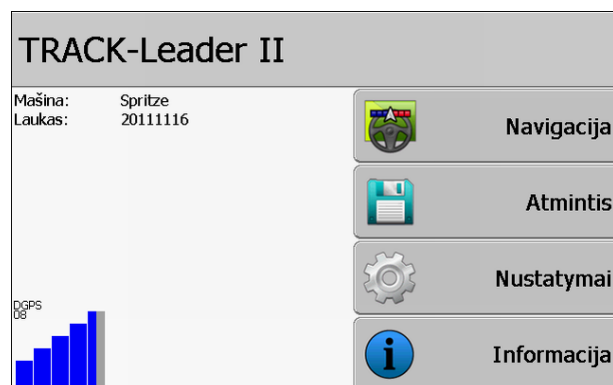
- importuoti taikomočius žemėlapius shp formatu.
- Perkelti nustatytąsias vertes iš taikomųjų žemėlapių į darbo kompiuterį.

3.2 Ekranas

Ekrano vaizdas gali šiek tiek skirtis, atsižvelgiant į tai, kokius modulius aktyvinote.

3.2.1 Pradžios ekranas

Pradžios ekranas atsiranda, kai paleisite taikomąją programą.



„TRACK-Leader II“ pradžios ekranas

Pradžios ekrane galite:

- perjungti kitus ekranus;
- pažiūrėti GPS signalo būseną.

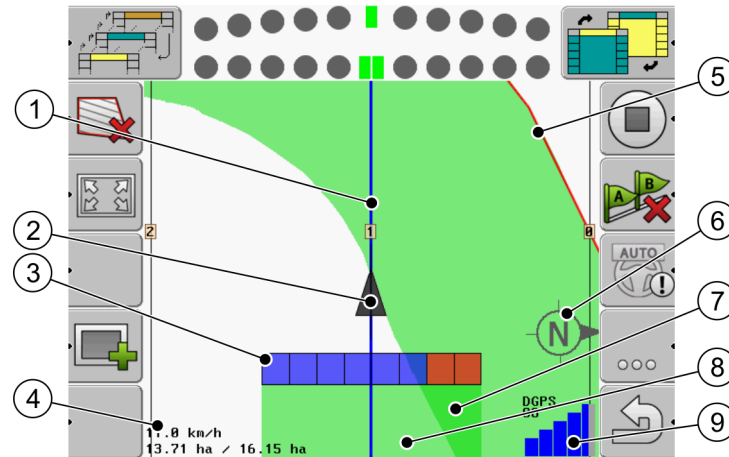
Valdymo elementai

Funkcijos simbolis	Funkcija
Navigacija	Ijungti parengties ekraną.
Nėra padargo	<p>Navigacija naudojantis „SECTION-Control“ neįmanoma.</p> <p>Programinėje įrangoje trūksta informacijos apie prijungtą žemės ūkio padargą.</p> <p>Daugiau skaitykite skyriuje: Darbas kartu su taikomąja programa „TaskManager“ [→ 72]</p>
Atmintis	Ijungti ekraną „Atmintis“.
Nustatymai	Ijungti ekraną „Nustatymai“.
Informacija	Ijungti ekraną „Informacija“.

3.2.2 Darbo ekranas

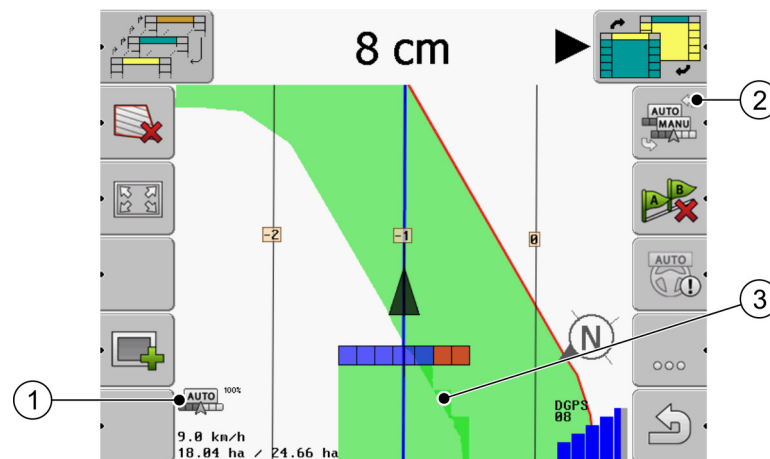
Darbo ekranas atsiranda, kai paleidžiama navigacija.

Darbo kompiuteryje matoma informacija priklauso nuo to, ar aktyvinta tik „TRACK-Leader II“, ar ir „SECTION-Control“.



Darbo ekranas, kai „SECTION-Control“ deaktyvinta

①	Vėžios	⑤	Lauko riba
②	GPS imtuvo padėtis	⑥	Kompasas
③	Darbo sija	⑦	Dvigubai pervažiuoti ir apdoroti plotai
④	Skaitikliai ir informacija apie būseną	⑧	Pervažiuoti ir apdoroti plotai
		⑨	GPS jungties būseną



Pasikeitimai darbo ekrane aktyvinus „SECTION-Control“

①	„SECTION-Control“ darbo režimas	③	Tamsi spalva žymi tik dvigubai apdorotus plotus.
②	Funkcijos simbolis darbo režimui pakeisti		

Vėžios

Vėžios – pagalbinės linijos, padedančios važiuoti lygiagrečiai.

Yra trys vėžių rūšys:

- Vėžė A-B suformuojama pirmiausia.
- Aktyvinta vėžė – ta, kuria seka transporto priemonė. Ji pažymėta mėlynai.
- Neaktyvintos vėžios – kurios nebuvo aktyvintos.

GPS imtuvo padėtis

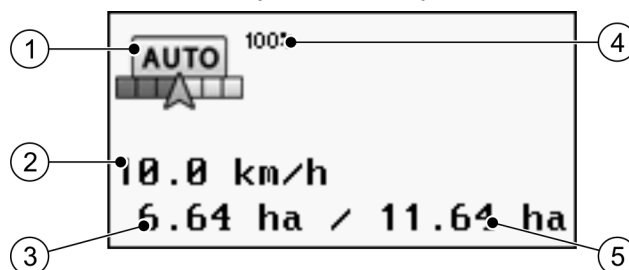
GPS imtuvo padėtis ekrane žymima juoda rodykle.

Darbo sija

Darbo sija sudaryta iš daug keturkampių. Kiekvienas keturkampis nurodo vieną žemės ūkio padargą sekcią.

Taip pat žr.: „SECTION-View“ naudojimas

Skaitikliai ir informacija apie būseną



Informacija apie skaitiklius

①	„SECTION-Control“ darbo režimas	④	Nustatytas persidengimo laipsnis
②	Dabartinis greitis Greitis matuojamas remiantis GPS padėtimi ir gali būti kitoks nei darbo kompiuteryje rodomas greitis.	⑤	Bendras lauko plotas už lauko ribų zonos. Tik nustačius lauko ribas.
③	Ploto skaitiklis – Apdirbimo plotas nustačius lauko ribas. – Jau apdirbtas plotas nenustačius lauko ribų.		

Lauko riba

Lauko riba programinėje įrangoje nurodo tikslią lauko padėtį ir yra skirta bendram lauko plotui apskaičiuoti.

Kompasas

Rodo, kur yra šiaurė.

Pervažiuoti arba apdoroti plotai

Plotai už mašinos simbolio pažymimi žalia spalva. Žalios spalvos reikšmės, atsižvelgiant į konfigūraciją, gali būti tokios:

- Pervažiuoti plotai
Jei naudojate tik „TRACK-Leader II“, pažymimas pervažiuotas plotas. Jis pažymimas neatsižvelgiant į tai, ar pervažiuojant plotą mašina dirbo, ar ne.

- Apdoroti plotai
Jei naudojate „SECTION-Control“, pažymimi apdoroti plotai. Su mašina pervažiuoti, tačiau neapdoroti plotai nepažymimi.

Jei norite, kad programinė įranga žaliai pažymėtų tik apdorotus plotus, turite atlikti tokius veiksmus:

- aktyvinti „SECTION-Control“

arba

- sumontuoti ir aktyvinti darbinės padėties daviklį.
Darbinės padėties daviklis atpažįsta, kad yra įjungtas žemės ūkio padargas, ir perduoda šią informaciją į terminalą.

GPS jungties būseną

Rodo DGPS jungties būseną.

Taip pat žr.: DGPS signalo kokybės patikrinimas [→ 50]

3.3 Bandomųjų licencijų naudojimas

Pristatant papildomuose moduluose yra aktyvinta 50-ies valandų bandomoji licencija.

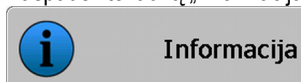
Kiekvieną modulį galite bandyti 50 valandų. Laikas pradedamas skaičiuoti suaktyvinus modulį.

Po 50-ies valandų deaktyvinamos visos funkcijos, kurių bandymo licencija pasibaigusi.

Veiksmai

Taip patikrinsite, kiek laiko galite naudotis bandomąja licencija:

1. iškvieskite „TRACK-Leader“ pradžios ekraną.
2. Paspauskite lauką „Informacija“:



⇒ Ekrane atsiras užrašas „Informacija“.

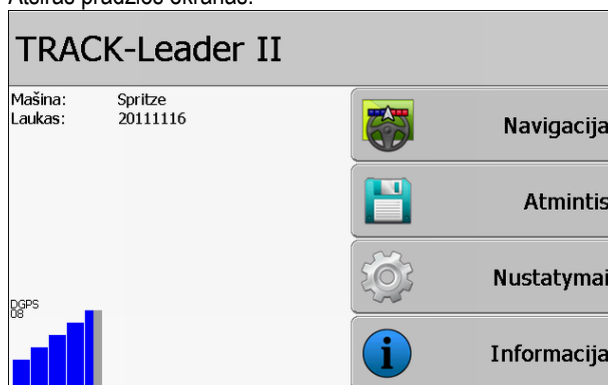
3. Lentelėje matysite, kiek valandų dar galite naudoti bandomąją licenciją.

4 Valdymo pagrindai

4.1 Pirmas paleidimas

Veiksmai

1. – įjunkite terminalą.
2. Palaukite, kol bus įkeltos visos taikomosios programos ir pasileis darbo kompiuteris.
3. – iškvieskite „Parinkimo meniu“.
4. Pasirinkite „TRACK-Leader“.
⇒ Atsiras pradžios ekranas:



⇒ įjungėte „TRACK-Leader II“.

5. Paskaitykite, kaip konfigūruoti „TRACK-Leader“. [→ 21]

4.2 Valdymo elementai

Šiame skyriuje rasite visų funkcijų simbolių apžvalgą.

Ant kiekvieno simbolio aiškiai nurodyta, kas vyksta jį paspaudus.

Lentelę sudaro du stulpeliai, kuriuose pateikti funkcijų simboliai:

- Funkcijos simbolis: žymi dabartinės programinės įrangos funkcijos simbolį, pateikiamą naujuose terminaluose.
- Galimas funkcijos simbolis: žymi ankstesnių programinės įrangos versijų funkcijos simbolį, pateikiamą senesniuose terminaluose.

Abiejų funkcijų simbolių atliekamos funkcijos vienodos.

„TRACK-Leader II“ ir „SECTION-Control“ funkcijų simboliai

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Skyriai, kuriuose pateikiama išsamesnė informacija	Rezultatai
		Nustatyti lauko ribą [→ 51]	Navigacijos ekrane aplink lauką nubrėžiama raudona linija. Tai yra lauko riba.
		Ištrinti lauko ribą [→ 52]	Lauko riba ištrinama.

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Skyriai, kuriuose pateikiama išsamesnė informacija	Rezultatai
		Pervažiavimo takų įrašymo įjungimas [→ 45]	Funkcijų simboliai atsiranda tik tada, kai „SECTION-Control“ yra neaktyvi ir nėra darbinės padėties daviklio.
		Pakeisti darbo ekrano vaizdavimą [→ 55]	Rodomas visas laukas.
			Rodoma visa transporto priemonės aplinka.
		Pakeisti „SECTION-Control“ darbo režimą [→ 54]	„SECTION-Control“ pasikeičia darbo režimas.
		Formuoti A-B vėžę [→ 52]	Nurodomas A-B vėžės taškas A.
		Vėžių ištrynimasis [→ 55]	Vėžios ištrinamos.
		Nurodyti atskaitos tašką [→ 47]	Yra du galimi rezultatai: - Iškviečiamas ekranas „GPS kalibravimas“. – Nurodomas atskaitos taškas.
		GPS signalo kalibravimas [→ 48]	Yra du galimi rezultatai: – Iškviečiamas ekranas „GPS kalibravimas“. – Sukalibruojamas GPS signalas.
		Vėžių paslinkimas [→ 55]	Vėžios perkliamos į einamąją transporto priemonės padėtį.
		Darbo ekrano vaizdavimo keitimas [→ 55]	Aktyvinamas 3D vaizdas
		Darbo ekrano vaizdavimo keitimas [→ 55]	Aktyvinamas 2D vaizdas

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Skyriai, kuriuose pateikiama išsamesnė informacija	Rezultatai
		Rodyti kitus funkcijų simbolius	
		Lauko duomenų įkėlimas [→ 59]	
		Lauko duomenų išsaugojimas [→ 59]	
		Dokumentuotų pervažiavimo takų peržiūrėjimas [→ 62]	
		Lauko duomenų importas iš GIS [→ 60]	
		Lauko duomenų eksportas GIS [→ 60]	

TRACK-Leader TOP

Darbo ekrane šie funkcijų simboliai atsiranda tik tada, kai deaktyvinama automatinė kryptis „TRACK-Leader TOP“. Kokia informacija atsiranda suaktyvinus „TRACK-Leader TOP“, skaitykite skyriuje:

Automatinė „TRACK-Leader TOP“ kryptis [→ 69].

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Funkcija
		Automatinė „TRACK-Leader TOP“ kryptis yra deaktyvinta arba jos visai nėra.
		Transporto priemonę sukti į kairę. Funkcijų mygtukas neveikia, kai yra deaktyvinta „TRACK-Leader TOP“.
		Transporto priemonę sukti į dešinę. Funkcijų mygtukas neveikia, kai yra deaktyvinta „TRACK-Leader TOP“.

Kliūtys

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Skyriai, kuriuose pateikiama išsamesnė informacija	Rezultatai
		Kliūčių nustatymas [→ 53]	Atsiranda ekranas, kuriame vaizduojamos nustatytos kliūtys.
			Kliūtis paslenkama.
			Kliūtis nustatoma į pasirinktą padėtį.

HEADLAND-Control

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Kai atsiranda šis simbolis, programinės įrangos padėtis yra tokia	Tai atsitiks, jei paspausite šalia simbolio esantį funkcijos mygtuką
		„HEADLAND-Control“ deaktyvinta ir šiame lauke dar niekada nebuvo aktyvinta. Lauko riba dar nebuvo nenustatyta.	Negalima paspausti.
		„HEADLAND-Control“ neaktyvinta. Atsiranda tik tada, kai nustatoma lauko riba.	Rodoma apsisukimo zona.
		Dabar galite apdirbti vidinę lauko zoną. „SECTION-Control“ apdoroja tik vidinę lauko zoną. Pereinant į apsisukimo zoną, sekcijos išjungiamos. Yra aktyvintas lygiagretus valdymas vidinėje lauko zonoje.	Aktyvinamas lygiagretus valdymas apsisukimo zonoje.

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Kai atsiranda šis simbolis, programinės įrangos padėtis yra tokia	Tai atsitiks, jei paspausite šalia simbolio esantį funkcijos mygtuką
		Dabar galite apdirbti apsisukimo zoną.	Aktyvinamas lygiagretus valdymas vidinėje lauko zonoje.

4.3 Duomenų įvedimas

Įvedant lauko pavadinimą arba registracijos informaciją, reikia įvesti skaičius ir raides.

Tam skirtas duomenų įvedimo ekranas.

Duomenų įvedimo ekranas išsaugant

Valdymo elementai

Funkcijos simbolis	Funkcija
	Ištrinti ženklą.
	Perjungti didžiųjų ir mažųjų raidžių rašymą.
	Nutraukti įvestį.
	Patvirtinti įvestį.

Veiksmai

- pasirinkite norimą ženklą.
- patvirtinkite norimą ženklą.
⇒ Ženklas patvirtintas. Žymeklis peršoka per vieną padėtį toliau.
- Įveskite kitus ženklus.
- įvedę visus ženklus patvirtinkite įvestį.

4.4 Ekranų šviesinės juostos naudojimas

Ekranų šviesinės juostos užduotis yra padėti vairuotojui važiuoti vėžiomis. Vairuotojui ji parodo, kad jis nukrypo nuo vėžių ir kaip gali grįžti atgal į vėžias.

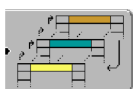
Yra tokių tipų ekranų šviesinės juostos:

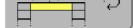
- Ekranų šviesinė juosta grafiniu režimu
- Ekranų šviesinė juosta teksto režimu
- „SECTION-View“

Papildomai prie ekranų šviesinės juostos ekrane atsiranda krypties rodyklė, rodanti tinkamą vairavimo kryptį.

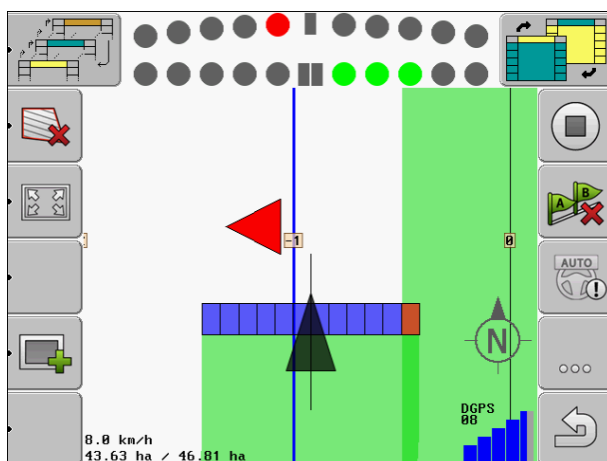
Veiksmai

Ekranų šviesinę juostą aktyvinkite taip:



1.  – spauskite tiek kartų, kol ekrano viršutinėje eilutėje atsiranda ekranų šviesinė juosta.

4.4.1 Ekranų šviesinė juosta grafiniu režimu



Ekranų šviesinė juosta – grafinis režimas

Ekranų šviesinę juostą veikiant grafiniu režimu sudaro du stulpeliai:

- Apačioje rodomas einamasis nuokrypis nuo vėžių.
- Viršuje rodomas nuokrypis tam tikru atstumu. Žr. parametrus „Peržiūra [→ 24]“.

Kiekvienas apskritimas rodo tam tikrą nuokrypį centimetrais. Žr. parametrus „Jautrumas [→ 24]“.

Kadangi dėl techninių priežasčių važavimo kampas gali šiek tiek svyruoti, indikacijai pateikti peržiūros stulpelyje naudojama dviguba jautrumo vertė.

Krypties tikslas yra toks, kad visada šviestų tik centriniai keturkampiai.

4.4.2 Ekranų šviesinė juosta teksto režimu

Ekranų šviesinė juosta veikiant teksto režimu rodo, kiek metrų esate nutolę nuo vėžių. Ji parodo, kokia kryptimi turite vairuoti, kad vėl važiuotumėte vėžiomis. Veikiant teksto režimu peržiūros nėra.

5 Konfigūracija

Šiame skyriuje pateikiami visų nustatymų paaiškinimai, kuriuos privalote sukongūruoti.

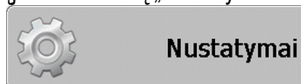
Privalote konfigūruoti

Modulis	Skyrius
TRACK-Leader II	Bendrieji nustatymai „TRACK-Leader II“ konfigūravimas [→ 23]
SECTION-Control	Bendrieji nustatymai „TRACK-Leader II“ konfigūravimas [→ 23] „SECTION-Control“ konfigūravimas [→ 24]
TRACK-Leader TOP	Bendrieji nustatymai „TRACK-Leader II“ konfigūravimas [→ 23] „TRACK-Leader TOP“ konfigūravimas [→ 34]
HEADLAND-Control	Nereikia jokių papildomų nustatymų
VRC	Nereikia jokių papildomų nustatymų

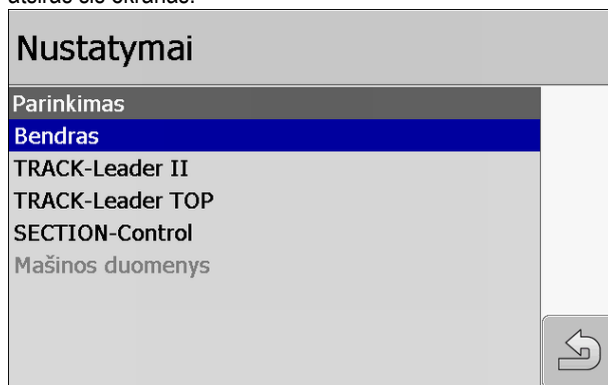
Veiksmai

Taip įjungsite ekraną konfigūravimui:

1. Įjunkite ekraną „Nustatymai“:



⇒ atsiras šis ekranas:



2. Spustelėkite eilutę su norima taikomąja programa.

⇒ Atsiras sąrašas su parametrais.

Kituose poskyriuose rasite parametų paaiškinimus.

5.1 Bendrųjų nustatymų konfigūravimas

Šiame meniu galite nustatyti ekrano vaizdavimą ir aktyvinti keletą funkcijų.

SECTION-Control

Nuo šio parametro priklauso, ar SECTION-Control yra aktyvinta, ar deaktyvinta.

Galimos vertės:

- „Taip“
SECTION-Control yra aktyvinta. Mašinos duomenys, pvz., darbinis plotis, automatiškai perimami iš prijungto darbo kompiuterio.
- „Ne“
SECTION-Control yra deaktyvinta. TRACK-Leader II yra aktyvinta. Turite įvesti mašinos duomenis patys. Žr.: Mašinų profiliai [→ 35]

Jungtis su TM

Nuo šio parametro priklauso, ar bus pasikeista duomenimis su taikomąja programa „TaskManager“.

Galimos vertės:

- „Taip“
Vyksta duomenų, pvz., lauko ribos, A-B linijos, atskaitos taškų, mainai tarp SECTION-Control ir taikomosios programos TaskManager. SECTION-Control veikia tik tuomet, kai paleidžiama užduotis taikomojoje programoje TaskManager. TaskManager įrašo lauko duomenis į failą „Taskdata“.
Turite nustatyti „Taip“, kai apdorojate užduotis taikomąja programa TaskManager.
- „Ne“
Duomenų mainai tarp SECTION-Control ir taikomosios programos TaskManager nevyksta.
Turite nustatyti „Ne“, kai taikomoji programa TaskManager veikia SC režimu. Kitaip bus negalima įkelti ir apdoroti laukų.

GIS dokumentacija

Nuo šio parametro priklauso, ar darbo rezultatai, įrašyti ISOBUS darbo kompiuteryje, turi būti išsaugoti GIS.

Darbo rezultatai išsaugomi atliekant darbą ir gali būti eksportuojami *.shp formatu.

Bus išsaugoti šie darbo rezultatai:

- Išpurkštas arba paskleistas kiekis, perkeltas iš ISOBUS darbo kompiuterio į „SECTION-Control“.

Galimos vertės:

- „Taip“
Atliekant darbą bus renkami eksportuoti darbo rezultatai.
- „Ne“
Nebus renkami jokie darbo rezultatai.

Garsinis perspėjimas

Nuo šio parametro priklauso, ar netoli prie lauko ribų ir nustatytų kliūčių turi suskambėti įspėjamasis signalas.

Galimos vertės:

- „Taip“
- „Ne“

Vėžių skaidrumas

Nuo šio parametro priklauso, ar ekrane turi būti rodomi persidengimai ir kaip.

Galimos vertės:

- „0“
Persidengimai nerodomi.
- „1“ – „6“
Spalvos intensyvumas, kuriomis pažymimi persidengimai.
- „3“
Standartinė vertė.

Rodyti tinklelį

Ijungia tinklelį navigacijos ekrane.

Atstumai tarp tinklelio linijų atitinka įvestą darbinį plotį. Tinklelio linijos išlygiuojamos pagal šiaurės- pietų ir rytų-vakarų ašis.

Išlyginti važiavimo kryptį

Jei ant traktoriaus kabinos stogo sumontuotas GPS imtuvas stipriai svyruoja, ekrane rodomos važiavimo vėžios gali būti labai nelygios.

Pasirinkus „Išlyginti važiavimo kryptį“ išlyginamos rodomos važiavimo vėžios.

Duomenys šioje instrukcijoje galioja tik naudojant GPS anteną A100. Kitoms GPS antenoms gali būti tinkami kitokie nustatymai.

Galimos vertės:

- „Taip“
Jei naudojate „TRACK-Leader TOP“ ir GPS antena A100 yra prijungta prie vairavimo darbo kompiuterio.
- „Ne“
Jei naudojate „TRACK-Leader TOP“ ir GPS antena yra prijungta prie terminalo.

Paleistidemonstr. režimą

Paleidžia taikomosios programos imitavimą.

5.2 „TRACK-Leader II“ konfigūravimas

Ekranų šviesinė juosta

Ekranų šviesinės juostos tipas.

Galimos vertės:

- „Deaktyvinta“
Deaktyvina ekranų šviesinę juostą
- „Grafiskai“
Aktyvina ekranų šviesinę juostą grafiniu režimu
- „Teksto režimas“
Aktyvina ekranų šviesinę juostą teksto režimu
- „SECTION-View“

Aktyvina „SECTION-View“

Vėžių numeracija

Nuo šio parametro priklauso, koku būdu numeruojamos sudarytos vėžios.

Galimos vertės:

- „absoliutus“

Vėžios turi nuolatinius numerus. A-B vėžių numeris – 0. Vėžios į kairę ir į dešinę nuo A-B vėžių numeruojamos.

- „santykinis“

Vėžios kiekvieną kartą numeruojamos iš naujo, kai mašina suaktyvina naujas vėžias. Aktyvintų vėžių numeris visada – 0.

Jautrumas

Šviesinės juostos jautrumo nustatymas.

Kiek centimetrų nukrypus turi įsijungti LED šviesinėje juostoje?

- Standartinė vertė: 30cm

Ši vertė reiškia 15 cm jautrumą nukrypus į kairę ir 15 cm jautrumą nukrypus į dešinę.

Peržiūra

Nuo šio parametro priklauso, kiek metrų likus iki transporto priemonės ekrano šviesinės juostos peržiūros indikatorius apskaičiuos transporto priemonės būsimą padėtį.

- Standartinė vertė: 8 m

Taip pat žr.: Ekrano šviesinė juosta grafiniu režimu [→ 19]

Posūkio kampas

Nustačius kampą programa supranta, kad transporto priemonė bando pasukti į vėžias. Tada ši vėžė pažymima mėlynai. Jei transporto priemonė su nedideliu kampo nuokrypiu važiuoja link vėžių, jos neatpažįstamos kaip naujos einamosios vėžios.

- Standartinė vertė: 30 laipsnių.
- „TRACK-Leader TOP“ vertė: 70 laipsnių.

Atstumas tarp kontūro taškų

Įrašant „A-B vėžias“ kontūro režimu taškai išsaugomi visam laikui. Kuo daugiau taškų, tuo aiškesnės pažymėtos „A-B vėžios“ ir kitos vėžios. Tačiau tai lėtina terminalo darbą.

Parametras nustato, koku atstumu nutolę taškai. Kitame lauke ir dirbant kita mašina optimali vertė gali būti skirtinga.

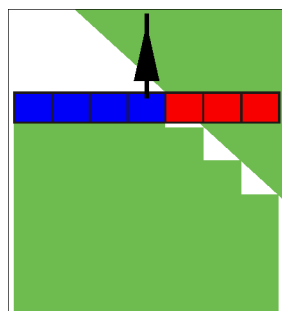
- Standartinė vertė: 500 cm

5.3 „SECTION-Control“ konfigūravimas

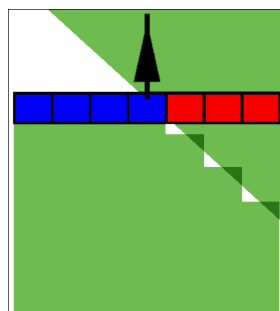
Persidengimo laipsnis

Persidengimo laipsnis apdorojant pleišto formos plotą.

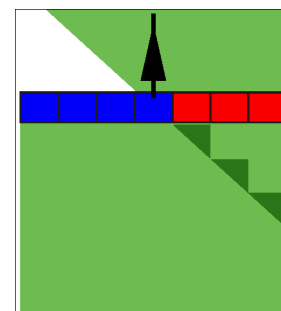
Nustatytam „Persidengimo laipsniui“ išorinėse sekcijose įtakos turi parametras „Persidengimo tolerancija“.



0 % persidengimo laipsnis



50 % persidengimo laipsnis



100 % persidengimo laipsnis

Galimos vertės:

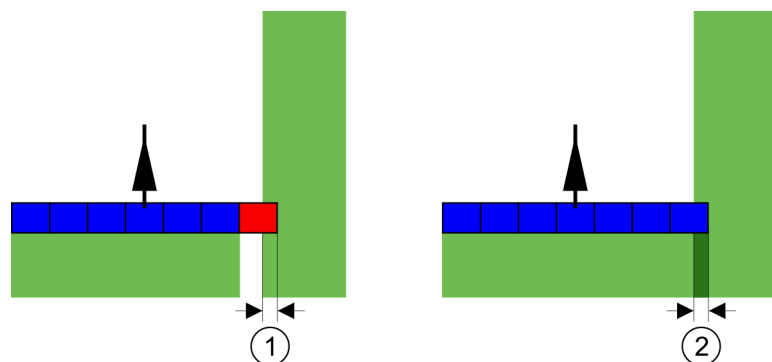
- 0 % – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungiami tik tada, kai visiškai išvažiuosite iš to ploto. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungiami tik tuomet, kai sekcija yra 1 % už apdoroto ploto.
- 50 % – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungiami tik tada, kai išvažiuosite iš to ploto 50 %. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungiami tik tuomet, kai sekcija yra 50 % už apdoroto ploto. Kai „Persidengimo laipsnis“ yra 50 %, „Persidengimo tolerancija“ negalioja.
- 100% – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungiami iš karto, kai išvažiuosite iš to ploto 1 %. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungiami tik tuomet, kai sekcija yra 100 % už apdoroto ploto.

Persidengimo tolerancija

„Persidengimo tolerancija“ pažymi persidengimų išorinių sekcijų toleranciją, važiuojant lygiagrečiai ir apsisukimo zonoje viršijus lauko ribą.

„Persidengimo tolerancija“ yra susijusi tik su išorine kairiaja ir dešiniąja sekcija. Su visomis kitomis sekcijomis šis parametras nėra susijęs.

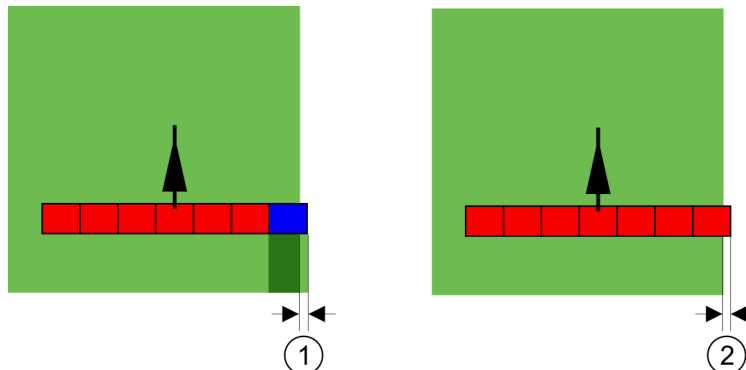
Toliau pateiktuose paveikslėliuose parodyta, kaip parametras „Persidengimo tolerancija“ veikia „Persidengimo laipsnis“ esant 0 %. Nustatytą persidengimo toleranciją galite matyti po paveikslėliais.



Persidengimo tolerancija esant 0 % persidengimo laipsnis— abiem atvejais buvo dirbama su 25 cm persidengimu.

①	Persidengimo tolerancija 0 cm Seksija iškart išjungiami.	②	Persidengimo tolerancija 30 cm Seksija neišjungiami, nes tuometinis persidengimas yra mažesnis nei 30 cm.
---	---	---	--

Jei parametą „Persidengimo laipsnis“ nustatėte kaip 100 %, parametras „Persidengimo tolerancija“ labai svarbus išvažiuojant iš apdirbto ploto. Pvz., sukant į jau apdirbtą apsisukimo zoną.



Persidengimo tolerancija esant 0 % persidengimo laipsnis — abiem atvejais nuo apdirbto ploto nutolta 25 cm.

①	Persidengimo tolerancija lygi 0 Kai išvažiuojama iš apdirbto ploto tik 1 %, įjungiami visi sektoriai.	② Persidengimo tolerancija 30 cm Dėl persidengimo tolerancijos galima išvengti nereikalingų persidengimų. Dešinioji sektorius įjungiamas tik tada, kai nuo apdirbto ploto nutolstama daugiau kaip 30 cm.
---	--	--

Galimos vertės:

- **Rekomendacija:** jei naudojate GPS imtuvą A100, kaip „Persidengimo tolerancija“ įveskite 30 cm.
- Tolerancija 0 cm
Išorinė sektorius įjungiamas arba išjungiamas kiekvieną kartą įvažiuojant į pervažiuotą vėžę arba išvažiuojant iš jos.
- Kita vertė
Išorinė sektorius įjungiamas arba išjungiamas, kai persidengimas yra didesnis nei vertė.
- Maksimali vertė
Pusė išorinės sektorius pločio.

Inertiškumas

Yra du parametrai:

- Inertiškumas įjungiant.
- Inertiškumas išjungiant.

Abiejų parametų laukuose turite įvesti, kiek laiko praeis, kol sektorius vožtuvas reaguos į signalą iš terminalo. Inertiškumas yra laikas, kuris praeina, kol susidaro (įjungiant) arba išsina (išjungiant) purkštuko atidarymo slėgis.

Ši vertė reikalinga automatiškai įjungiant ir išjungiant sektorius. Jis priklauso nuo sektorius vožtuvų tipo.

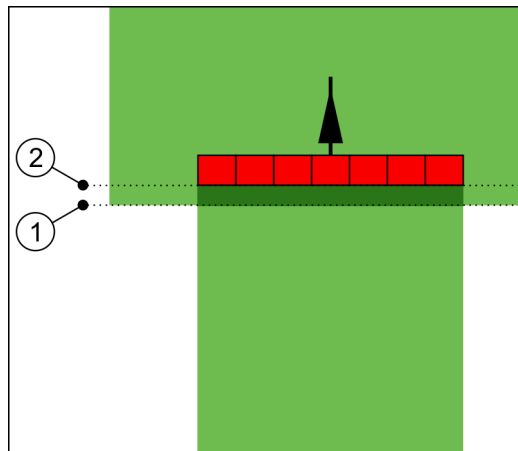
Pavyzdys

Jeigu lauko purkštuko sektorius važiuoja jau per apdorotą plotą, ją reikia tuoj pat išjungti. Tam programinė įranga siunčia signalą sektorius vožtuvui išjungti. Taip sektorius vožtuve išleidžiamas slėgis. Toliau, kol iš purkštukų nieko nebeišpurškama. Tai trunka apie 400 milisekundžių.

Rezultatas yra toks, kad 400 milisekundžių sektorius purškia persidengiančiai.

Siekiant to išvengti, parametą „Inertiškumas išjungiant“ reikia nustatyti kaip 400 Ms. Dabar signalas bus išsiųstas į sektorius vožtuvą 400 milisekundžių anksčiau. Taip purškimą galima nutraukti ir pradėti tiksliai tinkamu momentu.

Toliau pateiktame paveikslėlyje pavaizduota, kaip veikia inertiškumas. Paveikslėlyje rodomas realus procesas, o ne indikatorius ekrane.



„Inertiškumas išjungiant“ buvo nustatytas kaip 0. Jei nustatytas delsos laikas yra per trumpas, tuomet purškiamą persidengiančiai.

①	Šioje vietoje sekcijos vožtuvas gavo signalą išjungti.	②	Šioje vietoje lauko purkštuvus nutraukia purškimą.
---	--	---	--

Galimos vertės:

- „Inertiškumas įjungiant“
Čia įveskite delsos laiką įjungiant sekciją.
Pvz.:
 - Elektromagnetinio vožtuvo armatūra 400 ms
 - Elektros variklio armatūra 1200 ms
- „Inertiškumas išjungiant“
Čia įveskite delsos laiką išjungiant sekciją.
Pvz.:
 - Elektromagnetinio vožtuvo armatūra 300 ms
 - Elektros variklio armatūra 1200 ms

Mašinos modelis

Nuo šio parametro priklauso, kaip tiksliai turi būti apskaičiuota darbo sijos ir sekcijų padėtis.

Kai šis parametras aktyvintas, programinė įranga mėgina apskaičiuoti tikslią kiekvienos sekcijos padėtį. Ekrane matoma, kaip darbo sija seka traktoriaus vėže. Taip ekrane su mažesniais nukrypimais vaizduojami pervažiavimo takai ir SECTION-Control veikia tiksliau nei tada, kai parametras deaktivintas.

Galimos vertės:

- „Savaeigis“
Nustatymai, naudojami savaeigiuose žemės ūkio padarguose.
- „Prikabinamas“
Nustatymai, naudojami traktoriumi velkamuose žemės ūkio padarguose.
- „Deaktyvuotas“
Nesimuliuojama jokia mašina. Tikslus sekcijų apskaičiavimas deaktivintas. Darbo sija rodoma toje vietoje, kurioje yra GPS imtuvai. Apskaičiuoti plotai netikslūs.

5.3.1 Parametų „Inertiškumas įjungiant“ ir „Inertiškumas išjungiant“ kalibravimas

Šis skyrius skirtas pažengusiems naudotojams.

Prieš skaitydami šį skyrių:

- išmokite valdyti terminalą,
- išmokite valdyti „SECTION-Control“.

Parametrai „Inertiškumas įjungiant“ ir „Inertiškumas išjungiant“ jau yra nustatyti dirbti daugeliu lauko purkštuvų.

Kada kalibruoti?

Parametrus kalibruokite tokiais atvejais:

- kai naudojate kitą žemės ūkio padargą su „SECTION-Control“.
- Kai žemės ūkio padargas važiuojant per jau apdirbtą plotą įsijungia per vėlai arba per anksti.
- Kai žemės ūkio padargas išvažiuojant iš jau apdirbto ploto įsijungia per vėlai arba per anksti.

Kituose skyriuose sužinosite, kaip kalibruoti parametrus.

Skyriai ir pavyzdžiai pateikiami remiantis rezultatais, gautais dirbant lauko purkštuvu. Dirbdami kitais žemės ūkio padargais, darykite viską taip pat.

Kalibravimo fazė

Kalibravimą sudaro kelios fazės:

1. Paruošimas kalibruoti
2. Lauko pervažiavimas pirmą kartą
3. Lauko pervažiavimas antrą kartą
4. Purškimo ribų žymėjimas
5. Korekcijos vertės skaičiavimas
6. Parametų „Inertiškumas įjungiant“ ir „Inertiškumas išjungiant“ koregavimas

Fazės tiksliau aprašomos kituose skyriuose.

Paruošimas kalibruoti

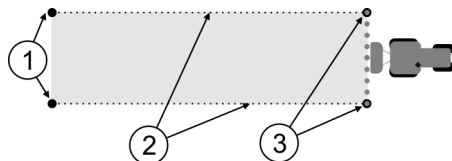
Kalibravimui atlikti reikalingos tokios priemonės ir žmonės:

- du stebėtojai – du žmonės, kurie žymės apdorotus plotus kuoleliais;
- įrankiai apdorotiems plotams žymėti:
 - apie 200–300 m užtvėrimo juostos;
 - 8 kuoleliai žymėti lauke;
- purkštuvus su švariu vandeniu bake.

Pirmas pervažiavimas

Šioje kalibravimo fazėje turite pervažiuoti lauką vienomis vėžiomis.

Toliau pateiktame paveikslėlyje yra parodyta, kokius taškus turite pažymėti prieš pervažiavimą ir po jo. Instrukciją, kaip tai atlikti, rasite po paveikslėliu.



Pirmo pervažiavimo rezultatas

①	Kuoleliai Pažymėkite išorinius sekcijų galus prieš pervažiavimą.	③	Kuoleliai Pažymėkite išorinius sekcijų galus po pervažiavimo.
②	Užtvėrimo juosta tarp kuolelių Žymi pervažiavimo ribas.		

Veiksmai

Taip apdorokite lauką, kad galėtumėte kalibruoti inertiškumą:

1. Pradėkite naują navigaciją su „SECTION-Control“.
 2. Pastatykite lauko purkštuvą pervažiavimo pradžios taške. Nevažiuokite arti lauko ribos, kad pakaktų vietos antram pervažiavimui.
 3. Išskleiskite siją.
 4. Pažymėkite išorinių sekcijų galus kuoleliais.
 5. Pavažiukite tiesiai 100–200 metrų, purkšdami švarų vandenį.
 6. Nuvažiavę 100–200 metrų lauko purkštuvą sustabdykite ir išjunkite.
 7. Pervažiavimo takus išsaugokite „TRACK-Leader“. Taip galima pakartoti kalibravimą.
 8. Pažymėkite išorinių sekcijų galus kuoleliais.
 9. Kuolelius sujunkite su užtvėrimo juosta. Taip pažymimos lauke pervažiavimo ribos.
 10. Užtvėrimo juostą prispauskite ant žemės akmenimis arba dirvožemiu.
- ⇒ Pervažiavote pirmą kartą ir pažymėjote purškimo ribas.

Antras pervažiavimas

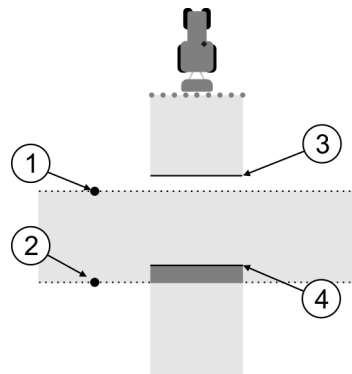
Šioje fazėje turite per pirmą pervažiavimą apdorotą plotą apdoroti 90° kampu.

	ATSARGIAI
	<p>Sužalojimas dėl važiuojančio lauko purkštuvo</p> <p>Stebėtojus, kurie padeda atlikti kalibravimą, gali kliudyti sijos.</p> <ul style="list-style-type: none"> ◦ Tiksliai instruktуйте stebėtojus. Paaiškinkite jiems apie pavojus. ◦ Visada atkreipkite dėmesį į tai, kad stebėtojai laikytųsi pakankamo atstumo iki purškimo sijos. ◦ Tuoj pat sustabdykite purkštuvą, jei vienas iš stebėtojų bus per arti purkštuvo.

Šioje fazėje reikės vieno arba dviejų kitų žmonių pagalbos. Šie asmenys stebės važiavimą ir lauko purkštuvo veikimą bei pažymės purškimo ribas.

Tiksliai instruktуйте šiuos asmenis ir įspėkite apie galimus pavojus.

Toliau pateiktame paveikslėlyje yra parodyta, kur turi stovėti stebėtojai ir ką turite pasiekti gale.



2 pervažiavimas

①	Pirmo stebėtojo padėtis	③	Ši linija pažymi vietą, kurioje purkštukai pradeda purkšti, išvažiuojant iš apdoroto ploto.
②	Antro stebėtojo padėtis	④	Ši linija pažymi vietą, kurioje purkštukai baigia purkšti, įvažiuojant į apdorotą plotą.

Veiksmai

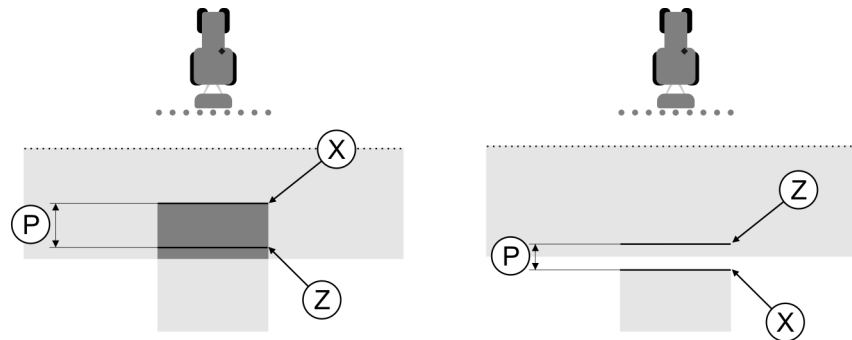
- Bakas yra pripildytas švari vandeniu.
 - Stebėtojai stovi saugiu atstumu nuo lauko purkštovo sijos.
 - Pirmo pervažiavimo navigacija yra pradėta.
 - „SECTION-Control“ veikia automatinio režimu.
1. Lauko purkštuvą nustatykite 90° kampu pervažiuoto ploto atžvilgiu maždaug 100 m atstumu.
 2. Važiokite pastoviu greičiu (pvz.: 8 km/h) per jau apdorotą plotą. Tuo pačiu metu purškite vandenį.
 3. Stebėtojai turi stovėti ant prieš tai pažymėtų pervažiavimo ribų saugiu atstumu nuo sijų.
 4. Stebėtojai turi stebėti, kurioje vietoje lauko purkštuvai baigia ir pradeda purkšti, pasiekę jau apdorotą vietą.
- ⇒ Dabar žinote, kaip lauko purkštuvai veikia įvažiuojant į jau apdorotą plotą.
- Norėdami dar tikslesnio rezultato, šį procesą galite pakartoti kelis kartus.

Purškimo ribų žymėjimas pasirinkus parametą „Inertiškumas išjungiant“

Šioje fazėje turite pažymėti, kur lauko purkštuvai baigs purkšti, kai įvažiuosite į apdorotą plotą. Taip pat turite nustatyti, kur jis vėliau turi baigti purkšti.

Taip sužinosite, ar lauko purkštuvai išsijungia per vėlavai, ar per anksti.

Toliau pateiktuose paveikslėliuose yra parodyta, kurias linijas turite pažymėti lauke, kad būtų galima apskaičiuoti parametą „Inertiškumas išjungiant“.



Linijos parametrai „Inertiškumas išjungiant“. [kairė: lauko purkštuvus išsijungia per vėlai. [dešinė: lauko purkštuvus išsijungia per anksti.

P	Atstumas tarp norimos purškimo linijos Z ir faktinės purškimo linijos X.	X	Faktinė purškimo linija Čia purkštuvus turi baigti purkšti.
		Z	Norima purškimo linija Čia purkštuvus turi baigti purkšti. Nedidelį 10 cm persidengimą reikia planuoti dėl slėgio sudarymo laiko.

Abiem atvejais ([kairė ir [dešinę) parametras „Inertiškumas išjungiant“ yra nustatytas netinkamai:

- [kairė: lauko purkštuvus išsijungia per vėlai. Inertiškumą reikia padidinti.
- [dešinę: lauko purkštuvus išsijungia per anksti. Inertiškumą reikia sumažinti.

Veiksmai

1. Palyginkite žymėjimus lauke ir brėžiniuose.

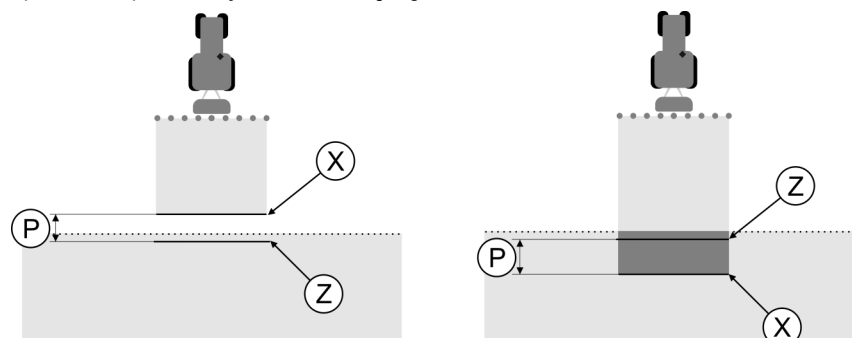
⇒ Taip žinote, ar lauko purkštuvus išsijungia per vėlai, ar per anksti.

Purškimo ribų žymėjimas pasirinkus parametą „Inertiškumas įjungiant“

Šioje fazėje turite pažymėti, kur lauko purkštuvus pradės purkšti, kai išvažiuosite iš apdoroto ploto. Taip pat turite nustatyti, kur jis vėliau turi pradėti purkšti.

Taip sužinosite, ar lauko purkštuvus įsijungia per vėlai, ar per anksti.

Toliau pateiktuose paveikslėliuose yra parodyta, kurias linijas turite pažymėti lauke, kad būtų galima apskaičiuoti parametą „Inertiškumas įjungiant“.



Linijos pagal parametą „Inertiškumas įjungiant“. [kairė: lauko purkštuvus įsijungia per vėlai. [dešinė: lauko purkštuvus įsijungia per anksti.

P	Atstumas tarp norimos purškimo linijos Z ir faktinės purškimo linijos X.	X	Faktinė purškimo linija Čia purkštuvus pradeda purkšti.
		Z	Norima purškimo linija Čia purkštuvus turi pradėti purkšti. Nedidelį 10 cm persidengimą reikia planuoti dėl slėgio išleidimo laiko.

Abiem atvejais (į kairę ir į dešinę) parametras „Inertiškumas įjungiant“ yra nustatytas netinkamai:

- Į kairę: lauko purkštuvas įsijungia per vėlai. Inertiškumą reikia padidinti.
- Į dešinę: lauko purkštuvas įsijungia per anksti. Inertiškumą reikia sumažinti.

Veiksmai

1. Palyginkite žymėjimus lauke ir brėžiniuose.

⇒ Taip žinote, ar lauko purkštuvas įsijungia per vėlai, ar per anksti.

Korekcijos vertės skaičiavimas

Per paskutinę fazę turite nustatyti:

- kokį parametras reikia keisti;
- ar einamąjį inertiškumą reikia didinti, ar mažinti.

Dabar turite apskaičiuoti, keliomis milisekundėmis keisite netinkamai nustatytą parametras.

Tam reikia apskaičiuoti vadinamąją korekcijos vertę.

Korekcijos vertei apskaičiuoti, reikia žinoti, kaip greitai važiuo lauko purkštuvas. Greitis turi būti nurodytas cm per milisekundę.

Toliau pateiktoje lentelėje rasite kelis greičius ir perskaičiavimą cm/ms:

Greitis km/h	Greitis cm/ms
6 km/h	0,16 cm/ms
8 km/h	0,22 cm/ms
10 km/h	0,28 cm/ms

Veiksmai

Korekcijos vertę apskaičiuosite taip:

1. **[Atstumas P] : [Lauko purkštovo greitis] = korekcijos vertė**
2. Pagal šią vertę reikia koreguoti einamąjį nustatytą parametras „Inertiškumas įjungiant“ arba „Inertiškumas išjungiant“.

Inertiškumo parametro keitimas

Dabar turite priderinti parametrus „Inertiškumas įjungiant“ ir „Inertiškumas išjungiant“.

Veiksmai

1. Pakeiskite parametras pagal praktišką metodą:
 - jei lauko purkštuvas įsijungia / išsijungia per vėlai, reikia daugiau laiko. Reikia padidinti inertiškumą.
 - Jei lauko purkštuvas įsijungia / išsijungia per anksti, reikia mažiau laiko. Inertiškumą reikia sumažinti.
2. Apskaičiuokite naują inertiškumo parametro vertę.
 - Atlikite šį veiksmą atskirai pasirinkę parametras „Inertiškumas įjungiant“ arba „Inertiškumas išjungiant“.
 - Jei lauko purkštuvas įsijungia arba išsijungia per vėlai: padidinkite einamąjį inertiškumą pagal korekcijos vertę.
 - Jei lauko purkštuvas įsijungia arba išsijungia per anksti: sumažinkite esamą inertiškumą pagal korekcijos vertę.

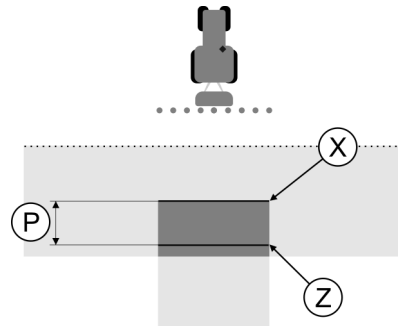
Pavyzdys

Lauko purkštuvas važiuo 8 km/h greičiu. Tai atitinka 0,22 cm/ms.

Po antrojo pervažiavimo buvo pamatuotas atstumas P. Jis buvo 80 cm.

Einamasis nustatytas parametras „Inertiškumas išjungiant“ yra 450 ms.

Lauko purkštuvus buvo per vėlai išjungtas [važiavus į apdorotą plotą]. Taškas Z buvo važiavimo kryptimi prieš tašką X. Linijos buvo pažymėtos, kaip parodyta šiame paveikslėlyje:



[važiavus į apdorotą plotą, lauko purkštuvus išsijungė per vėlai

1. Korekcijos vertės apskaičiavimas:

$$\text{[Atstumas P]} : \text{[Lauko purkštovo greitis]} = \text{korekcijos vertė}$$

$$80 : 0,22 = 364$$

2. Apskaičiuokite naują parametą „Inertiškumas išjungiant“.

Kadangi lauko purkštuvus išsijungia per vėlai, parametą „Inertiškumas išjungiant“ reikia padidinti pagal korekcinę vertę:

$$364 \text{ (korekcinė vertė)} + 450 \text{ (nustatytas parametras „Inertiškumas išjungiant“)} = 814 \text{ (naujas parametras „Inertiškumas išjungiant“)}$$

3. Pasirinkę parametą „Inertiškumas išjungiant“ įveskite vertę 814.

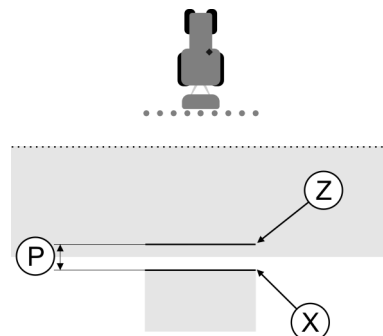
Pavyzdys

Lauko purkštuvus važiavo 8 km/h greičiu. Tai atitinka 0,22 cm/ms.

Po antrojo pervažiavimo buvo pamatuotas atstumas P. Jis buvo 80 cm.

Einamasis nustatytas parametras „Inertiškumas išjungiant“ yra 450 ms.

Lauko purkštuvus buvo per anksti išjungtas išvažiavus iš apdoroto ploto. Taškas Z buvo važiavimo kryptimi už taško X. Linijos buvo pažymėtos, kaip parodyta šiame paveikslėlyje:



[važiavus į apdorotą plotą, lauko purkštuvus išsijungė per anksti.

1. Korekcijos vertės apskaičiavimas:

$$\text{[Atstumas P]} : \text{[Lauko purkštovo greitis]} = \text{korekcijos vertė}$$

$$80 : 0,22 = 364$$

2. Apskaičiuokite naują parametą „Inertiškumas išjungiant“.

Kadangi lauko purkštuvus įsijungia arba išsijungia per anksti, parametą „Inertiškumas išjungiant“ reikia sumažinti pagal korekcinę vertę:

$$450 \text{ (nustatytas parametras „Inertiškumas išjungiant“)} - 364 \text{ (korekcinė vertė)} = 36 \text{ (naujas parametras „Inertiškumas išjungiant“)}$$

3. Pasirinkę parametą „Inertiškumas išjungiant“ įveskite vertę 36.

5.4 „TRACK-Leader TOP“ konfigūravimas

Šiuos parametrus turite nustatyti, kad galėtumėte naudoti „TRACK-Leader TOP“:

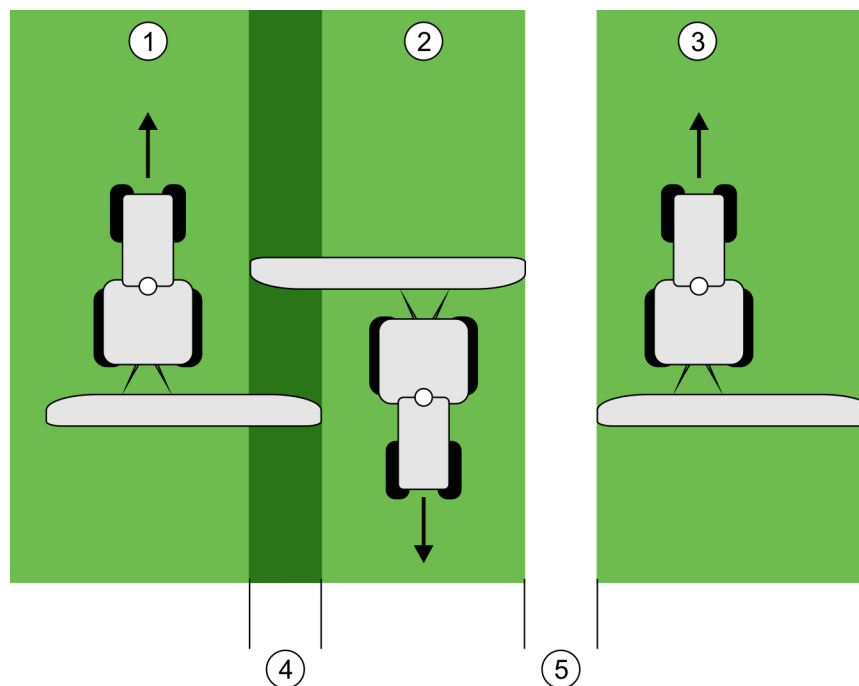
GPS imtuvo aukštis

GPS imtuvo atstumas nuo žemės.

Reikia: „TRACK-Leader TOP“

Mašinos poslinkis

Privalote įvesti mašinos poslinkį, kai žemės ūkio padargas veikia nukrypęs į vieną pusę taip, kaip pavaizduota paveikslėlyje. Be šių parametų kai kurie plotai gali būti apdirbti du kartus, o kiti likti neapdirbti.



Darbas su pakrypusia mašina, nenustačius parametro „Mašinos poslinkis“

①	Pirmas pervažiavimas	④	Du kartus apdirbtas plotas
②	Antras pervažiavimas	⑤	Neapdirbtas plotas
③	Trečias pervažiavimas		

Veikimo būdas

Jei šiame parametre įvesite ne 0, o kitokią vertę:

- Darbo ekrane atsiras raudona vėžė. TRACK-Leader TOP seks raudona vėže.
- Mašinos simbolis ir sijos simbolis paslenkami per vieną įvestą vertę.

Galimos vertės:

- Įveskite teigiamą vertę, pvz.: **90 cm**
Kai prikabinamas padargas nukrypęs į dešinę.
- Įveskite neigiamą vertę, pvz.: **-90cm**
Kai prikabinamas padargas nukrypęs į kairę.

- Įveskite „0“

Jei prijungsite darbo kompiuterį, į kurį įvesta visa prikabinamo padargo geometrija. Pvz., įmonės Müller-Elektronik purkštuvu darbo kompiuterį.

Veiksmai

Taip nustatoma tinkama parametro vertė:

1. Įsitikinkite, kad nustatytas parametras yra „0“.
2. Naudodamiesi TRACK-Leader paleiskite navigaciją iš naujo.
3. Nuvažiuokite traktoriumi palikdami tris išilgas vėžes taip, kaip parodyta viršuje pateiktame paveikslėlyje.
4. Išmatuokite neapdirbtą plotį tarp antro ir trečio pervažiavimo.
5. Pusę išmatuoto pločio įveskite kaip parametro vertę.
6. Spausdami pliusą ir minusą nustatysite, į kurią pusę nukrypęs žemės ūkio padargas.

Reakcijos greitis

Reakcijos greitis ir automatinės krypties agresyvumas. Kuo didesnė vertė, tuo stipresni vairavimo judesiai.

5.5 Mašinų profiliai

Kiekvienos mašinos, su kuria naudojate programinę įrangą, parametrai gali būti skirtingi. Kad nereiktų kiekvieną kartą pradedant dirbti jų nustatinėti, galite mašinų nustatymus išsaugoti kaip mašinų profilius.

Srityje „Mašinų duomenys“ galite įvesti prijungtų žemės ūkio padargų parametrus ir išsaugoti juos kaip profilius.

Mašinos parametrų reikės tokiais atvejais:

- kai „SECTION-Control“ yra deaktivinta
- Kai terminalas neprijungtas prie jokio darbo kompiuterio.

5.5.1 Naujo mašinos profilio kūrimas

Kaip mašina čia suprantama traktoriaus ir žemės ūkio padargo kombinacija.

Pavyzdys

Jei parke turite du traktorius ir du padargus, galite išsaugoti ir keturis mašinų profilius:


- A traktorius ir purkštuvus
- B traktorius ir purkštuvus
- A traktorius ir trąšų barstytuvas
- B traktorius ir trąšų barstytuvas

Visada išsaugokite visas naudojamas kombinacijas kaip mašinų profilius. Galite sukurti iki 20 mašinų profilių.

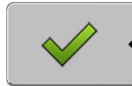
Veiksmai

1. Iškvieskite šį ekraną: „Nustatymai“:



2.  – spustelėkite parametą „Mašinos duomenų įvedimas“.
⇒ Atsiras duomenų įvesties ekranas.

3. Įveskite naujo mašinų profilio pavadinimą.



4. – patvirtinkite ir išsaugokite įvestį.

⇒ Atsiranda ekranas „Mašinos duomenys“.

5. Nustatykite mašinos parametrus.

5.5.2 Esamo mašinos profilio pasirinkimas

Prieš pradėdami dirbti, visada turite nustatyti, su kuria mašina iš parko norite dirbti. Tam turite parinkti mašinos profilį.

Veiksmai

1. Iškvieskite šį ekraną: „Mašinos parinkimas“:



Nustatymai

| Mašinų duomenys | Mašinos parinkimas

⇒ Atsiranda ekranas „Mašinos pasirinkimas“. Šiame ekrane pateikiamas visų išsaugotų mašinos profilių sąrašas.



2. – spustelėkite norimą mašinos profilį.

⇒ Atsiranda ekranas „Mašinos duomenys“.

3. Patikrinkite mašinos parametrus.



4. - išjunkite ekraną nustatę parametrus.

⇒ Suaktyvinamas pasirinktas mašinos profilis.

⇒ Aktyvinto mašinos profilio pavadinimas atsiranda pradžios ekrano eilutėje „Mašina“.

5.5.3 Mašinų parametrai

Mašinos parametrų reikės tokiais atvejais:

- kai norite sukurti naujos mašinos profilį,
- kai norite pakeisti mašinos profilį.

Kituose puslapiuose yra paaiškinti visi mašinų parametrai.

Darbinis plotis

Šis parametras rodo nurodytą darbinį padargo plotį.

Sekcijų skaičius

Įvesti sekcijų skaičių.

Kiekviena sekcija darbo ekrane pasirodo kaip darbo sijos dalis.

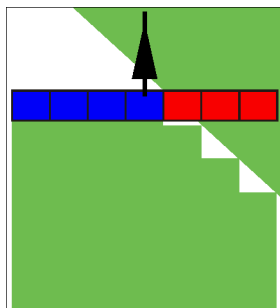
Sekcijos

Atidaro langą, kuriame galėsite įvesti atskirų sekcijų plotį.

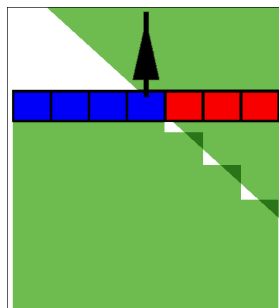
Persidengimo laipsnis

Persidengimo laipsnis apdorojant pleišto formos plotą.

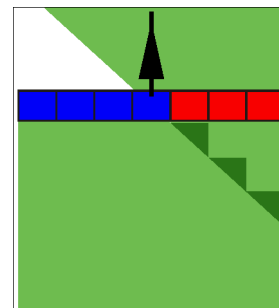
Nustatytam „Persidengimo laipsniui“ išorinėse sekcijose įtakos turi parametras „Persidengimo tolerancija“.



0 % persidengimo laipsnis



50 % persidengimo laipsnis



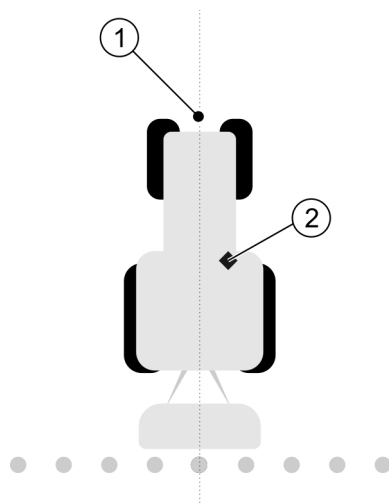
100 % persidengimo laipsnis

Galimos vertės:

- 0 % – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungama tik tada, kai visiškai išvažiuosite iš to ploto. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungama tik tuomet, kai sekcija yra 1 % už apdoroto ploto.
- 50 % – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungama tik tada, kai išvažiuosite iš to ploto 50 %. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungama tik tuomet, kai sekcija yra 50 % už apdoroto ploto. Kai „Persidengimo laipsnis“ yra 50 %, „Persidengimo tolerancija“ negalioja.
- 100% – išvažiuojant iš apdoroto ploto, kiekviena sekcija įjungama iš karto, kai išvažiuosite iš to ploto 1 %. Įvažiuojant į apdorotą plotą sekcija išjungama tik tuomet, kai sekcija yra 100 % už apdoroto ploto.

GPS imtuvas kair./dešin.

Jei GPS imtuvas nustatomas ne ties išilgine transporto priemonės ašimi, reikia nustatyti šį poslinkį.



Išilginė transporto priemonės ašis ir GPS imtuvas

①	Išilginė transporto priemonės ašis	②	GPS imtuvas Yra į dešinę nuo išilginės transporto priemonės ašies.
---	---	---	--

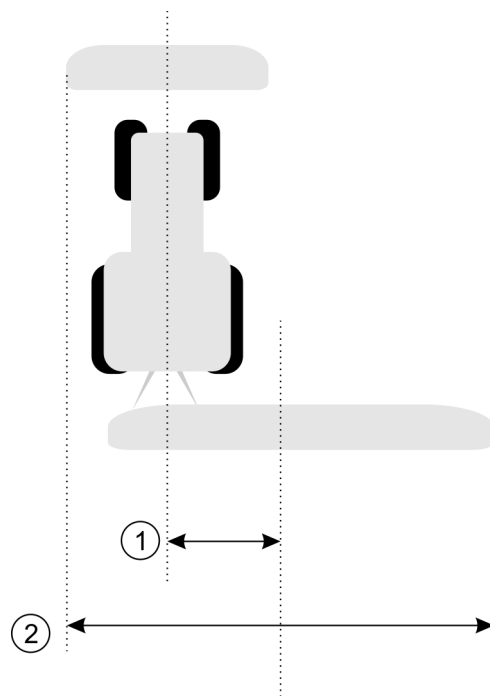
Galimos vertės:

- Įveskite neigiamą vertę, pvz.: **- 0,20 m**
Jei GPS imtuvas yra į kairę nuo išilginės ašies.
- Įveskite teigiamą vertę, pvz.: **0,20 m**
Jei GPS imtuvas yra į dešinę nuo išilginės ašies.

GPS imtuvas kair./dešin. naudojant asimetriškus padargus

Naudojant žemės ūkio padargą, kuris yra asimetriškas, darbinio pločio centras atsiduria kitoje vietoje nei naudojant simetrišką padargą.

Kad suvienodintumėte skirtumą, turite pakeisti prieš tai nustatytą parametą „GPS imtuvas kair./dešin.“.



Asimetriškas padargas

<p>① Atstumas tarp traktoriaus išilginės ašies ir darbinio pločio centro. Toku atstumu pakinta žemės ūkio padargo centras.</p>	<p>② Visas darbinis plotis</p>
--	--------------------------------

Veiksmai

Taip pakeisite parametro "GPS imtuvas kair./dešin.", naudodami asimetriškus padargus:

1. Išmatuokite visą darbinį plotį.
2. Nustatykite tikslų darbinio pločio centrą.
3. Išmatuokite atstumą tarp darbinio pločio centro ir traktoriaus išilginės ašies.
4. Pakeiskite parametro vertę:
 - Kai darbinio pločio centras pasislenka į dešinę, pridėkite išmatuotą atstumą prie parametro vertės.
 - Kai darbinio pločio centras pasislenka į kairę, atimkite išmatuotą atstumą iš parametro vertės.

GPS imtuvas priekyje/gale

GPS imtuvo atstumas nuo apdorojimo taško. Apdorojimo taškas yra, pvz., lauko purkštovo sija.

Galimos vertės:

- Įveskite neigiamą vertę. Pvz.: – 4,00 m
Jei GPS imtuvas yra už apdorojimo taško, įveskite neigiamą vertę.
- Įveskite teigiamą vertę, pvz.: 4,00 m
Jei GPS imtuvas yra prieš apdorojimo tašką, įveskite teigiamą vertę.

Darbinės padėties daviklis

Ar mašinoje įmontuotas darbinės padėties daviklis?

Darbinės padėties daviklis atpažįsta, kad yra įjungtas žemės ūkio padargas, ir perduoda šią informaciją į terminalą. Šis daviklis įmontuotas daugelyje traktorių ir įjungiamas į signalinį šakutės lizdą.

Galimos vertės:

- „Taip“
- „Ne“

Inversinė jutiklinė logika

Ar yra nustatyta darbinės padėties daviklio inversinė jutiklinė logika?

- „Taip“ – apdorojimas pradamas įrašyti tada, kai darbinės padėties daviklis nepriskirtas. Jis užbaigiamas, kai darbinės padėties daviklis priskiriamas.
- „Ne“ – apdorojimas pradamas įrašyti tada, kai darbinės padėties daviklis yra priskirtas. Jis užbaigiamas, kai darbinės padėties daviklis nebepriskiriamas.

Mašinos modelis

Nuo šio parametro priklauso, kaip tiksliai turi būti apskaičiuota darbo sijos ir sekcijų padėtis.

Kai šis parametras aktyvintas, programinė įranga mėgina apskaičiuoti tikslią kiekvienos sekcijos padėtį. Ekrane matoma, kaip darbo sija seka traktoriaus vėže. Taip ekrane su mažesniais nukrypimais vaizduojami pervažiavimo takai ir SECTION-Control veikia tiksliau nei tada, kai parametras deaktyvintas.

Galimos vertės:

- „Savaeigis“
Nustatymai, naudojami savaeigiuose žemės ūkio padarguose.
- „Prikabinamas“
Nustatymai, naudojami traktoriumi velkamuose žemės ūkio padarguose.
- „Deaktyvuotas“
Nesimuliuojama jokia mašina. Tikslus sekcijų apskaičiavimas deaktyvintas. Darbo sija rodoma toje vietoje, kurioje yra GPS imtuvas. Apskaičiuoti plotai netikslūs.

6 Valdymo procesai

6.1 Kai naudojate tik „TRACK-Leader II“

1. Važiukite į lauką.
2. Įkelkite lauko duomenis.
3. Paruoškite navigaciją.
 - Pasirinkite mašinos profilį (galima).
 - Pasirinkite valdymo režimą.
 - Nustatykite vėžių plotį.
 - Nustatykite vėžių intervalą.
4. Atlikite paruošiamuosius darbus.
 - Nurodykite atskaitos taškus.
 - Nustatykite lauko ribą (galima).
 - Suformuokite A-B vėžę.
 - Apdirbkite apsisukimo zoną naudodami „HEADLAND-Control“ (galima).
5. Dirbkite.
 - Nustatykite kliūtis (galima).
 - Apdorokite lauką (galima).
6. Baikite darbą.
 - Išsaugokite lauko duomenis standartiniu formatu.
 - Eksportuokite lauko duomenis GIS formatu.
 - Atmeskite lauko duomenis.

6.2 Kai naudojate „SECTION-Control“

1. Važiukite į lauką.
2. Įkelkite lauko duomenis.
3. Paruoškite navigaciją.
 - Pasirinkite valdymo režimą.
 - Nustatykite vėžių plotį.
 - Nustatykite vėžių intervalą.
4. Atlikite paruošiamuosius darbus.
 - Tęskite navigaciją.
 - Sukalibruokite GPS signalą.
 - Apdirbkite apsisukimo zoną naudodami „HEADLAND-Control“ (galima).
5. Dirbkite.

- Nustatykite kliūtis (galimas).
 - Apdirbkite lauką (galima).
6. Baikite darbą
- Išsaugokite lauko duomenis standartiniu formatu
 - Eksportuokite lauko duomenis GIS formatu
 - Atmeskite lauko duomenis.

6.3 Kai naudojate taikomąją programą „TaskManager“

Kai planuojate lauko darbų eigą kompiuteryje ir norėtumėte apdoroti ją terminalu, naudokite taikomąją programą „TaskManager“.

Darbo pradžia

Veiksmai

Taip pradėsite darbą naudodamiesi „TaskManager“:

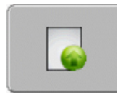
1. pradėkite užduotį naudodami „TaskManager“.
 - ⇒ Ekrane atsiras „TRACK-Leader“.
 - ⇒ Jei pradėdate užduotį su taikomąja programa „TaskManager“, jos lauko duomenys automatiškai įkeliami iš „TRACK-Leader II“.
2. Naudokite „TRACK-Leader“ arba „SECTION-Control“.


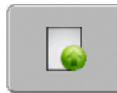
Darbo baigimas

Veiksmai

Taip baigsite darbą naudodamiesi „TaskManager“:

1. – iškvieskite taikomąją programą „TaskManager“.
2. Pabaikite užduotį.



3.  arba  - Išsaugokite duomenis USB atmintuke arba parsisiųskite juos į portą „FarmPilot“.
 - ⇒ Visi lauko duomenys, gauti dirbant su „TRACK-Leader“, išsaugomi rinkmenoje „Taskdata.xml“.

7 Navigacijos paruošimas

7.1 Valdymo režimo parinkimas

Nuo valdymo režimo priklauso, kaip bus formuojamos vėžios.

Valdymo režimas parenkamas paruošimo ekrane.


Yra tokie valdymo režimai:


- Valdymo režimas „Lygiagretus“
- Valdymo režimas „Išlygintas kontūras“
- Valdymo režimas „Identiški kontūras“
- Valdymo režimas „A Plus [0.0000°]“


Veiksmai

1. Įjunkite paruošimo ekraną:



2.  – spustelėkite parametą „Valdymo režimas“.

3.  – pasirinkite norimą valdymo režimą.

4.  – patvirtinkite įvestį.

7.1.1 Valdymo režimas „Lygiagretus“

Valdymo režimas „Lygiagretus“ vadinamas ir „A-B režimu“.

Naudokite šį režimą, kai norite lauką apdoroti lygiagrečiomis, tiesiomis vėžiomis.

7.1.2 Valdymo režimas „Išlygintas kontūras“

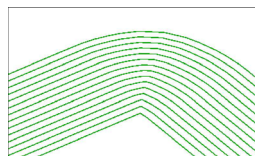
Režimo tikslas: vingiuotos vėžios be persidengimų.

Valdymo režimu „Išlygintas kontūras“ kreivės keičiasi kiekvienose vėžiose. Vėžios iš vienos pusės smailesnės, iš kitos – apvalesnės.

Taip išvengiama persidengimų. Šio valdymo režimo trūkumas – vėžios, kurios yra toli nuo A-B vėžių, kažkada tampa labai smailos.

Jei nustatote, kad vėžios yra per smailos, ištrinkite jas ir suformuokite naujas A-B vėžias. Vėžios apskaičiuojamos iš naujo.

Pavyzdys



Patarimas: A-B vėžias formuokite taip, kad kreivės vidus būtų kuo arčiau lauko ribos.

7.1.3 Valdymo režimas „Identiškas kontūras“

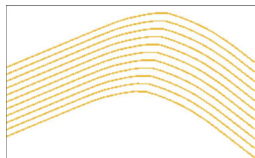
Režimo tikslas: vingiuotos kreivės su tolygiu kreivumu

Valdymo režimu „Identiškas kontūras“ kreivumas nesikeičia. Šį režimą naudokite tik minkštomis kreivėms.

Šio valdymo režimo trūkumas – atstumai tarp vėžių kažkada tampa per dideli. Tuomet nebegalima lauką apdoroti tiksliai vėžė prie vėžės.

Jei atstumai tarp vėžių per dideli, ištrinkite jas ir suformuokite naujas A-B vėžias.

Pavyzdys



7.1.4 Valdymo režimas „A Plus“

Šiuo režimu rankiniu būdu galite įvesti, kokia geografine kryptimi reikia formuoti vėžias. Turite įvesti kryptį laipsniais (nuo 0° iki 360°), ir vėžios bus formuojamos automatiškai bei lygiagrečiai tarpusavyje.

- 0° šiaurė
- 180° pietūs
- 90° rytai
- 270° vakarai

Šis režimas pirmiausia labai pasiteisina, kai tiksliai žinote kryptį, kuria turi būti apdorotas laukas.

Šiuo režimu vienu metu gali veikti kelios mašinos tiksliai lygiagrečiose vėžiose.

7.2 Vėžių nustatymas

Šiame skyriuje išmoksite dirbti su vėžiomis.

Vėžios yra ekrane rodomos linijos, kurios padės tiksliai važiuoti norimomis vėžiomis.

7.2.1 Nustatykite vėžių pločius

Vėžių plotis yra atstumas tarp vėžių.

Iš anksto nustatyti vėžių pločiai yra darbinis plotis, kurį galima priderinti užduočiai.

Pavyzdys

Darbinis lauko purkštuvo plotis = 18 m




Turite įsitikinti, kad apdorodami nieko nepraleidote.

Nustatykite vėžių pločius, pvz., 17,80 m. Dirbama su 20 cm persidengimu.

Veiksmai

1. Įjunkite paruošimo ekraną:



2.  – spustelėkite parametą „Vėžių pločiai“.
3.  – įveskite pageidaujamus vėžių pločius.
4.  – patvirtinkite įvestį.

7.2.2 Vėžių intervalo nustatymas

Vėžių intervalą galite nustatyti paruošimo ekrane.

Taip galite nustatyti, koku intervalu bus rodomos paryškintos vėžios.

Taip turėtų būti paprasčiau važiuoti kas antromis arba kas trečiomis vėžiomis.

Pavyzdys

Įvedus skaičių „2“, paryškinta rodoma kas antra vėžė, įvedus skaičių „3“, paryškinta rodoma kas trečia vėžė.

Veiksmai

1. Įjunkite paruošimo ekraną:



2. – spustelėkite parametą „Intervalas“.



3. – nustatykite norimą vėžių intervalą.



4. – patvirtinkite įvestį.

7.3 Apsisukimo zonos pločio nustatymas

Apsisukimo zonos plotį galima nustatyti kaip vėžių multiplikaciją.

Kaip pagrindas apsisukimo zonos pločiui apskaičiuoti visada imamas visas darbinis mašinos plotis. Ir tuomet, kai mašinos darbo kompiuteryje yra deaktyvintos išorinės sekcijos. Atsižvelkite į tai nustatydami apsisukimo zonos plotį.

Veiksmai

1. Įjunkite paruošimo ekraną:



2. spustelėkite parametą „Apsisukimo vėžios“.

3. Nustatykite, kelios vėžios turi sudaryti apsisukimo lauką.

⇒ Nustatėte apsisukimo zonos plotį.

8 Navigacijos paleidimas

Paleidžiant navigaciją, galimi du variantai:

- Paleisti naują navigaciją
- Tęsti paleistą navigaciją

8.1 Naujos navigacijos paleidimas

Naują navigaciją galite paleisti tokiais atvejais:

- Kai lauką apdorojate pirmą kartą.
- Kai įkeliate žinomo lauko duomenis. Šiuo atveju ištrinami visi seni pervažiavimo takai. Tačiau galite vėl naudoti lauko ribas, vėžias ir kliūtis.

Veiksmai

1. Įjunkite parengties ekraną:



2. Nustatykite visus rodomus parametrus.



3. Spustelėkite .

⇒ Atsiras darbo ekranas.

8.2 Paleistos navigacijos tęsimas

Navigaciją galite tęsti tokiais atvejais:

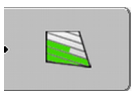
- Jei nutraukėte lauko apdorojimą.
- Jei išjungėte taikomąją programą.
- Jei įkėlėte lauko duomenis.

Veiksmai

1. Įjunkite paruošimo ekraną:



2. Nustatykite visus rodomus parametrus.



3. Spustelėkite .

⇒ Atsiras darbo ekranas.

8.3 Pervažiavimo takų įrašymo įjungimas

Šio skyriaus nereikia skaityti tokiais atvejais:

- „SECTION-Control“ yra aktyvinta
- Turite darbinės padėties daviklį

Jei nenaudojate „SECTION-Control“ ir nesumontavote darbinės padėties daviklio, programinė įranga nežino, kada veikia, o kada neveikia padargas (pvz., purkštuvus). Todėl turite pranešti programinei įrangai, kada pradėsite dirbti.

Įrašę pervažiavimo takus, ekrane galite matyti, kokias lauko zonas jau pervažiavote.

Veiksmai

Paleidote navigaciją.



1.  – įrašykite pervažiavimo takus.



⇒ Funkcijos simbolis tampa raudonas:

⇒ Už traktoriaus simbolio rodomos žalios vėžios. Ji pažymi pervažiavimo takus.

8.4 DGPS kalibravimas

DGPS reiškia „Globali padėties sistema su diferencialo signalu“.

Tai yra sistema, skirta apibrėžti transporto priemonės padėtį.

Problemos aprašymas

Per parą sukasi žemė ir keičiasi palydovų padėtis danguje. Todėl pasislenka apskaičiuota taško padėtis. Dėl poslinkio po tam tikro laiko ji nebėra einamoji.

Šis fenomenas vadinamas nuokrypiu ir jį galima sumažinti.

Jums tai reiškia, kad visos lauko ribos ir vėžios, kurias suformavote per dieną, jau po kelių valandų bus šiek tiek pasislinkusios.

Problemos sprendimas

Yra du būdai nuokrypiui išlyginti:

- Per 1 atskaitos tašką, t. y. nurodžius 1 atskaitos tašką ir sukalibravus GPS signalą kiekvieną kartą, prieš pradėdami dirbti. Nemokama galimybė naudoti GPS anteną A100 ir su tikslumu iki +/- 30 cm.
- Naudojant korekcijos signalą. Mokama GPS tiekėjų paslauga. Tik kartu su labai tikslia GPS antena. GPS signalas reguliariai ir automatiškai kalibruojamas iš naujo. Dėl to galimas mažiau nei penkių centimetrų tikslumas.

8.4.1 GPS be korekcijos signalo

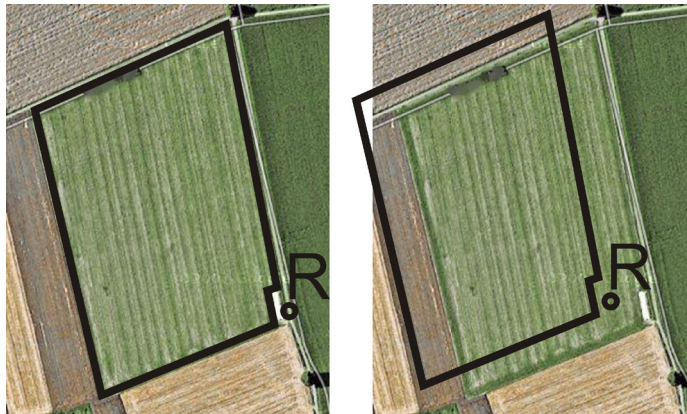
Jei GPS naudojate be korekcijos signalo, kiekvieną kartą prieš pradėdami dirbti turite kalibruoti GPS signalą.

Kuo tiksliau tai atliksite, tuo tiksliau veiks sistema. Ir atvirkščiai, kuo netikslesnis yra GPS kalibravimas, tuo netiksliu sistema gali nustatyti transporto priemonės padėtį.

Kam reikalingas atskaitos taškas?

Nustatę atskaitos tašką galite palyginti faktines GPS koordinates su išsaugotomis GPS koordinatėmis ir išlyginti galimus nuokrypius (poslinkius).

GPS signalui kalibruoti reikalingas stabilus taškas ant žemės. Vadinamasis 1 atskaitos taškas. Kalibruojant GPS signalą išsaugotos atskaitos taško koordinatės palyginamos su einamosiomis koordinatėmis ir suderinamos.



Į kairę – laukas su kalibruotu GPS signalu; į dešinę – laukas be kalibruoto GPS signalo

Jei nenurodysite atskaitos taško ir kiekvieną kartą prieš pradėdami dirbti nesukalibruosite GPS signalo:

- Įrašytos lauko ribos, vėžių ir t. t. GPS koordinatės skirsis nuo realių koordinacių.
- Lauko dalys negalės būti apdorotos, nes pagal GPS jos bus už lauko ribos.

Todėl, norėdami pasiekti maksimalų preciziškumą, turite:

- kiekviename lauke, per pirmą pervažiavimą nurodyti atskaitos tašką;
- prieš kiekvieną apdorojimą kalibruoti GPS signalą.

1 atskaitos taško nurodymas

1 atskaitos taškas – taškas netoli lauko. Jis skirtas išsaugotai ir realiai lauko padėčiai palyginti.

Nurodant atskaitos tašką, svarbios yra GPS antenos koordinatės.

Kada nurodyti?

„1 atskaitos tašką“ nurodykite tokiais atvejais:

- kai lauką apdorojate pirmą kartą.

Tinkamas nurodymas

Nurodant atskaitos tašką, reikės stabilaus taško, kurio padėtis einant laikui nesikeičia. Pavyzdžiui, medžio, ribinio ženklų arba vandens nuotako dangčio.

Šio taško reikės per būsimus GPS signalo kalibravimus, traktoriui tiksliai toje pačioje vietoje pastatyti.

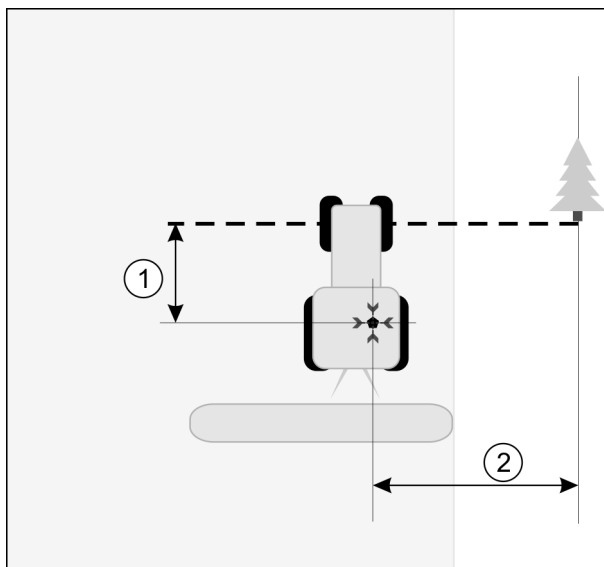
PASTABA

Duomenų praradimas, kai nėra atskaitos taško

Jei ateityje nerasite atskaitos taško, įrašytų duomenų naudoti negalėsite.

- Visada pažymėkite tikslią kiekvieno lauko atskaitos taško padėtį!

Toliau pateiktame paveikslėlyje parodyta, kaip galima pastatyti traktorių nurodant atskaitos tašką.



Traktorius, nurodant atskaitos tašką

•	GPS antena ant traktoriaus kabinos stogo	✱	Atskaitos taško padėtis
①	Atstumas tarp GPS antenos ir taško prie kelio krašto Y ašyje	②	Atstumas tarp GPS antenos ir taško prie kelio krašto X ašyje
---	Linija nuo stabilaus taško per kelią		

Veiksmai

Apdorojate lauką pirmą kartą.

1. Įvažiuodami į lauką ieškokite stabilaus taško. Pavyzdžiui, medžio, ribinio ženklų arba vandens nuotako dangčio.
2. Nubrėžkite liniją nuo norimo stabilaus taško per kelią.
3. Traktorių su abiem priekiniais ratais pastatykite ant linijos.
4. Užsirašykite atstumą nuo taško iki traktoriaus.
Šis atstumas per būsimus GPS kalibravimus turi būti toks pats.
5. Paleiskite naują navigaciją.

6. Spustelėkite

7. Spustelėkite

8. Spustelėkite

⇒ Programa per 15 sekundžių nustato momentinę padėtį ir išsaugo kaip „1 atskaitos tašką“.

Atskaitos taškas nurodomas tiksliai ten, kur yra GPS antena.

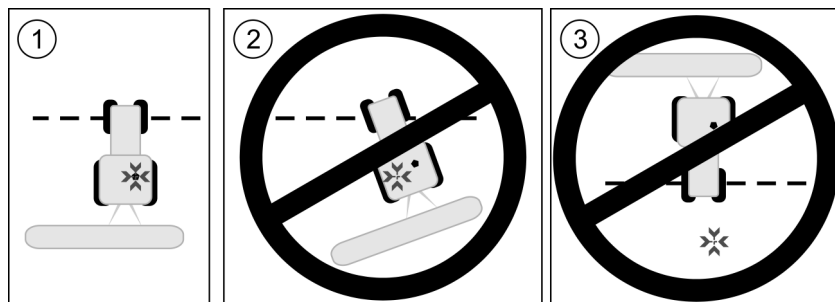
⇒ Taip atšaukiami galimai jau esami atskaitos taškai ir signalo kalibravimai.

⇒ Darbo ekrane po mašinos simboliu atsiranda atskaitos taško simbolis:

⇒ Nurodėte „1 atskaitos tašką“.

GPS signalo kalibravimas

Kalibruojant GPS signalą, GPS antena turi būti tiksliai toje vietoje, kaip nustatant atskaitos tašką.



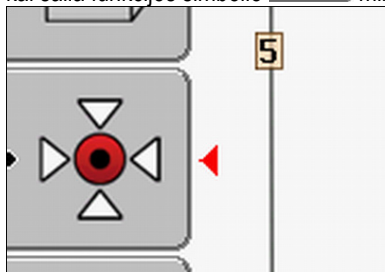
GPS antenos padėtis atskaitos taško atžvilgiu, kalibruojant GPS signalą

	Atskaitos taško padėtis
	GPS antena ant traktoriaus kabinos stogo

Kada kalibruoti?

GPS signalą turite kalibruoti tokiais atvejais:

- kiekvieną kartą prieš pradėdami dirbti;
- kai šalia funkcijos simbolio  mirksi raudonas trikampis



- kai nustatote, kad nors važiuojate vėžiomis, ekrane rodomas nuokrypis.

Veiksmai

1. Įvažiuodami į lauką važiuokite prie „1 atskaitos taško“.
2. Traktorių su abiem priekiniais ratais pastatykite ant linijos. Traktorius turi stovėti tokiu pačiu kampu, kaip nurodant atskaitos tašką. Atstumas nuo stabilaus taško prie kelio krašto turi būti toks pats, kaip nurodant atskaitos tašką.

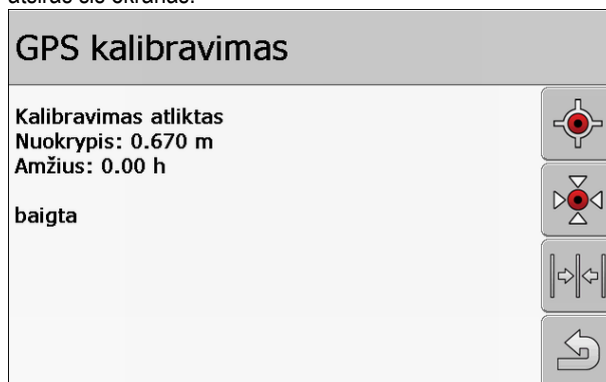
3. Spustelėkite .

4. Spustelėkite .

5. Spustelėkite .

⇒ Programa per 15 sekundžių nustato momentinę padėtį. Iš naujo kalibruojant atskaitos tašką, senais kalibravimas perrašomas.

⇒ atsiras šis ekranas:



6. – atgal.

GPS kalibravimo ekrane dabar pasirodo tokie parametrai:

- Nuokrypis
Rodo atskaitos taško nuokrypį nuo atskaitos taško nurodymo. Pagal tokią vertę perslenkami visi lauko duomenys. Kalibruojant GPS signalą, iš naujo nustatomas nuokrypis.
- Amžius
Prieš kiek valandų buvo paskutinį kartą kalibruotas GPS signalas. Nuo šio taško rodomos šimtosijs valandos dalys. Pavyzdžiui: 0,25 h = ketvirtis valandos = 15 minučių.

8.4.2 DGPS su korekcijos signalu

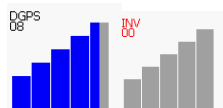
Jei naudojate RTK korekcijos signalą, nereikia nurodyti atskaitos taško ir kalibruoti GPS signalo. Traktoriaus padėtis nuolat koreguojama iš RTK stoties per korekcijos signalą.

8.4.3 DGPS signalo kokybės patikrinimas

Priklausomai nuo geografinės padėties, GPS signalo kokybė gali labai svyruoti.

GPS signalo kokybę galite matyti šiose vietose:

- pradžios ekrane;
- darbo ekrane.



DGPS ryšio indikatoriuje pateikiama tokia informacija:

- Stulpelių grafikas
Rodo ryšio kokybę. Kuo daugiau mėlynų stulpelių, tuo geresnis ryšys.
- Sujungtų palydovų skaičius
- Korekcijos signalo būseną

Ši būklė visada turi bent rodyti „DGPS“, kad būtų pasiektas pakankamas tikslumas. Sistemose su RTK ten rodoma „RTK Fix“ arba „RKT Float“.

Šiais atvejais „SECTION-Control“ persijungia į rankinį režimą:

- DGPS signalo būklė yra „GPS“ arba prastesnė.
- Palydovų skaičius sumažėja iki mažiau nei keturių.
- Stulpelių grafikas nieko nerodo.

Tai pavaizduojama aliarmo pranešimu ekrane.

Turite rankiniu būdu aktyvinti automatinį režimą, kai tik pagerės GPS ryšys.

8.5 Lauko riba

8.5.1 Lauko ribos nustatymas

Kiekviename naujame lauke turite nustatyti lauko ribą.

Lauko ribą galite nustatyti, apdorodami apsisukimo zoną.

Atsižvelgiant į tai, ar dirbate su RTK korekcijos signalu, ar be jo, turite tokias galimybes:

- 1 galimybė:
naudojama abiem atvejais.
 - Apvažiukite lauką.
 - Apskaičiuokite lauko ribą išilgai vėžių, atsiradusių apvažiuojant.
 - Apdorokite vidinę lauko zoną.
- 2 galimybė:
rekomenduojama tik su RTK korekcijos signalu.
 - Apdorokite vidinę lauko zoną.
 - Apvažiukite lauką.
 - Apskaičiuokite lauko ribą išilgai vėžių, atsiradusių apvažiuojant.

Šis metodas veikia ir be RTK korektūros signalo, tačiau turite kalibruoti GPS signalą prieš pradėdami apdoroti ir prieš skaičiuodami lauko ribą. Tai priklauso nuo GPS padėties nuokrypio tarp darbo pradžios ir lauko ribos skaičiavimo.

1 veiksmų būdas

Taip nustatykite lauko ribą, jei pirmiausia norite apvažiuoti lauką:


Nurodėte „1 ataskaitos tašką“ ir kalibravote. (Jei dirbate be RTK korekcijos signalo.)

1. Paleiskite naują navigaciją.
2. Įjunkite pakabinimą arba prikabinimą padargą.



3. Paspauskite, kai darbo ekrane pasirodo funkcijos simbolis.

Funkcijos mygtukas yra skirtas pranešti programinei įrangai, kad pradėsite dirbti. Jei yra aktyvinta „SECTION-Control“ arba sumontavote darbinės padėties daviklį, tuomet šis funkcijos simbolis neatsiras.

4. Pradėkite lauko apvažiavimą.
 - ⇒ Po pirmųjų centimetrų pamatysite, kad ekrane už prietaiso stulpelių rodoma žalia vėžė. Vėžė pažymi apdorotą plotą.
 - ⇒ Jei žalia vėžė neatsiranda, galimos tokios priežastys:
 - a) neįjungėte prikabinamo padargo („SECTION-Control“),
 - b) nepaspaudėte funkcijos mygtuko  („TRACK-Leader II“).

5. Apvažiukite visą lauką.
6. Lauko apvažiavimą baikite pradiniame taške. Apvažiavimas turi būti uždarytas.



7. spustelėkite, kai tik vėl būsite prie pradinio taško.

⇒ Navigacijos ekrane aplink lauką nubrėžiama raudona linija. Tai yra lauko riba.

2 veiksmų būdas

Taip nustatykite lauko ribą, jei pirmiausia norite apdoroti lauką:

Turite RTK korekcijos signalą.

1. Paleiskite naują navigaciją.

2. Įjunkite pakabinimą arba prikabinimą padargą.



3. spustelėkite, kai šis funkcijos simbolis atsiranda darbo ekrane.

Kai yra aktyvinta „SECTION-Control“ arba sumontavote darbinės padėties daviklį, šio funkcijos mygtuko spausti nereikia. Jis yra skirtas pranešti programinei įrangai, kad pradėsite dirbti.

4. Pradėkite lauko apdorojimą.

⇒ Po pirmųjų centimetrų pamatysite, kad ekrane už prietaiso stulpelių rodoma žalia vėžė. Vėžė pažymi apdorotą plotą.

⇒ Jei žalia vėžė neatsiranda, galimos tokios priežastys:

a) neįjungėte prikabinamo padargo („SECTION-Control“),

b) nepaspaudėte funkcijos mygtuko  („TRACK-Leader II“).

5. Apdorokite lauką.

6. Apdorojimo pabaigoje apvažiukite lauką.



7. spustelėkite, kai tik vėl būsite prie pradinio taško.

⇒ Navigacijos ekrane aplink lauką nubrėžiama raudona linija. Tai yra lauko riba.

8.5.2 Lauko ribos ištrynimasis

Veiksmai

Taip ištrinsite lauko ribą:



1. – ilgai palaikykite paspaudę.

⇒ Raudona linija pažymėta lauko riba ištrinama.

8.6 A-B vėžių formavimas

A-B vėžios yra pirmosios vėžios, kurias suformuosite. Visos kitos vėžios apskaičiuojamos ir braižomos pagal A-B vėžias.

A-B vėžias turite suformuoti dirbdami kiekvienu valdymo režimu.

Kada formuoti?

A-B vėžias galima suformuoti bet kuriuo momentu, kai yra nurodytas atskaitos taškas. Pavyzdžiui, per pirmą lauko apvažiavimą.

8.6.1 A-B vėžių formavimas lygiagrečiu ir kontūro režimu

Veiksmai

1. Traktoriumi privažiukite prie pradinio norimų A-B vėžių taško.



2. arba apibrėžkite tašką A.

⇒ Nurodomas taškas A.

⇒ Vėliavėlė A ant funkcijos simbolio nudažoma žaliai.

3. Nuvažiuokite į lauko galą.



4. arba apibrėžkite tašką B.

⇒ Nurodomas taškas B.

⇒ Vėliavėlė B ant funkcijos simbolio nudažoma žaliai:



⇒ Taškai A ir B sujungiami linija. Ši linija vadinama „A-B vėžiomis“ ir ekrane pažymima dviem mažais simboliais A ir B.

Lygiagrečiu režimu A-B vėžios yra tiesios.

Kontūro režimais A-B vėžios yra kreivos.

⇒ Vėžios abiem kryptimis projektuojamos, rodomos ir numeruojamos pagal einamąjį vėžių plotį ir norimą valdymo režimą.

8.6.2 A-B vėžių formavimas valdymo režimu „A+“.

Veiksmai

1. Traktoriumi privažiukite prie pradinio norimų A-B vėžių taško.



2. Spustelėkite

⇒ Atsiranda duomenų įvesties ekranas.

3. Duomenų įvesties ekrane matysite einamąjį traktoriaus kryptį (laipsniais).

4. Įveskite norimą A-B vėžių kryptį laipsniais.

⇒ „A-B“ vėžios formuojamos įvesta kryptimi.

8.7 Kliūčių nustatymas

Jei lauke yra kliūčių, galite nustatyti jų padėtį. Taip visada būsite įspėti apie galimą susidūrimą.

Kliūtis galite nustatyti apdorodami lauką.

Būsime informuoti apie kliūtį tokiais atvejais:

- jei priartėsite prie kliūties per 20 sekundžių ar greičiau.
- Jei atstumas tarp kliūties ir transporto priemonės mažesnis nei žemės ūkio padargo darbinis plotis.

Įspėjimą visada sudaro du elementai:

- grafinis įspėjimas viršutiniame kairiajame darbo ekrano kampe
 - „Lauko riba“

– „Kliūtis“

- Akustinis signalas

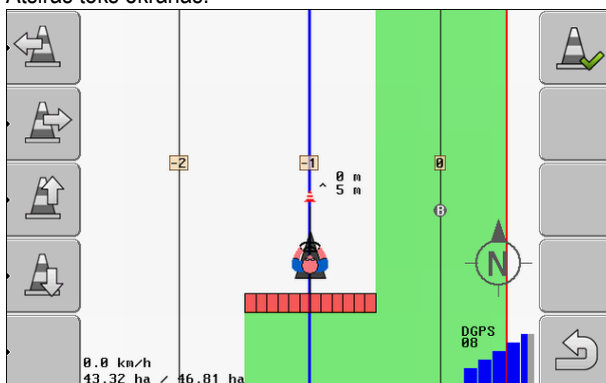
Veiksmai

- Paleidote navigaciją.

1. Spustelėkite

2. Spustelėkite

⇒ Atsiras toks ekranas:



rodoma mašinos su vairuotoju schema, kliūtis ir atstumas nuo kliūties iki GPS imtuvo.

3. Rodyklėmis nustatykite atstumą tarp kliūties ir traktoriaus stovėjimo vietos.
Kadangi „TRACK-Leader II“ žino traktoriaus padėtį, gali apskaičiuoti kliūties padėtį lauke.

4. – išsaugokite kliūties padėtį lauke.

⇒ Kliūtis pasirodo darbo ekrane.

8.8 Valdymas dirbant

8.8.1 „SECTION-Control“ darbo režimo pakeitimas

Kai yra aktyvinta „SECTION-Control“, galima dirbti dviem režimais:

- Automatinis režimas
- Rankinis režimas

Valdymo elementai



Rankinio ir automatinį režimo perjungimas

Automatinis režimas

Automatinio režimo savybės:

- automatinis sekcijų perjungimas esant persidengimams

Rankinis režimas

Rankinio režimo savybės:

- padargas (pvz., purkštuvus) turi būti perjungiamas rankiniu būdu. Rezultatai įrašomi.

8.8.2 Darbo ekrano vaizdavimo keitimas

Yra kelios galimybės darbo ekrano vaizdavimui keisti.

Valdymo elementai

Valdymo elementas	Funkcija
	Priartinti ir nutolinti vaizdą.
	Rodyti visą lauką.
	Rodyti transporto priemonės aplinką.
	Aktyvinti 3D vaizdą.
	Aktyvinti 2D vaizdą.

8.8.3 Vėžių paslinkimas

Naudokite šią funkciją, kai esate norimose vėžiose, tačiau terminale rodoma traktoriaus padėtis šalia vėžių.

Vėžias galite paslinkti lygiagrečiu režimu ir kontūro režimu.

Veiksmai

- Paleidote navigaciją

1. Spustelėkite

2. Spustelėkite

3. Laikykite nuspaudę 3 sekundes, norėdami paslinkti vėžias į momentinę padėtį.

⇒ Vėžios perstumiamos.

8.8.4 Vėžių ištrynimasis

Bet kuriuo metu galite ištrinti vėžias ir suformuoti naujas.

Veiksmai

1. Tris sekundes laikykite paspaudę arba .

⇒ Vėžios ištrinamos.

8.9 Apsisukimo zonos apdorojimas naudojant „HEADLAND-Control“

Su moduliu „HEADLAND-Control“ (ir: apsisukimo zonos valdymo modulis) galima atskirai apdoroti apsisukimo zoną nuo likusio lauko.

Pranašumai

Apsisukimo zonos valdymo moduliui pranašumai:

- Apsisukimo zoną galite apdoroti po vidinės lauko zonos. Taip po apsisukimo zonos apdorojimo mašinoje nelieka purškimo priemonės likučių.
- „SECTION-Control“ išjungia sekcijas, kurios lauko apdorojant yra apsisukimo zonoje.
- Dirbant apsisukimo zonoje, ten rodomos vėžios važiuoti lygiagrečiai.









Apribojimai

Apsisukimo zonos valdymo moduliui apribojimai:

- Apdorojant apsisukimo zoną negalima naudoti automatinės „TRACK-Leader TOP“ krypties. Vairuotojas visada turi mašiną valdyti rankiniu būdu.
- Apsisukimo zonos valdymo modulis visada remiasi visu darbinio pločiu. Jei purkštuvu darbo kompiuteriu išjungėte sekcijas, vis tiek visas darbinis plotis imamas kaip pagrindas.

Valdymo elementai

Darbo ekrane yra funkcijos simbolis, kuris paspaustas keičia savo išvaizdą. Toliau pateiktoje lentelėje matote, kokios gali būti simbolio formos, ką jos reiškia ir kas atsitiks, jei spustelėsite simbolį.

Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Kai atsiranda šis simbolis, programinės įrangos padėtis yra tokia	Tai atsitiks, jei paspausite šalia simbolio esantį funkcijos mygtuką
		„HEADLAND-Control“ deaktyvinta ir šiame lauke dar niekada nebuvo aktyvinta. Lauko riba dar nebuvo nenustatyta.	Negalima paspausti.
		„HEADLAND-Control“ neaktyvinta. Atsiranda tik tada, kai nustatoma lauko riba.	Rodoma apsisukimo zona.
		Dabar galite apdirbti vidinę lauko zoną. „SECTION-Control“ apdoroja tik vidinę lauko zoną. Pereinant į apsisukimo zoną, sekcijos išjungiamos. Yra aktyvintas lygiagretus valdymas vidinėje lauko zonoje.	Aktyvinamas lygiagretus valdymas apsisukimo zonoje.
		Dabar galite apdirbti apsisukimo zoną.	Aktyvinamas lygiagretus valdymas vidinėje lauko zonoje.

Veiksmai

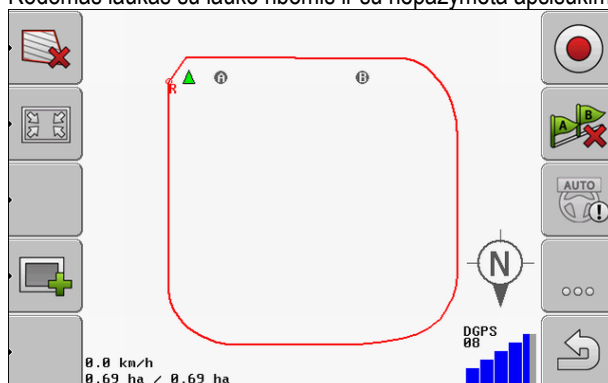
Taip apdorsite apsisukimo zoną, kai lauką apdorojate pakartotinai:

1. [kelkite lauko duomenis, kuris turi būti apdorotas. [→ 59]

2. Nustatykite apsisukimo zonos plotį. [→ 44]

3. Paleiskite naują navigaciją.

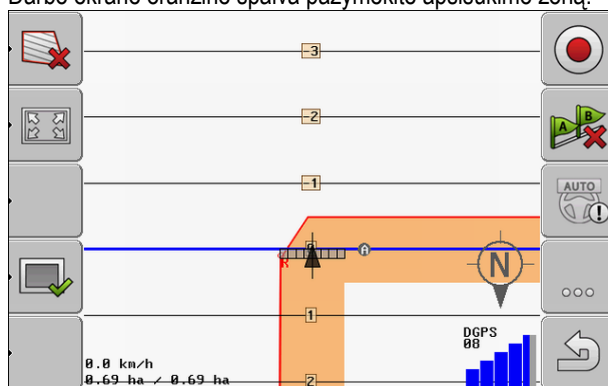
⇒ Rodomas laukas su lauko ribomis ir su nepažymėta apsisukimo zona.



4.  spustelėkite, norėdami apsisukimo zoną matyti ekrane.

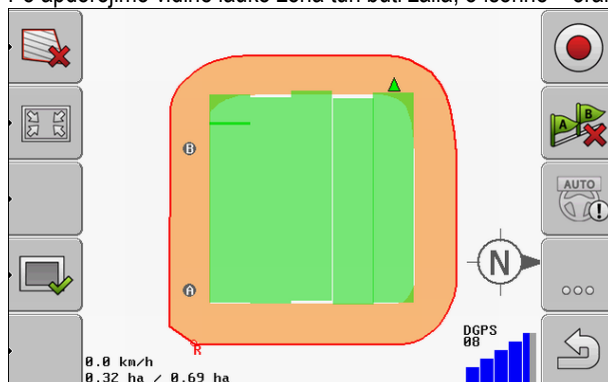
⇒ Pasirodo funkcijos simbolis .


⇒ Darbo ekrane oranžine spalva pažymėkite apsisukimo zoną.



5. Apdorokite vidinę lauko zoną. Naudokite vėžias.

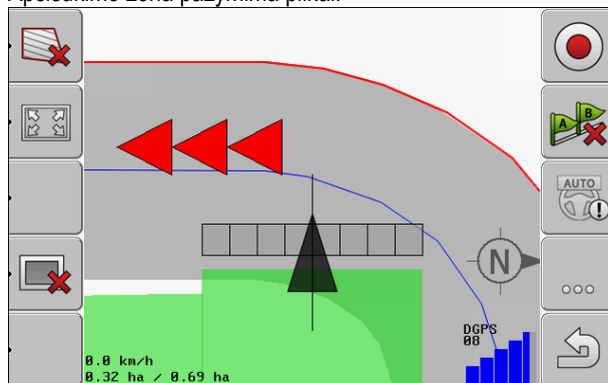
⇒ Po apdorojimo vidinė lauko zona turi būti žalia, o išorinė – oranžinė:



6.  spustelėkite, norėdami aktyvinti lygiagrečių valdymo režimą apsisukimo zonoje.

⇒  atsiranda darbo ekrane.

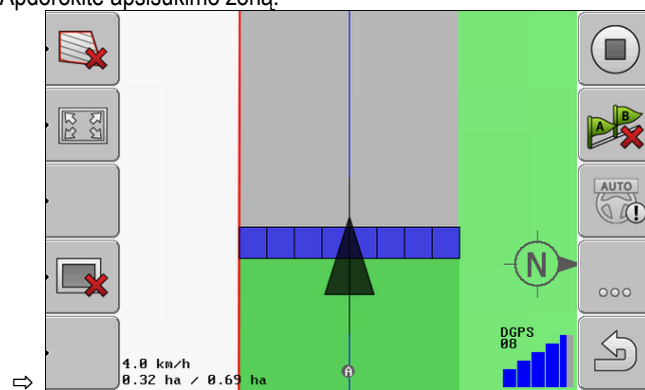
⇒ Apsisukimo zona pažymima pilkai.



⇒ Apsisukimo zonoje pasirodo vėžė.

7. Mašiną pastatykite lauko taške, kuriame galima išvažiuoti iš lauko baigus apdorojimą.

8. Apdorokite apsisukimo zoną.



9. Apdoroję apsisukimo zoną, išvažiuokite iš lauko ir išsaugokite lauko duomenis.

9 USB atmintuke esančių duomenų naudojimas

Galite išsaugoti kiekvieno lauko, kurį apdorojate, duomenis.

Lauko duomenis sudaro tokia informacija:

- Lauko ribos
- 1 atskaitos taškas
- Vėžios
- Pervažiavimo takai
- Nustatytos kliūtys

Visi lauko duomenys kartu išsaugomi USB atmintuke.

9.1 Lauko duomenų išsaugojimas ir įkėlimas

Jei darbo metu įrašytus lauko duomenis išsaugosite USB atmintuke, lauko duomenis galite naudoti su kitomis ME taikomosiomis programomis.

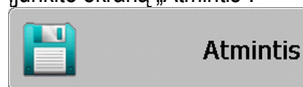
Pavyzdžiui, su:

- „TaskManager“
- „FIELD-Nav“

9.1.1 Lauko duomenų išsaugojimas

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.



2. Spustelėkite

⇒ Atsiranda duomenų įvesties ekranas.

3. Įveskite pavadinimą, kuriuo turi būti išsaugoti lauko duomenys.

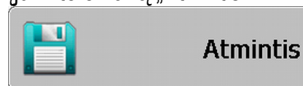
⇒ Duomenys išsaugomi USB atmintuko kataloge „ngstore“.

9.1.2 Lauko duomenų įkėlimas

Prieš apdorodami jau apdorotą lauką, visada įkėkite lauko duomenis.

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.



2. Spustelėkite

⇒ Atsiranda ekranas „Įkelti įrašą“.

3. - Spustelėkite norimą lauką.

⇒ Ekrane „Atmintis“ atsiranda lauko apžvalga.

9.1.3 Lauko duomenų atmetimas

Atmetus lauko duomenis, iš laikinos terminalo atminties ištrinama visa informacija.

Turite atmesti lauko duomenis po jo apdoravimo, kad būtų galima apdoroti naują lauką. Jei to nepadarysite, programinė įranga supras, kad norite toliau apdoroti pirmą lauką.

PASTABA

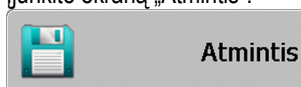
Duomenų praradimas

Lauko duomenų, kuriuos atmesite, atkurti neįmanoma.

- Prieš atmesdami išsaugokite visus svarbius duomenis.

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“:



2. Spustelėkite



⇒ Einamojo įkelto lauko duomenys atmetami.

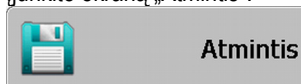
9.2 Lauko duomenų eksportas ir importas GIS

Jei savo darbą dokumentuosite GIS formatu, lauko duomenis galėsite atidaryti ir apdoroti GIS programa savo kompiuteryje.

9.2.1 Lauko duomenų eksportas GIS

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.



2. Spustelėkite



⇒ Atsiranda duomenų įvesties ekranas.

3. Įveskite pavadinimą, su kuriuo turi būti eksportuoti lauko duomenys.

⇒ Duomenys išsaugomi USB atmintuko kataloge „NavGuideExport“.

9.2.2 Lauko duomenų importas iš GIS

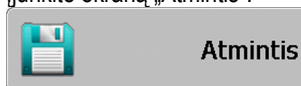
GIS lauko duomenų rūšys

- Fono plotai
- Kliūčių linijos
- Kliūčių taškai

Veiksmai

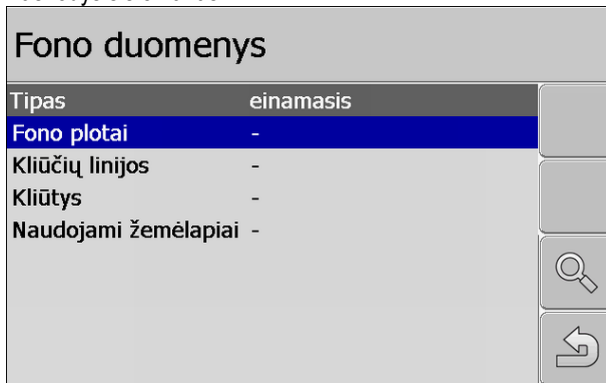
- USB atmintuke sukūrėte katalogą „NavGuideGisImport“.
- Visi duomenys, kuriuos norite importuoti, yra USB atmintuke kataloge „NavGuideGisImport“. Katalogas negali turėti pakatalogių.
- Duomenys importuojami WGS84 formatu.

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.



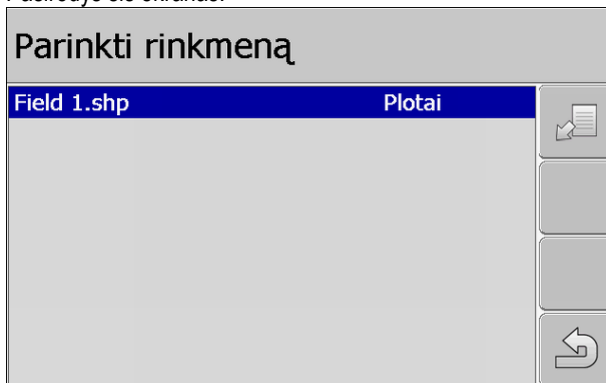
2. Spustelėkite .

⇒ Pasirodys šis ekranas:



3. Spustelėkite norimą GIS lauko duomenų rūšį.

⇒ Pasirodys šis ekranas:



Kairiajame stulpelyje matysite rinkmenos su lauko duomenimis pavadinimą. Dešiniajame stulpelyje yra GIS lauko duomenų rūšis. Kaip pavadintos rinkmenos, priklauso nuo jūsų ir naudojamos GIS sistemos.

4. Pažymėkite eilutę su norimais duomenimis.



5. Spustelėkite .

⇒ Įkeliami fono duomenys.

9.3 Duomenų pertvarkymas

Duomenų pertvarkymo tikslas yra pagreitinti terminalo darbą.

USB atmintuke išsaugoti duomenys rūšiuojami taip, kad terminalas galėtų greičiau prieiti prie duomenų.

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.



2. Spustelėkite .

⇒ Atsiranda ekranas „Įkelti įrašą“.



⇒ Atsiranda ekranas „Duomenų priežiūra“.



– spustelėkite parametą „Duomenų pertvarkymas“.

5. Pasirodys toks pranešimas: „baigta“.



– patvirtinkite.

9.4 Dokumentuotų pervažiavimo takų peržiūrėjimas

Galite peržiūrėti ir patikrinti pervažiavimo takus, ar ko nors nepraleidote.

Valdymo elementai

Funkcijos simbolis	Reikšmė
	Paslinkti parinkimą į kairę ir į dešinę.
	Paslinkti parinkimą į viršų ir žemyn.
	Keisti mastelį.

Veiksmai

1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.

2. Įkelkite norimą lauką.

3. – pakeiskite mastelį.

4. Laikykite paspaudę funkcijos mygtuką arba .

5. – pasukite rankenėlę.
⇒ Parinkimas perstumiamas.

9.5 Laukų ištrynimasis iš USB atmintuko

Galite ištrinti visus laukus su visais lauko duomenimis iš USB atmintuko.

Veiksmai

Taip ištrinsite lauką:



1. Įjunkite ekraną „Atmintis“.

2. Spustelėkite

⇒ Atsiranda ekranas „Įkelti įrašą“.



– pažymėkite rinkmeną su norimu ištrinti lauku.





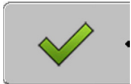
4.  – ištrinkite pažymėtą rinkmeną.
⇒ Atsiras toks pranešimas: „Ar ištrinti šį įrašą?“
5.  – patvirtinkite.
⇒ Rinkmenos pavadinimas su lauko duomenimis dings iš lentelės.

9.6 Įrašytų takų ištrynimasis

Galite ištrinti visų išsaugotų laukų takus. Kiti lauko duomenys [→ 59] neištrinami.

Šį veiksma galite atlikti, pvz., sezono pabaigoje.

Veiksmai

1. Įjungti ekraną „Atmintis“.
2. Spustelėkite .
⇒ Atsiras ekranas „Kelti įrašą“.
3.  – pažymėkite norimą lauką.
4. Spustelėkite .
5. Atsiras ekranas „Duomenų priežiūra“.
6.  – spustelėkite parametą „Ištrinti įrašytus takus“.
⇒ Atsiras toks pranešimas: „Ištrinti visi apdoroti plotai! Tęsti?“
7.  – patvirtinkite.

10 Taikomųjų žemėlapių apdorojimas naudojant „VARIABLE-RATE Control“

Taikomasis žemėlapis – tai detalus lauko žemėlapis. Laukas šiame žemėlapyje padalijamas į sekcijas. Taikomajame žemėlapyje pateikiama informacija, kokio intensyvumo bus darbas kiekvienoje sekcijoje.

Veikimo būdas

Kai taikomasis žemėlapis įkeltas, programinė įranga, remdamasi transporto priemonės GPS koordinatėmis, nustato, kokie bus išmetimo kiekiai remiantis taikomuoju žemėlapiu, ir persiunčia informaciją į ISOBUS darbo kompiuterį.

10.1 Pagrindinė seka

Kad galėtumėte naudotis taikomuoju žemėlapiu *.shp formatu, privalote:

1. Sukurti taikomąjį žemėlapi kompiuteryje.
2. Nukopijuoti taikomąjį žemėlapi į USB atmintuką.
3. Importuoti tinkamą taikomąjį žemėlapi naudodamiesi „TRACK-Leader“.
4. Pasirinkti taikomojo žemėlapio formatą.
5. Pritaikyti taikomąjį žemėlapi prie esamų sąlygų.

Kai atlikti šią veiksmų seką, sužinosite kituose skyriuose.

10.2 Taikomojo žemėlapio kūrimas

Galite sukurti taikomąjį žemėlapi naudodamiesi dirvos lauko žemėlapiu arba kitomis kompiuterinėmis programomis.

Kiekvienas taikomasis žemėlapis turi būti sudarytas iš šių rinkmenų:

- Shp
- Dbf
- Shx

10.3 Taikomojo žemėlapio kopijavimas į USB atmintuką

Nukopijuokite visus taikomuosius žemėlapius į katalogą „applicationsmaps“, esantį USB atmintuke.



10.4 Taikomojo žemėlapio importavimas

Kompiuteryje sukurtą taikomąjį žemėlapi galite importuoti į USB atmintuką.

Importuokite taikomąjį žemėlapi prieš pradėdami dirbti.

Veiksmai

- USB atmintuke sukūrėte katalogą „applicationsmaps“.
 - Visi taikomieji žemėlapiai, kuriuos norite importuoti, yra USB atmintuke kataloge „applicationsmaps“.
1. Įjunkite ekraną „Atmintis“:
Atmintis

2. Spustelėkite .
 - ⇒ Atsiranda ekranas „Fono duomenys“.
3. Spustelėkite eilutę „Taikomieji žemėlapiai“.
 - ⇒ Atsiranda ekranas „Taikomieji žemėlapiai“.
4. Spustelėkite .
 - ⇒ Atsiranda ekranas „Parinkti naudojamą žemėlapi“.
5. Paspauskite eilutę, kurioje atsiranda norimas importuoti taikomasis žemėlapis.
 - ⇒ „TRACK-Leader“ patikrina, ar katalogo formatas žinomas.
 - ⇒ Jei formatas nežinomas, privalote sukurti naują formatą. Apie tai skaitykite kitame skyriuje: Naujo taikomojo žemėlapio formato kūrimas [→ 65]
 - ⇒ Kai formatas žinomas, iškart atsiranda ekranas: „Pasirinkti formatą“.
 - ⇒ Programinės įrangos parinktas formatas pasirodo eilutėje „Formatas“.
6. Paspauskite „OK“, kad įkeltumėte šio formato taikomąjį žemėlapi.
7. Paspauskite „Naujas“, kad įkeltumėte naują šio formato taikomąjį žemėlapi.

10.5 Taikomojo žemėlapio formatas

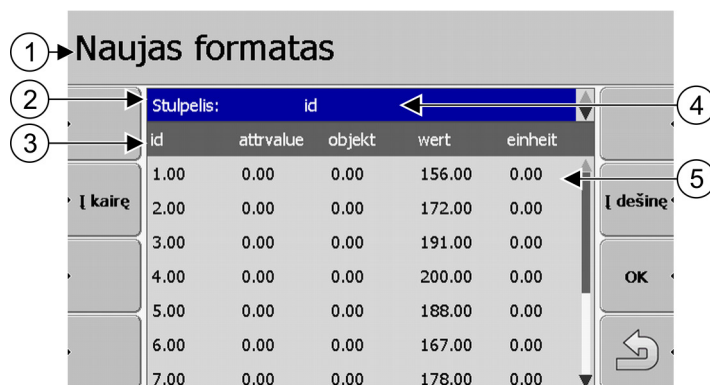
Kiekvienas taikomasis žemėlapis suskirstytas kaip lentelė.

Funkcija „Formatas“ programinei įrangai „TRACK-Leader“ nurodo, kuriame taikomojo žemėlapio stulpelyje pateiktos vertės, vėliau dirbant naudojamos kaip „Sparta“.

10.5.1 Naujo taikomojo žemėlapio formato kūrimas

Privalote sukurti naują formatą norėdami importuoti taikomąjį žemėlapi, kurio struktūros programinė įranga neatpažįsta.

Formatai išsaugomi vidinėje terminalo atmintyje. Privalote juos sukurti kiekviename terminale atskirai.




Ekranas „Naujas formatas“

①	Ekranas pavadinimas	④	Pasirinkto stulpelio pavadinimas
②	Stulpelio pasirinkimo laukas	⑤	Duomenys lentelėje Duomenys iš shp rinkmenos
③	Lentelių pavadinimai Stulpelių pavadinimai apibrėžiami kuriant taikomuosius žemėlapius kompiuterine		


programine įranga.		
--------------------	--	--

Valdymo elementai

Valdymo elementas	Funkcija
	Pasirinkti stulpelio pavadinimą
kairę	Slinkti ekrane matomą vaizdą į kairę, kai lentelė didesnė nei ekranas.
dešinę	Slinkti ekrane matomą vaizdą į dešinę, kai lentelė didesnė nei ekranas.
OK	Patvirtinti parinktį


Veiksmai

Taip sukursite naują taikomojo žemėlapio formatą:

- pasirinkote taikomąjį žemėlapi.
- Iškvietas ekranas „Pasirinkti formatą“.
- 1. Spustelėkite „Naujas“.
⇒ Atsirias šis ekranas: „Naujas formatas“
- 2.  - Eilutėje „Stulpelis“ pasirinkite stulpelį, kuriame pateiktos reikalingos vertės.
- 3. Spustelėdami „OK“ patvirtinkite parinktį.
⇒ Atsirias šis ekranas: „Formato pavadinimas“
- 4. Įveskite naujo formato pavadinimą.
⇒ Atsirias šis ekranas: „Vienetas“
- 5. Pasirinkite vienetą, kuriame pateiktos taikomojo žemėlapio vertės.
- 6. Paspauskite „OK“.
⇒ Atsirias šis ekranas: „Pasirinkti formatą“.
⇒ Naujo formato pavadinimas atsirias eilutėje „Formatas“.
- 7. Paspauskite „OK“.
⇒ Įkeliamas taikomasis žemėlapis. Šis procesas gali trukti ilgiau, jei taikomasis žemėlapis didelės apimties.
⇒ Atsirias šis ekranas: „Naudojami žemėlapiai“

10.5.2 Taikomojo žemėlapio formato pasirinkimas**Veiksmai**

Taip pasirinksite taikomojo žemėlapio formatą:

- pasirinkote taikomąjį žemėlapi.
- Iškvietas ekranas „Pasirinkti formatą“.
- 1. Spustelėkite „Formatas“.
⇒ Eilutė „Formatas“ pažymima mėlynai.
- 2.  – pasirinkite norimą formatą.
- 3. Spustelėdami „OK“ patvirtinkite parinktį.
⇒ Bus įkeltas taikomasis žemėlapis.
⇒ Atsirias ekranas „Taikomieji žemėlapiai“.

10.5.3 Taikomųjų žemėlapių formatų trynimas

Veiksmai

Štai kaip ištrinti formatą:


Esant atidarytam ekranui „Taikomieji žemėlapiai“.


1. Spustelėkite „Formatas“.


⇒ Atsiras ekranas „Formatai“.

2. Spustelėkite „Formatas“.

⇒ Eilutė su formato pavadinimu bus pažymėta mėlynai.

3.  – pasirinkite formatą, kurį norite ištrinti.

4.  – patvirtinkite parinktį.

5.  – paspauskite, kad ištrintumėte pasirinktą formatą.

⇒ Atsiras toks pranešimas: „Ar tikrai reikia ištrinti šį formatą?“

6.  – patvirtinkite.

⇒ Formatas ištrinamas.

10.6 Taikomojo žemėlapio pritaikymas prie esamų sąlygų

Importavę taikomąjį žemėlapiį galėsite pakeisti:

- Visas vertes atitinkama procentine dalimi.
- Pasirinktas vertes absoliučioju skaičiumi.

Veiksmai

Taip pakeisite visas vertes vienu metu:

Pasirinktas taikomasis žemėlapis.

Iškvieistas ekranas „Naudojami žemėlapiai“.

Ekrane matote taikomąjį žemėlapiį.

1. Paspauskite „Visi %“, kad pakeistumėte visus rodiklius.

⇒ Atsiras duomenų įvesties ekranas.

2. Įveskite, kiek procentų turi būti pakeisti visi rodikliai.

3. Spustelėdami „OK“ patvirtinkite įvestį.

⇒ Atsiras ekranas „Naudojami žemėlapiai“.

⇒ Stulpelyje „Sparta“ visos vertės pritaikomos pagal įvestą procentinį skaičių.


Veiksmai

Taip pakeisite pasirinktą vertę:


Pasirinktas taikomasis žemėlapis.

Iškvieistas ekranas „Naudojami žemėlapiai“.

Ekrane matote taikomąjį žemėlapiį.

1.  – pasukite rankenėlę.

⇒ Stulpelyje „Sparta“ atsiranda mėlyni rėmeliai, žymintys vieną lentelės langelį.

2.  – pažymėkite spartą, kuri turi būti pakeista.
 3. Paspauskite „Sparta +“.
⇒ Atsirasi duomenų įvesties ekranas.
 4. Įveskite naują vertę.
 5. Spustelėdami „OK“ patvirtinkite įvestį.
⇒ Atsirasi ekranas „Naudojami žemėlapiai“.
- ⇒ Pakeistame langelyje atsirasi nauja vertė.

11 Automatinė „TRACK-Leader TOP“ kryptis

	ĮSPĖJIMAS
	<ul style="list-style-type: none"> ◦ Prieš pradėdami eksploatuoti perskaitykite pridėtą naudojimo instrukciją „Ultra Guidance PSR ISO“. Pirmiausia atsižvelkite į informaciją, pateiktą skyriuje „Saugumas“. ◦ Naudodami automatinę kryptį būkite labai atidūs! ◦ Deaktyvinkite automatinę kryptį, jei kažkas darbo metu priartėja prie mašinos per 50 metrų.

Valdymo elementai

Visi funkcijų simboliai, kurių reikės automatinei kryptčiai valdyti, atsirad darbo ekrane.



Funkcijos simbolis	Galimas funkcijos simbolis	Aprašymas
		Automatinė „TRACK-Leader TOP“ kryptis yra deaktyvinta arba jos visai nėra.
		Vairavimo darbo kompiuteris yra sumontuotas ir konfigūruotas, bet atsirado klaida. Perskaitykite klaidos pranešimą vairavimo darbo kompiuterio taikomojoje programoje.
		Aktyvinti automatinę kryptį. Automatinė kryptis gali būti suaktyvinta, tačiau dabar neaktyvi.
		Deaktyvinti automatinę kryptį. Automatinė kryptis yra aktyvi.
		Transporto priemonę sukti į kairę. Funkcijų mygtukas neveikia, kai yra deaktyvinta „TRACK-Leader TOP“.
		Transporto priemonę sukti į dešinę. Funkcijų mygtukas neveikia, kai yra deaktyvinta „TRACK-Leader TOP“.

11.1 Vairuotojo užduotys

Vairuotojas turi tokias užduotis:

- Atsižvelgti į saugumą. Automatinė kryptis yra akla. Ji negali atpažinti, jei kas nors artinasi prie mašinos. Ji negali sustabdyti arba apvažiuoti.
- Stabdyti ir pagreitinti.
- Vairuotojas turi pasukti.

11.2 Automatinės krypties aktyvinimas ir deaktivimas

	 ĮSPĖJIMAS
	<p>Kelių eismo įvykio rizika</p> <p>Įjungus automatinę kryptį, transporto priemonė gali nukrypti iš važiujamosios juostos ir sukelti avariją. Gali būti sužaloti arba žūti žmonės.</p> <ul style="list-style-type: none"> ◦ Deaktyvinkite automatinę kryptį, prieš įvažiuodami į visuomeninį kelią. ◦ Vairo variklį pasukite nuo vairaračio.

Veiksmai

Taip suaktyvinkite automatinę kryptį:

- Konfigūravote vairavimo darbo kompiuterį ir „TRACK-Leader TOP“.
- Suformavote A-B vėžias.
- Transporto priemonę pastatėte į važiavimo vėžias ir vėžios yra aktyvios.

- Darbo ekrane atsiranda funkcijos simbolis



1. Vairo variklį judinkite su friciniu ratu link vairaračio.



2. Spustelėkite

- ⇒ Funkcijos simbolis pakeičiamas tokiu funkcijos simboliu
- ⇒ Automatinė kryptis yra aktyvinta.



3. Jei pradėsite važiuoti su transporto priemone, vairo variklis transporto priemonę valdo taip, kad ji važiuotų aktyvinta vėže.

Veiksmai

Yra kelios galimybės automatinei kryptiai deaktivinti:

1. Pajudinkite vairarati
arba



paspauskite

- ⇒ Automatinė kryptis yra deaktivinta.

- ⇒ Funkcijos simbolis pakeičiamas tokiu funkcijos simboliu:



11.3 Važiavimas lygiagrečiai su vėže

Automatinė kryptis valdo transporto priemonę išilgai aktyvintos vėžios.



Turite galimybę, vairuoti transporto priemonę lygiagrečiai su aktyvinta vėže.

Veiksmai

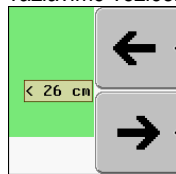
Taip vairuosite transporto priemonę lygiagrečiai su aktyvinta vėže:

- Darbo ekrane atsiranda funkcijos simbolis



1. Spustelėkite  arba , kad transporto priemonė važiuotų lygiagrečiai su aktyvinta vėže.

⇒ Greta funkcijos simbolio atsiras informacija apie tai, kiek ir kokia kryptimi bus paslinktos važiavimo vėžios:



⇒ Vairo variklis judina vairarati.

2. Transporto priemonė važiuoja lygiagrečiai su vėže, kol nesuaktyvinama kita vėžė.

11.4 Sukimas

Sukant vairuotojas turi perimti krypties kontrolę ir vairuoti pats.



Veiksmai

Taip sukite, kai yra aktyvinta automatinė kryptis:

- Darbo ekrane atsiras funkcijos simbolis . Automatinė kryptis yra aktyvinta.


1. Paimkite vairarati į ranką ir sukite patys.

⇒ Automatinė kryptis aktyvinama automatiškai, kai tik pajudinamas vairaratis.

⇒ Funkcijos simbolis  pakeičiamas tokiu funkcijos simboliu: .

2. Sukite.

⇒ Kitos vėžios bus aktyvintos tik tada, kai kampas tarp jų ir transporto priemonės bus mažesnis, nei nustatytas parametras „Posūkio kampas“.

3.  – aktyvinkite kryptį, kai tik bus suaktyvintos kitos vėžios.

12 Darbas su kitomis taikomosiomis programomis

12.1 Darbas kartu su taikomąja programa „TaskManager“

„TRACK-Leader“ galima naudoti kartu su taikomąja programa „TaskManager“.

Pranašumai

- Naudojantis „TRACK-Leader“ nereikia įkelti arba importuoti lauko duomenų. Pradėjus užduotį „TaskManager“ programoje, visi lauko duomenys perkeliama į „TRACK-Leader“.
- Galima dirbti remiantis taikomaisiais žemėlapiais, kurie įtraukti į užduotį.

Svarbu

Norėdami naudoti abi programas, atsižvelkite į šiuos punktus:

1. aktyvinkite parametą „Jungtis su TM“.
2. Visada pradėkite vykdyti užduotį taikomojoje programoje „TaskManager“ dirbdami su „TRACK-Leader“.

„TaskManager“ deaktyvinimas

Jei nenorite naudoti „TaskManager“:

1. nustatykite programoje „TaskManager“ SC režimą. Deaktyvinkite parametą „Jungtis su TM“.

12.2 Darbas kartu su darbo kompiuteriu

Kai prie terminalo prijungtas ISOBUS darbo kompiuteris, galima naudoti visas „TRACK-Leader“ taikomąsias programas.

„TRACK-Leader“ perima visus prijungto žemės ūkio padargo parametrus iš ISOBUS darbo kompiuterio.

Pavyzdžiui:

- Darbinis plotis
- Sekcijų skaičius
- Žemės ūkio padargo geometrija

Darbo kompiuteris iš „TRACK-Leader“ gauna šią informaciją:

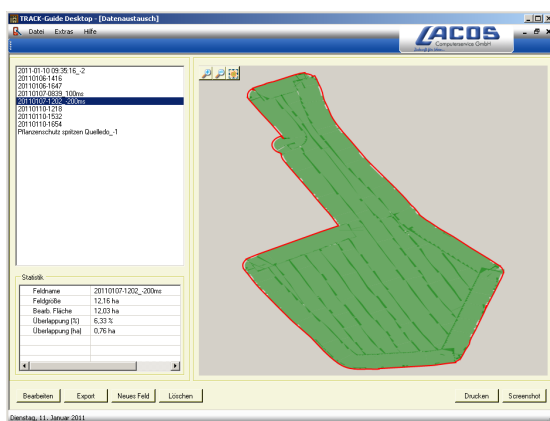
- Sekcijų įjungimo ir išjungimo komandos (SECTION-Control)
- Išmetami kiekiai (VRC)

12.3 Darbas su „TRACK-Guide Desktop“

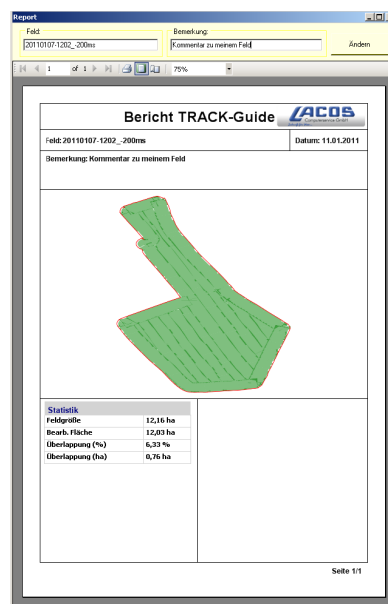
„TRACK-Guide Desktop“ yra nemokama programa kompiuteriui.

Su ja galite:

- peržiūrėti darbo rezultatus;
- spausdinti ataskaitas savo klientams.



Programos langas



Ataskaita

„TRACK-Guide Desktop“ galite rasti srityje „Download“, internetinėje svetainėje www.lacos.de.

13 Veiksmai, atsiradus klaidų pranešimams

Klaidos pranešimo tekstas	Galima priežastis	Taip išspręsite problemą
Dėmesio! Atminties negalima inicijuoti. Jei problema išlieka pakartotinai paleidus, kreipkitės į techninės priežiūros tarnybą.	USB atmintuke nepavyko sukurti duomenų banko.	Iš naujo paleiskite terminalą.
Einamojo profilio negalima pašalinti!	Buvo bandoma ištrinti pasirinktą einamąjį mašinos profilį.	Parinkite kitą mašinos profilį ir tada ištrinkite norimą mašinos profilį.
Pertvarkant atmintį pasitaikė klaida!	USB atmintukas buvo ištrauktas vykstant pertvarkymui.	Vėl įkiškite USB atmintuką ir iš naujo bandykite pertvarkyti
	USB atmintukas yra pilnas.	Ištrinkite iš USB atmintuko nereikalingus duomenis ir bandykite iš naujo.
	USB atmintukas yra sugedęs.	Paprašykite gamintojo naujo USB atmintuko.
Nerasta DGPS konfigūracijos rinkmena!	Nepavyko rasti vidinės rinkmenos su DGPS nustatymais.	Kreipkitės į techninės priežiūros tarnybą, kad būtų galima iš naujo įdiegti programinę įrangą.
Bandymo fazė pasibaigė. Informuokite prekybos atstovą.	Bandymo fazė pasibaigė.	Paprašykite licencijos. Aktyvinkite programinę įrangą.
USB atmintukas neprijungtas!		Įkiškite USB atmintuką.
Eksportuoti nepavyko!	USB atmintukas buvo ištrauktas prieš eksportavimą arba jam vykstant.	Vėl įkiškite USB atmintuką ir iš naujo bandykite eksportuoti.
	Į USB atmintuką negalima rašyti.	Pašalinkite USB atmintuko įrašymo apsaugą.
	USB atmintukas yra pilnas.	Ištrinkite iš USB atmintuko nereikalingus duomenis ir bandykite iš naujo.
Klaida!		Kreipkitės į techninės priežiūros tarnybą.
GPS signalas nutrauktas!	Nutraukta nuosekloji jungtis su GPS antena. Nebegalima nustatyti padėties.	Patikrinkite kabelio jungtį iki GPS antenos ir sujunkite iš naujo.
GPS signalas per silpnas!	GPS signalas per silpnas, dažniausiai dėl šešėlių.	Patikrinkite GPS imtuvo montavimą ir einamąją padėtį. Imtuvo negali niekas užstoti.
DGPS nepasiekiamas!	DGPS nepasiekiamas dėl signalo šešėlio.	Patikrinkite GPS imtuvo montavimą ir einamąją padėtį. Imtuvo negali niekas užstoti.

Klaidos pranešimo tekstas	Galima priežastis	Taip išspręsite problemą
	DGPS nepasiekiamas, nes nėra korekcijos duomenų taikomosios programos, pvz., EGNOS.	Patikrinkite bendrąjį taikomosios programos disponavimą. Jei naudojate EGNOS, patikrinkite, ar tinkami korekcijos palydovai, ir nustatykite.
Šiam naudojamam žemėlapiui nerastas tinkamas formatas. Sukurkite naują formatą.	Pagal naudojamo žemėlapiu turinį nepavyko rasti tinkamo formato. Nesukurtas atitinkamas formatas.	Tiekiami svarbūs formatai. Kitus formatus naudotojas gali sudaryti pats.
Profilio nėra!	Nėra mašinos profilio.	Sukurkite naują mašinos profilį.
Nepavyko perskaityti DGPS konfigūracijos iš GPS imtuvo!	Nutraukta nuosekloji jungtis su GPS antena.	Patikrinkite kabelio jungtį iki GPS antenos ir sujunkite iš naujo.
Nepavyko perskaityti e-Dif konfigūracijos iš GPS imtuvo!	Nutraukta nuosekloji jungtis su GPS antena.	Patikrinkite kabelio jungtį iki GPS antenos ir sujunkite iš naujo.
Nepavyko perskaityti nustatymų iš „Tilt“ modulio!	Nutraukta nuosekloji jungtis su polinkio jutiklio GPS TILT moduliui.	Patikrinkite kabelių jungtis ir sujunkite iš naujo.
Įrašyti nepavyko!	USB atmintukas buvo ištrauktas prieš eksportavimą arba išsaugant.	Vėl įkiškite USB atmintuką ir bandykite išsaugoti iš naujo.
	Į USB atmintuką negalima rašyti.	Pašalinkite USB atmintuko įrašymo apsaugą.
	USB atmintukas yra pilnas.	Ištrinkite iš USB atmintuko nereikalingus duomenis ir bandykite iš naujo.
Negaliojanti būsena!		Kreipkitės į techninės priežiūros tarnybą.